# **△** Leuze electronic

the sensor people

# AMS 304*i*Système optique laser de mesure PROFIBUS / SSI



fr 01-2011/04 50113336

Leuze electronic GmbH + Co. KG P.O. Box 1111, D-73277 Owen/Teck Tel. +49(0)7021/573-0, Fax +49(0)7021/573-199 info@leuze.de • www.leuze.com

# Distribution et maintenance

Allemagne

Région de vente nord Tel. 07021/573-306 Fax 07021/9850950

Codes postaux 20000-38999 40000-65999 97000-97999 Région de vente sud Tel. 07021/573-307 Fax 07021/9850911

Codes postaux 66000-96999 Région de vente est Tel. 035027/629-106 Fax 035027/629-107

Codes postaux 01000-19999 39000-39999 98000-99999

#### Dans le monde

AR (Argentine) Condelectric S.A. Tel. Int. + 54 1148 361053 Fax Int. + 54 1148 361053

AT (Autriche) Schmachtl GmbH Tel. Int. + 43 732 7646-0 Fax Int. + 43 732 7646-785

AU + NZ (Australie + Nouvelle Zélande)

Balluff-Leuze Pty. Ltd. Tel. Int. + 61 3 9720 4100 Fax Int. + 61 3 9738 2677

**BE (Belgique)** Leuze electronic nv/sa Tel. Int. + 32 2253 16-00 Fax Int. + 32 2253 15-36

BG (Bulgarie) ATICS Tel. Int. + 359 2 847 6244 Fax Int. + 359 2 847 6244

BR (Brésil) Leuze electronic Ltda. Tel. Int. + 55 11 5180-6130 Fax Int. + 55 11 5180-6141

CH (Suisse) Leuze electronic AG

Leuze electronic AG
Tel. Int. + 41 41 784 5656
Fax Int. + 41 41 784 5657
CL (Chili)

Imp. Tec. Vignola S.A.I.C. Tel. Int. + 56 3235 11-11 Fax Int. + 56 3235 11-28 CN (Chine) Leuze electronic Trading (Shenzhen) Co. Ltd.

CN (Colombia)

Componentes Electronicas Ltda. Tel. Int. + 57 4 3511049 Fax Int. + 57 4 3511019

CZ (Tchèque République) Schmachtl CZ s.r.o. Tel. Int. + 420 244 0015-00 Fax Int. + 420 244 9107-00

DK (Danemark) Leuze electronic Scandinavia ApS Tel. Int. + 45 48 173200 ES (Espagne) Leuze electronic S.A. Tel. Int. + 34 93 4097900 Fax Int. + 34 93 49035820

FI (Finlande) SKS-automaatio Oy Tel. Int. + 358 20 764-61 Fax Int. + 358 20 764-6820

FR (France) Leuze electronic Sarl. Tel. Int. + 33 160 0512-20 Fax Int. + 33 160 0503-65

**GB (Royaume-Uni)** Leuze electronic Ltd. Tel. Int. + 44 14 8040 85-00 Fax Int. + 44 14 8040 38-08

GR (Grèce) UTECO A.B.E.E. Tel. Int. + 30 211 1206 900 Fax Int. + 30 211 1206 999

HK (Hong Kong) Sensortech Company Tel. Int. + 852 26510188 Fax Int. + 852 26510388

HR (Croatie)
Tipteh Zagreb d.o.o.
Tel. Int. + 385 1 381 6574
Fax Int. + 385 1 381 6577

HU (Hongrie) Kvalix Automatika Kft. Tel. Int. + 36 1 272 2242 Fax Int. + 36 1 272 2244

ID (Indonésie) P.T. Yabestindo Mitra Utama Tel. Int. + 62 21 92861859 Fax Int. + 62 21 6451044

IL (Israël) Galoz electronics Ltd. Tel. Int. + 972 3 9023456 Fax Int. + 972 3 9021990

IN (Inde) M + V Marketing Sales Pvt Ltd. Tel. Int. + 91 124 4121623 Fax Int. + 91 124 434233

IT (Italie) Leuze electronic S.r.I. Tel. Int. + 39 02 26 1106-43 Fax Int. + 39 02 26 1106-40 JP (Japon) C. Illies & Co., Ltd. Tel. Int. + 81 3 3443 4143 Fax Int. + 81 3 3443 4118

KE (Kenia) Profa-Tech Ltd. Tel. Int. + 254 20 828095/6 Fax Int. + 254 20 828129

KR (Corée du sud) Leuze electronic Co., Ltd. Tel. Int. + 82 31 3828228 Fax Int. + 82 31 3828522

MK (Macédoine) Tipteh d.o.o. Skopje Tel. Int. + 389 70 399 474 Fax Int. + 389 23 174 197

MX (Mexique) Movitren S.A. Tel. Int. + 52 81 8371 8616 Fax Int. + 52 81 8371 8588

MY (Malaisie) Ingermark (M) SDN.BHD Tel. Int. + 60 360 3427-88 Fax Int. + 60 360 3421-88

NG (Nigeria) SABROW HI-TECH E. & A. LTD. Tel. Int. + 234 80333 86366 Fax Int. + 234 80333 84463518

NL (Pays-Bas) Leuze electronic BV Tel. Int. + 31 418 65 35-44 Fax Int. + 31 418 65 38-08

NO (Norvège) Elteco A/S Tel. Int. + 47 35 56 20-70 Fax Int. + 47 35 56 20-99

PL (Pologne) Balluff Sp. z o. o. Tel. Int. + 48 71 338 49 29 Fax Int. + 48 71 338 49 30

PT (Portugal) LA2P, Lda. Tel. Int. + 351 21 4 447070 Fax Int. + 351 21 4 447075

RO (Roumanie) O'BOYLE s.r.l Tel. Int. + 40 2 56201346 Fax Int. + 40 2 56221036 RS (République de Serbie) Tipteh d.o.o. Beograd Tel. Int. + 381 11 3131 057 Fax Int. + 381 11 3018 326

RU (Fédération de Russie) ALL IMPEX 2001 Tel. Int. + 7 495 9213012 Fax Int. + 7 495 6462092

SE (Suède) Leuze electronic Scandinavia ApS Tel. Int. + 45 48 173200

SG + PH (Singapour + Philippines) Balluff Asia Pte Ltd Tel. Int. + 65 6252 43-84 Fax Int. + 65 6252 90-60

SI (Slovénie) Tipteh d.o.o. Tel. Int. + 386 1200 51-50 Fax Int. + 386 1200 51-51

SK (Slovaquie) Schmachtl SK s.r.o. Tel. Int. + 421 2 58275600 Fax Int. + 421 2 58275601

TH (Thaïlande) Industrial Electrical Co. Ltd Tel. Int. + 66 2 642 6700 Fax Int. + 66 2 642 4250

TR (Turquie)
Leuze electronic San.ve Tic.Ltd.Sti.
Tel. Int. + 90 216 456 6704
Fax Int. + 90 216 456 3650

TW (Taïwan) Great Cofue Technology Co., Ltd. Tel. Int. + 886 2 2983 80-77 Fax Int. + 886 2 2985 33-73

UA (L'Ukraine) SV Altera OOO Tel. Int. + 38 044 4961888 Fax Int. + 38 044 4961818

US + CA (États-Unis + Canada) Leuze electronic, Inc. Tel. Int. + 1 248 486-4466 Fax Int. + 1 248 486-6699

ZA (Afrique du sud) Countapulse Controls (PTY.) Ltd. Tel. Int. + 27 116 1575-56 Fax Int. + 27 116 1575-13

02/20

© Tous droits réservés, en particulier le droit de polycopie, ainsi que de traduction. Toute reproduction, sous quelque forme que ce soit, sans l'autorisation expresse et écrite de la part de Leuze electronic GmbH + Co. KG est illicite.

Sous réserve de modifications favorisant le progrès technique.

# **△** Leuze electronic

# Les menus principaux

AMS 304i 120 Leuze electronic sarl. SW: V 1.3.0 HW:1



# Menu principal Informations de l'appareil

Cette rubrique du menu permet d'obtenir des informations détaillées sur :

- Le type d'appareil,
- Le fabricant,
  La version logicielle et matérielle,
  Le numéro de série.

Aucune entrée n'est possible à l'écran.

# Menu principal Informations réseau

de

ans les



|   | Aucune entrée n'est possible à l'écran.   |
|---|---|
| 101 LSR PLB 98 102 TMP ATT PB SSI + 87:000m                                 | Menu principal Données de statut e mesurées  • Affichage des messages de statut, d'avertissement et d'erreur.  • Récapitulatif des états des entrées/sorties e commutation.  • Bargraph pour le niveau de réception.  • Interface activée.  • Valeur mesurée.  Aucune entrée n'est possible à l'écran.  Voir « Témoins à l'écran » page 39. |
| Paramètres Gestion paramètres PROFIBUS SSI Valeur de la position I/O (E/S)  | Menu principal Paramètres Le paramétrage pour PROFIBUS est effectué dar modules du fichier GSD.   |
| Choix de la langue  o Deutsch  • English  o Español  o Français  o Italiano | Menu principal Choix de la langue • Choix de la langue d'affichage. Voir « Menu de sélection de la langue » page 4  |
| Maintenance<br>Messages d'état<br>Diagnostic<br>Diagnostic étendu           | Menu principal Maintenance  • Affichage de messages de statut.  • Affichage de données de diagnostic. Aucune entrée n'est possible à l'écran. Voir « Menu de maintenance » page 49.   |
|   | Paramètres Gestion paramètres PROFIBUS SSI Valeur de la position I/O (E/S)  Choix de la langue o Deutsch English o Español o Français o Italiano  Maintenance Messages d'état Diagnostic  |

# Table des matières

| 1                            | Généralités  | 5    |
|------------------------------|--|------|
| 1.1                          | Explication des symboles   | 5    |
| 1.2                          | Déclaration de conformité  | 5    |
| 1.3                          | Description du fonctionnement de l'AMS 304i                                      | 6    |
| 2                            | Recommandations de sécurité  | 7    |
| 2.1                          | Consignes générales de sécurité  | 7    |
| 2.2                          | Standards de sécurité  | 7    |
| 2.3                          | Utilisation conforme de l'appareil   | 7    |
| 2.4                          | Prenez conscience des problèmes de sécurité!                                     | 8    |
| 3                            | Mise en route rapide / principe de fonctionnement                                | . 10 |
| <b>3.1</b><br>3.1.1<br>3.1.2 | Montage de l'AMS 304 <i>i</i> Montage de l'appareil  Montage du réflecteur       | 10   |
| 3.2                          | Raccordement de l'alimentation en tension  | 11   |
| 3.3                          | Écran  | 11   |
| 3.4                          | AMS 304i et PROFIBUS   | 11   |
| 4                            | Caractéristiques techniques  | . 12 |
| 4.1                          | Caractéristiques techniques du système laser de mesure                           |      |
| 4.1.1                        | Caractéristiques générales de l'AMS 304i   |      |
| 4.1.2<br>4.1.3               | Encombrement de l'AMS 304 <i>i</i>   |      |
| 4.1.4                        | Aperçu des différents types d'AMS 304 <i>i</i>                                   |      |
| 5                            | Installation et montage  | . 16 |
| 5.1                          | Stockage, transport  | 16   |
| 5.2                          | Montage de l'AMS 304i  | 17   |
| 5.2.1<br>5.2.2               | Équerre de montage en option   |      |
| 5.3                          | Montage de l'AMS 304 <i>i</i> avec unité de déviation de rayon laser             |      |
| 5.3.1                        | Montage de l'unité de déviation de rayon laser avec équerre de fixation intégrée | 21   |
| 5.3.2                        | Encombrement de l'unité de déviation US AMS 01                                   | 22   |
| 5.3.3                        | Montage de l'unité de déviation US 1 OMS sans équerre de fixation                | 23   |

| 6  | Réflecteurs  | 24             |
|--|--|----------------|
| 6.1  | Généralités  | 24             |
| 6.2<br>6.2.1<br>6.2.2<br>6.2.3<br>6.2.4<br>6.2.5 | Description de l'adhésif réfléchissant.  Caractéristiques techniques du film autocollant.  Caractéristiques techniques de l'adhésif réfléchissant sur plaque métallique.  Encombrement de l'adhésif réfléchissant sur plaque métallique.  Caractéristiques techniques des réflecteurs chauffés  Encombrement des réflecteurs chauffés. | 25<br>25<br>26 |
| 6.3  | Choix de la taille du réflecteur   | 29             |
| 6.4<br>6.4.1<br>6.4.2<br>6.4.3                   | Montage du réflecteur  Généralités  Montage du réflecteur  Inclinaison du réflecteur   | 30<br>31       |
| 7  | Raccordement électrique  | 35             |
| 7.1  | Consignes de sécurité pour le raccordement électrique  | 35             |
| 7.2  | PWR - Alimentation en tension et entrée / sortie de commutation  | 36             |
| 7.3  | PROFIBUS BUS IN  | 36             |
| 7.4  | PROFIBUS BUS OUT   | 37             |
| 7.5  | SSI  | 37             |
| 7.6  | Maintenance  | 38             |
| В  | Écran et panneau de commande de l'AMS 304 $i$  | 39             |
| 8.1  | Structure du panneau de commande   | 39             |
| 8.2<br>8.2.1<br>8.2.2<br>8.2.3                   | Affichage du statut et manipulation Témoins à l'écran Affichage du statut par DEL Touches de commande  | 39<br>41       |
| 8.3<br>8.3.1<br>8.3.2<br>8.3.3<br>8.3.4          | Description des menus  Les menus principaux.  Menu des paramètres.  Menu de sélection de la langue  Menu de maintenance  | 43<br>44<br>48 |
| 8.4  | Manipulation   | 49             |

| 9  | Interface PROFIBUS  | . 52  |
|--|---|---|
| 9.1  | Généralités concernant le PROFIBUS  | 52  |
| 9.2  | PROFIBUS - Raccordement électrique  | 53  |
| 9.3  | Entrée de l'adresse PROFIBUS  |   |
| 9.3.1  | Entrée de l'adresse PROFIBUS à l'écran  |   |
| 9.4  | Fichier GSD PROFIBUS  |   |
| 9.4.1<br>9.4.2   | Informations générales relatives au fichier GSD   |   |
| 9.4.3  | Description détaillée des modules.  |   |
|  |   |   |
| 10   | SSI   |   |
| <b>10.1</b><br>10.1.1  | Principe de fonctionnement de l'interface SSI   |   |
| 10.1.1   | Longueur des câbles en fonction du taux de données  |   |
| 10.2   | Raccordement électrique SSI   |   |
| 10.3   | Généralités concernant les paramètres de l'AMS 304i   |   |
| 10.4   | Réglages par défaut de l'interface SSI  |   |
| 10.4.1   | Modification à l'écran des réglages SSI   |   |
| 11   | Détection des erreurs et dépannage  | 00  |
| • •  | Detection des erreurs et depannage  | 99  |
|  | Mariatan and Alexandra National Habita Conf.  |   |
| 11.1<br>11.1.1   | Maintenance et diagnostic à l'écran de l'AMS 304i   | 99  |
|  | Messages d'état   | <b>99</b><br>99<br>100  |
| 11.1.1   | Messages d'état  Diagnostic  Diagnostic étendu  | 99<br>99<br>100   |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2   | Messages d'état  Diagnostic  Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales  | 99<br>99<br>100<br>100  |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2<br>11.2.1   | Messages d'état  Diagnostic  Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales  DEL Power   | 99<br>99<br>100<br>100<br>101   |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2<br>11.2.1<br>11.3   | Messages d'état Diagnostic Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales DEL Power  Erreurs d'interface   | 99<br>99<br>100<br>101<br>101   |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2<br>11.2.1<br>11.3<br>11.3                                       | Messages d'état  Diagnostic  Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales  DEL Power  Erreurs d'interface  DEL BUS   | 99<br>99<br>100<br>101<br>101<br>101                                    |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2<br>11.2.1<br>11.3   | Messages d'état Diagnostic Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales DEL Power  Erreurs d'interface   | 99<br>99<br>100<br>101<br>101<br>101                                    |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2<br>11.2.1<br>11.3<br>11.3                                       | Messages d'état  Diagnostic  Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales  DEL Power  Erreurs d'interface  DEL BUS   | 99<br>100<br>101<br>101<br>101  |
| 111.1.1<br>11.1.2<br>111.1.3<br>11.2<br>11.2.1<br>11.3<br>11.3                                     | Messages d'état Diagnostic Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales DEL Power  Erreurs d'interface DEL BUS  Affichage des statuts à l'écran de l'AMS 304i.   |   |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2<br>11.2.1<br>11.3<br>11.3                                       | Messages d'état Diagnostic Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales DEL Power  Erreurs d'interface DEL BUS  Affichage des statuts à l'écran de l'AMS 304i.  Listes de types et accessoires   | 99100101101101102103  |
| 111.1.1<br>111.1.2<br>111.1.3<br>111.2<br>111.2.1<br>111.3<br>111.3.1<br>111.4                     | Messages d'état Diagnostic Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales DEL Power  Erreurs d'interface DEL BUS  Affichage des statuts à l'écran de l'AMS 304i.  Listes de types et accessoires  Codes de désignation.  | 9999100101101101102103  |
| 111.1.1<br>111.1.2<br>111.1.3<br>111.2<br>111.2.1<br>11.3.1<br>11.3.1<br>11.4<br><b>12</b><br>12.1 | Messages d'état Diagnostic Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales DEL Power  Erreurs d'interface DEL BUS  Affichage des statuts à l'écran de l'AMS 304i.  Listes de types et accessoires  Codes de désignation.  Aperçu des différents types d'AMS 304i (PROFIBUS)  Types de réflecteurs  Accessoires. | 99<br>99<br>100<br>101<br>101<br>102<br>103<br>103<br>104<br>104        |
| 11.1.1<br>11.1.2<br>11.1.3<br>11.2<br>11.2.1<br>11.3<br>11.3                                       | Messages d'état Diagnostic Diagnostic étendu  Causes des erreurs générales DEL Power  Erreurs d'interface DEL BUS  Affichage des statuts à l'écran de l'AMS 304i.  Listes de types et accessoires  Codes de désignation.  Aperçu des différents types d'AMS 304i (PROFIBUS)  Types de réflecteurs.              | 99<br>99<br>100<br>101<br>101<br>102<br>103<br>103<br>104<br>104<br>104 |

# Table des matières

| 12.4.3 | Accessoires - Connecteurs M12                            | . 104 |
|--------|--|-------|
| 12.4.4 | Accessoires - Résistance de terminaison                  | . 105 |
| 12.4.5 | Accessoires - Câbles surmoulés d'alimentation en tension | . 105 |
| 12.4.6 | Accessoires - Câbles surmoulés pour PROFIBUS             | . 106 |
|        |  |       |
| 13     | Maintenance  | 109   |
| 13.1   | Recommandations générales d'entretien                    | . 109 |
| 13.2   | Réparation, entretien                                    | . 109 |
| 13.3   | Démontage, emballage, élimination                        | . 109 |

# 1 Généralités

# 1.1 Explication des symboles

Vous trouverez ci-dessous les explications concernant les symboles utilisés dans cette description technique.



#### Attention!

Ce symbole est placé devant les paragraphes qui doivent absolument être respectés. En cas de non-respect, vous risquez de blesser des personnes ou de détériorer le matériel.



#### Attention : laser !

Ce symbole prévient de la présence d'un rayonnement laser potentiellement dangereux pour la santé.



#### Remarque!

Ce symbole désigne les parties du texte contenant des informations importantes.

# 1.2 Déclaration de conformité

Le système optique laser de mesure absolue AMS 304i a été développé et produit dans le respect des normes et directives européennes en vigueur.

Selon les normes de sécurité américaines et canadiennes, la série AMS est « UL LISTED », c.-à-d. conforme aux exigences de Underwriter Laboratories Inc. (UL).



# Remarque!

Vous pouvez demander la déclaration de conformité des appareils au fabricant.

Le fabricant des produits, Leuze electronic GmbH + Co. KG situé à D-73277 Owen/Teck, est titulaire d'un système de contrôle de la qualité certifié conforme à la norme ISO 9001.



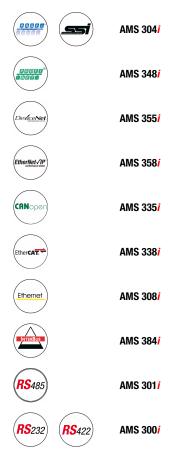




# 1.3 Description du fonctionnement de l'AMS 304i

Le système optique laser de mesure AMS 304i calcule des distances à des parties d'installations stationnaires aussi bien que mobiles. La distance à mesurer est calculée à l'aide du temps de propagation de la lumière. Pour cela, la lumière émise par la diode laser est renvoyée par un réflecteur vers l'élément récepteur du système laser de mesure. L'AMS 304i calcule la distance au réflecteur à l'aide du « temps de propagation » de la lumière. La grande exactitude absolue de mesure du système laser de mesure, tout comme le court temps d'intégration, est conçue pour des applications de pilotage.

Avec sa série de produits AMS 3xxi, Leuze electronic met à disposition un grand nombre d'interfaces importantes au niveau international. Veuillez noter que chacun des modèles d'interface mentionnés ci-dessous correspond à un type d'AMS 3xxi propre.



# 2 Recommandations de sécurité

# 2.1 Consignes générales de sécurité

#### **Documentation**

Toutes les indications contenues dans cette description technique, et en particulier le paragraphe « Recommandations de sécurité », doivent absolument être respectées. Conservez cette documentation technique avec soin. Elle doit toujours être disponible.

#### Règlements de sécurité

Respectez les décrets locaux en vigueur, ainsi que les règlements des corporations professionnelles.

# Réparations

Les réparations doivent être effectuées uniquement par le fabricant ou par une personne autorisée par le fabricant.

# 2.2 Standards de sécurité

Les appareils de la série AMS 304i ont été développés, fabriqués et vérifiés dans le respect des normes de sécurité en vigueur. Ils sont réalisés avec les techniques les plus modernes.

# 2.3 Utilisation conforme de l'appareil

Les appareils de la série AMS 304i... sont des systèmes de mesure absolue utilisant les technologies laser. Les appareils mesurent à l'aide d'un laser optique visible des distances allant jusqu'à 300m, et ce, sans contact. Le laser est conçu de telle façon que la mesure de la distance ait lieu par rapport à un réflecteur.



#### Attention!

La protection de l'utilisateur et de l'appareil est garantie uniquement si l'appareil est employé conformément aux directives d'utilisation normale.

# Domaines d'application

L'AMS 304i... se prête aux applications suivantes :

- Mesures de distances pour le positionnement de parties d'installations automatisées et mobiles, comme p.ex.:
  - Axes de déplacement horizontal et vertical d'appareils de contrôle de rayonnages
  - Portiques de chargement et leurs chariots
  - Unités de triage
  - Ascenceurs
  - Installations galvaniques

# 2.4 Prenez conscience des problèmes de sécurité!



### Attention!

Aucune intervention ni modification n'est autorisée sur les appareils en dehors de celles qui sont décrites explicitement dans ce manuel.

Ne jamais ouvrir l'appareil. Vous risquez sinon de perdre la garantie. Certaines caractéristiques ne peuvent plus être garanties si l'appareil a été ouvert.

### Règlements de sécurité

Respectez les décrets locaux en vigueur, ainsi que les règlements des corporations professionnelles.



#### Attention!

L'AMS 304i... n'est pas un module de sécurité conformément à la directive CE relative aux machines.

# Personnel qualifié

Le montage, la mise en service et la maintenance des appareils doivent toujours être effectués par des experts qualifiés. Les travaux électriques ne doivent être réalisés que par des experts en électrotechnique.



# Attention rayonnement laser!

L'AMS 304i utilise un laser en lumière rouge de classe 2 conformément à EN 60825-1.
Regarder longtemps dans la trajectoire du faisceau peut endommager la rétine!

Ne jamais regarder dans la trajectoire du faisceau!

Ne dirigez pas le rayon laser de l'AMS 304i vers des personnes!

Lors du montage et de l'alignement de l'AMS 304i, faites attention à toutes les réflexions du rayon laser sur des surfaces réfléchissantes!

Respectez les consignes de protection contre les rayons laser stipulées dans la norme EN 60825-1 (dernière édition)! La puissance de sortie du rayon laser est de 4,0mW max. au niveau de la fenêtre de sortie conformément à EN 60825-1. La moyenne de la puissance laser est inférieure à 1 mW conformément à la définition de la classe de laser 2 ainsi que de classe 2 selon CDRH.

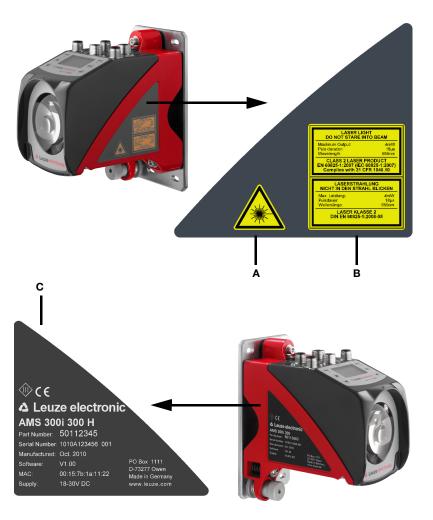
L'AMS 304i utilise une diode laser de faible puissance en lumière rouge visible de longueur d'onde émise de 650 ... 690 nm.



# Attention!

ATTENTION! L'utilisation de dispositifs de manipulation et d'alignement autres que ceux qui sont préconisés ici ou l'exécution de procédures différentes de celles qui sont indiquées peuvent entraîner une exposition à des rayonnements dangereux!

Les panneaux suivants sont apposés sur le boîtier de l'AMS 304i:



- A Étiquette de mise en garde
- B Vignette de mise en garde et de certification
- C Plaque signalétique avec n° d'art., n° de version, date de fabrication et n° de série Pour les appareils EtherNet, le MAC ID est indiqué sur la plaque signalétique. Veuillez noter que la plaque signalétique représentée ici sert seulement d'illustration, son contenu ne correspond pas à l'original.

Figure 2.1: Position des plaques signalétiques sur l'AMS 304i

# 3 Mise en route rapide / principe de fonctionnement

# 

Le paragraphe ci-dessous donne une **description brève pour la première mise en service** de l'AMS 304**i**. Vous trouverez des explications détaillées des points énumérés dans la suite du manuel

# 3.1 Montage de l'AMS 304i

Le montage de l'AMS 304i et du réflecteur associé a lieu sur deux parois se faisant face, sur des plans parallèles et plats.

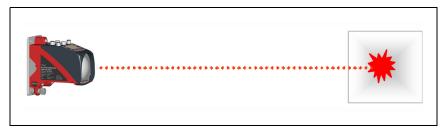


Figure 3.1: Représentation schématique du montage



#### Attention!

Un contact optique dégagé entre l'AMS 304i et le réflecteur est nécessaire à la mesure sans erreur de la position.

# 3.1.1 Montage de l'appareil

Le laser est fixé par 4 vis (M5) à une paroi verticale.

L'alignement a lieu au moyen de 2 vis d'ajustement. Le spot laser doit être réglé sur le milieu du réflecteur. L'alignement réglé est fixé à l'aide de l'écrou moleté et par blocage serré à l'aide du contre-écrou M5.

Vous trouverez des informations plus détaillées à ce sujet au chapitre 5.2 et au chapitre 5.3.

# 3.1.2 Montage du réflecteur

Le réflecteur est fixé par 4 vis (M5) à une paroi verticale. Le réflecteur est incliné à l'aide des pièces de calage jointes. Incliner le réflecteur d'environ 1°.

Pour plus d'informations à ce sujet, reportez-vous au chapitre 6.4.

# Mise en route rapide / principe de fonctionnement ▲ Leuze electronic

# 3.2 Raccordement de l'alimentation en tension

Le système laser de mesure est raccordé à l'aide de connecteurs M12. Le raccordement de l'alimentation en tension a lieu sur le connecteur M12 PWR.

Pour plus d'informations à ce sujet, reportez-vous au chapitre 7.

# 3.3 Écran

Quand le système laser de mesure est alimenté en tension, il est possible de lire à l'écran le statut de l'appareil ainsi que les valeurs de position mesurées. L'écran se règle automatiquement pour afficher les valeurs de mesure.

Les touches vers le haut/vers le bas ( ) à gauche de l'écran permettent de lire ou de modifier les données les plus variées ainsi que les paramètres.

Selon l'interface raccordée, l'adresse réseau et les adresses IP doivent être paramétrées à l'écran.

Pour plus d'informations à ce sujet, reportez-vous au chapitre 8.

# 3.4 AMS 304i et PROFIBUS

Installez le fichier GSD correspondant à l'AMS 304i dans le gestionnaire PROFIBUS de votre commande. Activez les modules souhaités (au moins un module).

Mémorisez dans le gestionnaire PROFIBUS l'adresse esclave de l'AMS 304i. Veillez à bien mémoriser la même adresse que celle qui est configurée dans l'appareil.

Pour plus d'informations à ce sujet, reportez-vous au chapitre 9.

#### Caractéristiques techniques 4

#### 4.1 Caractéristiques techniques du système laser de mesure

#### 4.1.1 Caractéristiques générales de l'AMS 304i

#### Données de mesure AMS 304i 40 (H) AMS 304i 120 (H) AMS 304i 200 (H) AMS 304i 300 (H)

0.2 ... 40 m 0.2 ... 200 m 0.2 ... 300 m Plage de mesure 0.2 ... 120m Exactitude ±2mm ±2mm ± 3mm  $\pm 5 mm$ Reproductibilité 1) 0.3 mm 0.5 mm 0.7 mm 1.0 mm Diamètre du spot lumineux ≤ 40 mm ≤ 100 mm ≤ 150 mm ≤ 225 mm Édition des valeurs mesurées 1,7 ms

Temps d'intégration 8ms

Résolution réglable, voir chapitre de chacune des interfaces

Dérive thermique  $< 0.1 \,\text{mm/K}$ Influence thermique 1 ppm/K Influence pneumatique 0,3ppm/hPa Vitesse d'avance  $< 10 \,\mathrm{m/s}$ 

Données électriques Tension d'alimentation Vin 2) 18 ... 30VCC

Consommation de courant sans chauffage de l'appareil : ≤ 250 mA / 24 VCC avec chauffage de l'appareil : ≤ 500 mA / 24VCC

Données optiques

Émetteur diode laser, lumière rouge, longueur d'onde 650 ... 690 nm Classe de laser

2 selon EN 60825-1, CDRH

Durée de vie du laser 3) 50°C: 23.000h température moyenne / an

25°C: 60.000h 20°C: 75.000h 10°C: 120.000h

Interfaces

PROFIBUS DP selon V. V1 < 12 Mbit/s 50kHz ... 800kHz Horloge SSI (Clock)

Éléments de commande et d'affichage

Clavier 4 touches Écran écran graphique monochrome, 128 x 64 pixels DEL 2 DEL bicolores

Entrées / Sorties

Nombre 2. programmables

Entrée protégé contre l'inversion de polarité Sortie 60 mA max., protégé contre les court-circuits.

Données mécaniques

Boîtier zinc et aluminium moulés sous pression

**Optique** verre Poids env. 2.45ka Indice de protection IP 65 selon EN 605294)

**Conditions ambiantes** 

Température de fonctionnement

-5°C ... +50°C sans chauffage de l'appareil avec chauffage de l'appareil 30 °C ... +50 °C<sup>5)</sup> 30 °C ... +70 °C

Température de stockage

Humidité de l'air humidité relative max. 90%, sans condensation

Stabilité mécanique/électrique

Oscillation selon FN 60068-2-6 Bruit selon EN 60060-2-64 Chocs selon EN 60068-2-27

CFM selon EN 61000-6-2 et EN 61000-6-4 6)

- Erreur statistique 1 Sigma, durée minimale de démarrage 2 min.
- Pour les applications UL : uniquement pour l'utilisation dans des circuits électriques de « classe 2 » selon NEC.
- 3) La durée de vie de l'appareil peut être considérablement prolongée si la diode laser est éteinte pendant les temps d'arrêt de l'installation. La durée de vie du laser est calculée sur la base d'un taux de défaillance d'1%.
- Avec connecteurs M12 vissés ou capuchons en place.
- 5) Pour les appareils avec chauffage, la plage d'activation/désactivation du chauffage interne peut être étendue pour éviter le dépôt de condensation. Cependant, en raison de la puissance de chauffage limitée de l'AMS 304i, l'absence de condensation ne peut pas être garantie à 100%.
- 6) Ceci est une installation de classe A. En milieu résidentiel, ce dispositif peut provoquer des interférences radio ; dans ce cas, il est possible d'exiger de l'exploitant de prendre des mesures adaptées.

# 4.1.2 Encombrement de l'AMS 304i

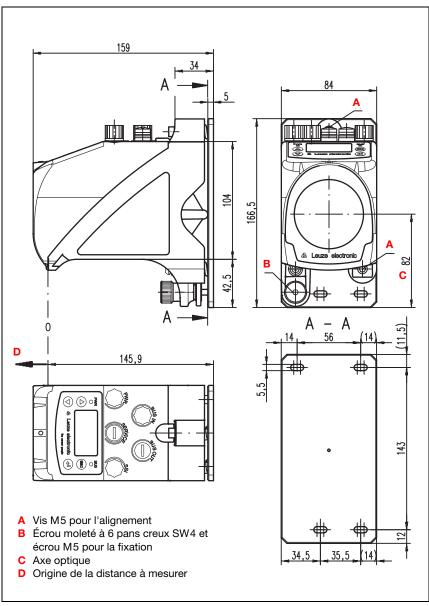


Figure 4.1: Encombrement de l'AMS 304i

# 4.1.3 Aperçu des différents types d'AMS 304i

# AMS 304i (PROFIBUS)

| Code de désignation | Description   | Référence |
|---------------------|---|-----------|
| AMS 304i 40         | Portée 40 m, interface PROFIBUS/SSI                     | 50113677  |
| AMS 304i 120        | Portée 120 m, interface PROFIBUS/SSI                    | 50113678  |
| AMS 304i 200        | Portée 200 m, interface PROFIBUS/SSI                    | 50113679  |
| AMS 304i 300        | Portée 300 m, interface PROFIBUS/SSI                    | 50113680  |
| AMS 304i 40 H       | Portée 40 m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré  | 50113681  |
| AMS 304i 120 H      | Portée 120m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré  | 50113682  |
| AMS 304i 200 H      | Portée 200 m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré | 50113683  |
| AMS 304i 300 H      | Portée 300 m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré | 50113684  |

Tableau 4.1 : Aperçu des différents types d'AMS 304i

# 5 Installation et montage

# 5.1 Stockage, transport



#### Attention!

Pour le transport et le stockage, emballez l'appareil de façon à ce qu'il soit protégé contre les chocs et l'humidité. La meilleure protection est celle de l'emballage d'origine. Veillez au respect des conditions ambiantes autorisées spécifiées dans le paragraphe concernant les caractéristiques techniques.

# Déballage

- Veillez à ce que le contenu de l'emballage ne soit pas endommagé. En cas d'endommagement, informez le service de poste ou le transporteur et prévenez le fournisseur.
- Vérifiez à l'aide de votre bon de commande et des papiers de livraison que celle-ci contient :
  - la quantité commandée
  - le type d'appareil et le modèle correspondant à la plaque signalétique
  - la description brève.

La plaque signalétique vous renseigne sur le type de votre AMS 304*i*. Vous trouverez des informations détaillées à ce sujet au chapitre 12.2.

# Plaques signalétiques



Figure 5.1 : Plaque signalétique de l'appareil pour un AMS 300*i* 

# Remarque!

Veuillez noter que la plaque signalétique représentée ici sert seulement d'illustration, son contenu ne correspond pas forcément à l'original.

Conservez les emballages d'origine pour le cas où l'appareil doive être entreposé ou renvoyé plus tard. Si vous avez des questions à ce sujet, veuillez vous adresser à votre fournisseur ou à votre bureau de distribution Leuze electronic.

🔖 Lors de l'élimination de l'emballage, respectez les consignes en vigueur dans la région.

# 5.2 Montage de l'AMS 304i

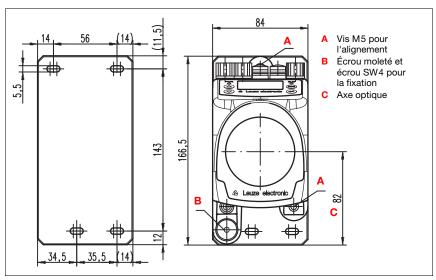


Figure 5.2: Montage de l'appareil

Le montage de l'AMS 304*i* et du réflecteur associé a lieu sur deux parois ou parties d'installation se faisant face, sur des plans parallèles et plats. Un contact optique ininterrompu entre l'AMS 304*i* et le réflecteur est nécessaire pour une mesure sans erreur de la position.

Utilisez des vis M5 pour la fixation du système laser de mesure. Bloquez les vis à l'aide d'une rondelle à dents chevauchantes pour que les vibrations ne puissent pas les desserrer.

# Alignement du spot laser sur le milieu du réflecteur

Le spot laser est aligné de façon à ce qu'il tombe toujours au milieu du réflecteur, que ce soit à la distance de mesure minimale ou maximale. **Pour l'alignement, utilisez les deux vis M5 à six pans creux** (« **A** » sur la figure 5.2). Pendant l'alignement, veillez à ce que l'écrou moleté et le contre-écrou soient bien ouverts (« **B** » sur la figure 5.2).



# Attention!

Pour que l'alignement du système laser de mesure ne se dérègle pas en régime permanent, serrez ensuite l'écrou moleté à la main et bloquez bien la fixation à l'aide de l'écrou SW4 (« B » sur la figure 5.2). L'écrou moleté et l'écrou ne doivent être serrés qu'après alignement.



#### Attention!

Ne jamais ouvrir l'appareil. Vous risquez sinon de perdre la garantie. Certaines caractéristiques ne peuvent plus être garanties si l'appareil a été ouvert.

# 5.2.1 Équerre de montage en option

Une équerre de montage est disponible en option pour le montage de l'AMS 304i sur un plan horizontal.

Code de désignation : MW OMS/AMS 01

Article n°: 50107255

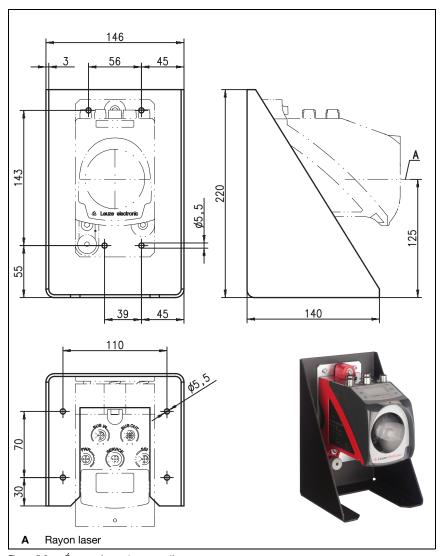


Figure 5.3 : Équerre de montage en option

# 5.2.2 Distances de montage

# Distance parallèle minimale entre AMS 304i voisins

La plus petite distance parallèle entre AMS 304i voisins dépend de la distance maximale mesurée ainsi que des propriétés du réflecteur. La distance parallèle entre les spots laser sur le réflecteur est déterminante pour que des appareils voisins ne se gênent pas réciproquement.

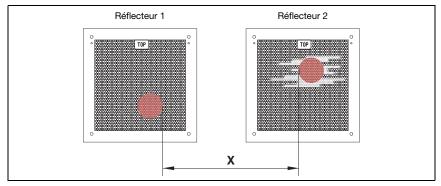


Figure 5.4: Distance parallèle minimale X entre AMS 304 voisins

Distance parallèle min. entre les spots laser X = 100 mm + (distance mesurée max. en mm x 0,01).

# $\prod_{i=1}^{n}$

# Remarque!

Il convient de noter que, de par les tolérances des déplacements, dans certaines conditions, les deux spots laser peuvent se rapprocher.

Si les deux AMS 304i sont séparés du point de vue optique, par exemple parce qu'ils sont montés dans des couloirs de rayonnages distincts, la distance parallèle peut être choisie moindre puisque dans ce cas, il n'y a pas d'interférence possible.

# Distance minimale à un système optique de transmission de données DDLS 200 voisin

La barrière optique de la série DDLS 200 et l'AMS 304i ne s'influencent pas réciproquement. Selon la taille du réflecteur utilisé, la barrière optique peut être montée à une distance minimale de 100mm à l'AMS 304i. La distance de montage est indépendante de l'éloignement.

# 5.3 Montage de l'AMS 304i avec unité de déviation de rayon laser

#### Généralités

Les deux unités de déviation disponibles servent à renvoyer le rayon laser dévié de 90°, voir « Accessoires - Unité de déviation ».



#### Attention!

Les unités de déviation sont conçues pour une portée maximale de 40 m. Plus grandes distances sur demande.

# 5.3.1 Montage de l'unité de déviation de rayon laser avec équerre de fixation intégrée

L'AMS 304i est vissé sur la mécanique de l'unité de déviation US AMS 01. Le miroir peut être monté pour 3 directions de déviation :

- déflexion du faisceau vers le haut
- 2. déflexion du faisceau vers la gauche
- 3. déflexion du faisceau vers la droite

Le montage de l'unité de déviation a lieu sur des parois ou parties d'installation sur des plans parallèles et plats. Un contact optique ininterrompu entre l'AMS 304i... et le miroir de renvoi, ainsi qu'entre le miroir et le réflecteur est nécessaire à la mesure sans erreur de la position. Utilisez des vis M5 pour la fixation de l'unité de déviation. Bloquez les vis à l'aide d'une rondelle à dents chevauchantes pour que les vibrations ne puissent pas les desserrer.



Figure 5.5 : Différents montages de l'unité de déviation de rayon laser US AMS 01

# 5.3.2 Encombrement de l'unité de déviation US AMS 01

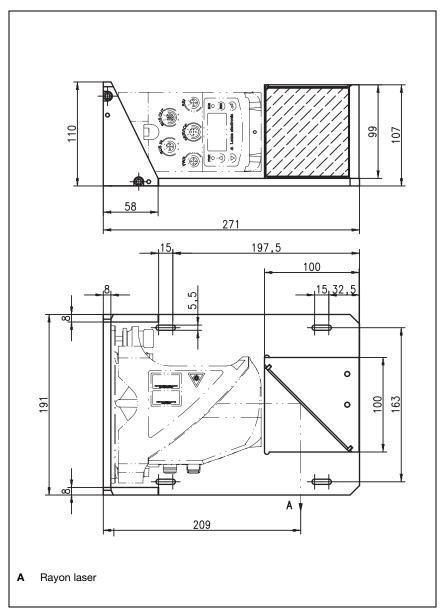


Figure 5.6 : Encombrement de l'unité de déviation US AMS 01

# 5.3.3 Montage de l'unité de déviation US 1 OMS sans équerre de fixation

L'unité de déviation US 1 OMS et l'AMS 304i sont montés séparés.

# Remarque!

Lors du montage, veillez à ce que le spot laser de l'AMS 304i rencontre le miroir de renvoi en son milieu.

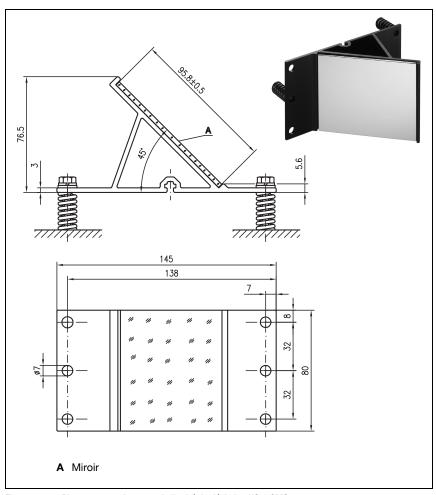


Figure 5.7 : Photo et encombrement de l'unité de déviation US 1 OMS

L'alignement du spot laser sur le réflecteur est réalisé comme décrit dans le chapitre 5.2.

# 6 Réflecteurs

# 6.1 Généralités

L'AMS 304*i* mesure des distances par rapport à un adhésif réfléchissant spécifié par Leuze electronic. Toutes les caractéristiques techniques citées pour l'AMS 304*i*, notamment la portée ou l'exactitude, ne sont réalisables qu'avec l'adhésif réfléchissant spécifié par Leuze electronic.

Les adhésifs réfléchissants sont disponibles soit comme films autocollants, soit collés sur une plaque métallique, et pour les applications basse température, avec chauffage intégré. Les adhésifs réfléchissants avec chauffage portent la désignation « Adhésif réfléchissant ...x...-H », « H » étant le sigle du modèle avec chauffage.

Les adhésifs réfléchissants/réflecteurs doivent être commandés séparément. Le choix de la taille incombe à l'utilisateur. Le chapitre 6.3 donne des recommandations en fonction de la distance à mesurer. La recommandation doit impérativement être contrôlée par l'utilisateur pour le cas d'application envisagé.

# 6.2 Description de l'adhésif réfléchissant

L'adhésif réfléchissant est une matière blanche réflectrice composée de microprismes. Les microprismes sont protégés par une couche dure fortement transparente.

La couche de recouvrement peut dans certains cas provoquer des réflexions en surface. Ces réflexions sont détournées de l'AMS 304i en inclinant légèrement l'adhésif réfléchissant. L'inclinaison des adhésifs réfléchissants/réflecteurs est expliquée au chapitre 6.4.2. Vous trouverez l'inclinaison nécessaire dans le tableau 6.1 « Inclinaison du réflecteur grâce à des douilles d'écartement » page 33.

Les adhésifs réfléchissants sont munis d'un film protecteur facile à enlever. Ce film doit être retiré du réflecteur avant la mise en route du système complet.

# 6.2.1 Caractéristiques techniques du film autocollant

|                                    | Article  |                                    |                                    |  |  |
|------------------------------------|--|------------------------------------|------------------------------------|--|--|
| Code de désignation                | Adhésif réfléchissant<br>200x200-S   | Adhésif réfléchissant<br>500x500-S | Adhésif réfléchissant<br>914x914-S |  |  |
| Art. n°                            | 50104361   | 50104362                           | 50108988                           |  |  |
| Taille de l'adhésif                | 200x200mm  | 500x500mm                          | 914x914 mm                         |  |  |
| Température de collage recommandée | +5°C +25°C   |                                    |                                    |  |  |
| Résistance thermique collé         | -40°C +80°C  |                                    |                                    |  |  |
| Surface collante                   | La surface collante doit être propre, sèche et non grasse.   |                                    |                                    |  |  |
| Coupe de l'adhésif                 | Avec un outil tranchant toujours du côté de la structure prismatique.  |                                    |                                    |  |  |
| Nettoyage                          | Ne pas utiliser de produits à effet abrasif. Un liquide vaisselle normal peut être utilisé comme produit nettoyant. Rincer à l'eau claire et essuyer la surface. |                                    |                                    |  |  |
| Stockage de l'adhésif              | Stoo   | cker dans un endroit frais e       | t sec.                             |  |  |

# 6.2.2 Caractéristiques techniques de l'adhésif réfléchissant sur plaque métallique

L'adhésif réfléchissant est collé sur une plaque métallique. Des écarteurs pour l'inclinaison (détournement des réflexions en surface) sont livrés avec la plaque métallique (voir chapitre 6.4.2 « Montage du réflecteur »).

|   | Article  |                                    |                                    |  |
|---|--|------------------------------------|------------------------------------|--|
| Code de désignation                               | Adhésif réfléchissant<br>200x200-M   | Adhésif réfléchissant<br>500x500-M | Adhésif réfléchissant<br>914x914-M |  |
| Art. n°   | 50104364   | 50104365                           | 50104366                           |  |
| Taille de l'adhésif                               | 200x200mm  | 500x500mm                          | 914x914 mm                         |  |
| Dimensions extérieures de<br>la plaque métallique | 250 x 250 mm   | 550 x 550 mm                       | 964 x 964 mm                       |  |
| Poids   | 0,8kg  | 4kg                                | 25kg                               |  |
| Nettoyage   | Ne pas utiliser de produits à effet abrasif. Un liquide vaisselle normal peut être utilisé comme produit nettoyant. Rincer à l'eau claire et essuyer la surface. |                                    |                                    |  |
| Stockage du réflecteur                            | Stocker dans un endroit frais et sec.  |                                    |                                    |  |

# 6.2.3 Encombrement de l'adhésif réfléchissant sur plaque métallique

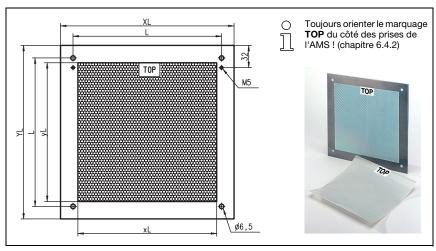


Figure 6.1: Encombrement des réflecteurs

| Article                         | Adhésif réfléchissant (mm) |     | Plaque | réfléchissant | e (mm) |
|---------------------------------|----------------------------|-----|--------|---------------|--------|
|                                 | хL                         | yL  | XL     | YL            | L      |
| Adhésif réfléchissant 200x200-M | 200                        | 200 | 250    | 250           | 214    |
| Adhésif réfléchissant 500x500-M | 500                        | 500 | 550    | 550           | 514    |
| Adhésif réfléchissant 914x914-M | 914                        | 914 | 964    | 964           | 928    |

# 6.2.4 Caractéristiques techniques des réflecteurs chauffés

L'adhésif réfléchissant est collé sur un support chauffé à isolation thermique. L'isolation permet d'atteindre un rendement énergétique très élevé.

Le chauffage intégré ne maintient que l'adhésif réfléchissant à une certaine température. L'isolation à l'arrière empêche que la chaleur ne s'échappe vers la construction métallique. En cas de chauffage permanent, les coûts énergétiques sont ainsi considérablement réduits.

|  | Article  |   |                                    |  |  |
|--|--|---|------------------------------------|--|--|
| Code de désignation                      | Adhésif réfléchissant<br>200x200-H   | Adhésif réfléchissant<br>500x500-H                      | Adhésif réfléchissant<br>914x914-H |  |  |
| Art. n°                                  | 50115020   | 50115021  | 50115022                           |  |  |
| Alimentation en tension                  |  | 230VCA  | I.                                 |  |  |
| Puissance                                | 100W   | 150W  | 500W                               |  |  |
| Consommation de courant                  | ~ 0,5A   | ~ 1A  | ~ 2,5A                             |  |  |
| Longueur du câble d'alimentation         |  | 2 m   |                                    |  |  |
| Dimensions de l'adhésif<br>réfléchissant | 200x200mm  | 500x500mm   | 914 x 914mm                        |  |  |
| Dimensions extérieures<br>du support     | 250 x 250 mm   | 550 x 550 mm  | 964 x 964mm                        |  |  |
| Poids                                    | 0,5kg  | 2,5 kg  | 12kg                               |  |  |
| Régulation de la température             | 0 0  | ec les températures d'act<br>ntes à la surface du réfle |                                    |  |  |
| Température d'activation                 |  | ~ 5°C   |                                    |  |  |
| Température de désactivation             |  | ~ 20°C  |                                    |  |  |
| Température de fonctionnement            |  | -30 °C +70 °C   |                                    |  |  |
| Température de stockage                  |  | -40°C +80°C   |                                    |  |  |
| Humidité de l'air                        | 90% max. sans condensation   |   |                                    |  |  |
| Nettoyage                                | Ne pas utiliser de produits à effet abrasif. Un liquide vaisselle normal peut<br>être utilisé comme produit nettoyant. Rincer à l'eau claire et essuyer la sur-<br>face. |   |                                    |  |  |
| Stockage du réflecteur                   | Stock  | er dans un endroit frais e                              | et sec.                            |  |  |

# 6.2.5 Encombrement des réflecteurs chauffés

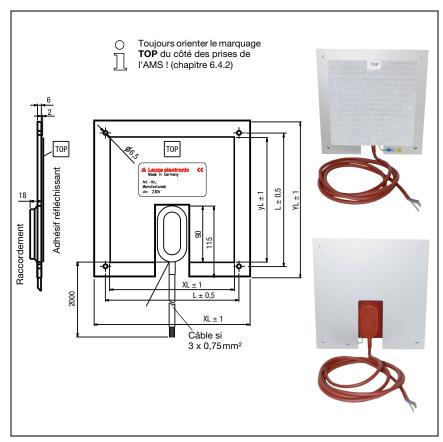


Figure 6.2 : Encombrement des réflecteurs chauffés

| Article                         | Adhésif réfléchissant (mm) |     | Su  | pport isolé (m | m)  |
|---------------------------------|----------------------------|-----|-----|----------------|-----|
|                                 | хL                         | yL  | XL  | YL             | L   |
| Adhésif réfléchissant 200x200-H | 200                        | 200 | 250 | 250            | 214 |
| Adhésif réfléchissant 500x500-H | 500                        | 500 | 550 | 550            | 514 |
| Adhésif réfléchissant 914x914-H | 914                        | 914 | 964 | 964            | 928 |

# 6.3 Choix de la taille du réflecteur

Selon la conception de l'installation, le réflecteur peut être monté pour se déplacer sur le véhicule ou à un endroit fixe.



#### Attention!

Les tailles de réflecteurs données ci-après sont des recommandations faites par la société Leuze electronic pour le montage mobile de l'AMS 304i. Pour le montage stationnaire de l'AMS 304i, un réflecteur plutôt plus petit est généralement suffisant pour toutes les distances de mesure.

Lors de la configuration de l'installation, il doit toujours être vérifié si, pour des raisons de tolérances mécaniques en déplacement, un réflecteur plus grand que celui qui est recommandé ne serait pas préférable. Ceci est tout particulièrement valable dans le cas du montage mobile du système laser de mesure. Le rayon laser doit rencontrer le réflecteur de façon ininterrompue pendant tout le déplacement. En cas de montage de l'AMS 304i du côté en mouvement, le réflecteur doit pouvoir rattraper des tolérances éventuelles dues au mouvement du véhicule et au « déplacement » du spot lumineux sur le réflecteur qui en résulte.

# Types de réflecteurs

| Taille de réflecteur recommandée          |  |  |  |  |  |
|---|--|--|--|--|--|
| Choix d'AMS 304 <i>i</i><br>(portée en m) | Taille de réflecteur<br>recommandée<br>(H x L) | Code de désignationS = autocollantM = plaque métalliqueH = chauffage   | Référence                                    |  |  |
| AMS 304 <i>i</i> 40 ( <b>40 m max.</b> )  | 200x200mm                                      | Adhésif réfléchissant 200x200-S<br>Adhésif réfléchissant 200x200-M<br>Adhésif réfléchissant 200x200-H                                    | 50104361<br>50104364<br>50115020             |  |  |
| AMS 304 <i>i</i> 120 ( <b>120m max.</b> ) | 500x500mm                                      | Adhésif réfléchissant 500x500-S<br>Adhésif réfléchissant 500x500-M<br>Adhésif réfléchissant 500x500-H                                    | 50104362<br>50104365<br>50115021             |  |  |
| AMS 304 <i>i</i> 200 ( <b>200m max.</b> ) | 749x914mm<br>914x914mm                         | Adhésif réfléchissant 749x914-S<br>Adhésif réfléchissant 914x914-M<br>Adhésif réfléchissant 914x914-S<br>Adhésif réfléchissant 914x914-H | 50104363<br>50104366<br>50108988<br>50115022 |  |  |
| AMS 304 <i>i</i> 300 ( <b>300m max.</b> ) | 749x914mm<br>914x914mm                         | Adhésif réfléchissant 749x914-S<br>Adhésif réfléchissant 914x914-M<br>Adhésif réfléchissant 914x914-S<br>Adhésif réfléchissant 914x914-H | 50104363<br>50104366<br>50108988<br>50115022 |  |  |

# 6.4 Montage du réflecteur

# 6.4.1 Généralités

#### Adhésifs réfléchissants autocollants

Les adhésifs réfléchissants de la série « Adhésif réfléchissant ...x...-S » – autocollants – doivent être collés sur un support plan, propre et non gras. Nous recommandons d'utiliser une plaque métallique séparée mise en place dans les locaux.

L'adhésif réfléchissant doit être incliné comme décrit dans le Tableau 6.1.

# Adhésifs réfléchissants sur métal

Les adhésifs réfléchissants de la série « Adhésif réfléchissant ...x...-M » sont munis de trous de fixation correspondants. Des douilles d'écartement permettant de régler l'angle d'inclinaison requis sont inclues dans la livraison. Voir à ce sujet le Tableau 6.1.

#### Réflecteurs chauffés

Les adhésifs réfléchissants de la série « Adhésif réfléchissant ...x...-H » sont munis de trous de fixation correspondants. En raison de l'alimentation en tension positionnée à l'arrière, le réflecteur ne peut pas être monté à plat. 4 douilles d'écartement de deux longueurs différentes sont inclues dans l'emballage. Ces douilles d'écartement permettent de maintenir un écart de base par rapport à la paroi, ainsi que l'inclinaison nécessaire pour détourner les réflexions en surface. Voir à ce sujet le Tableau 6.1.

Le réflecteur est muni d'un câble de raccordement long de 2m pour l'alimentation sous 230VCA. Raccordez le câble à la prise la plus proche. Respectez les consommations de courant indiquées dans les caractéristiques techniques.



#### Attention!

Les travaux de raccordement ne doivent être réalisés que par des experts en électrotechnique.

# 6.4.2 Montage du réflecteur

La combinaison système laser de mesure - adhésif réfléchissant/réflecteur doit être montée de telle façon que le spot laser soit ininterrompu et rencontre l'adhésif en son milieu.

Utilisez à cette fin les éléments d'ajustage prévus sur l'AMS 304i... (voir chapitre 5.2 « Montage de l'AMS 304i »). Le cas échéant, retirez le film protecteur du réflecteur.



#### Attention!

L'étiquette TOP apposée sur les réflecteurs doit être orientée dans le même sens que les connexions de l'AMS 304*i*.

#### Exemple:

Si l'AMS 304i est monté de telle manière que les connecteurs M12 soient en haut, l'étiquette TOP du réflecteur doit également être en haut. Si l'AMS 304i est monté de telle manière que les connecteurs M12 soient sur le côté, l'étiquette TOP du réflecteur doit également être sur le côté.

# $\bigcirc$

# Remarque!

Le réflecteur doit être incliné. Utilisez pour cela des douilles d'écartement. Inclinez le réflecteur de telle façon que les réflexions à la surface de l'adhésif soient déviées vers la gauche, la droite ou le haut. Évitez toute inclinaison vers le bas, des réflexions supplémentaires sur les rails de déplacement pouvant avoir lieu alors. Le chapitre 6.4.3 donne, pour chaque taille de réflecteur, la longueur des écarteurs nécessaires pour une inclinaison correcte.

### Adhésifs réfléchissants ...-S et ...-M

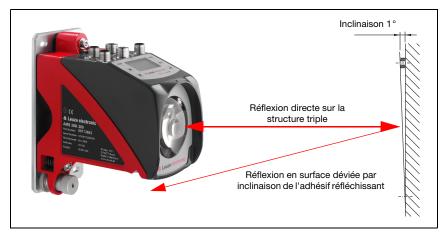


Figure 6.3: Montage du réflecteur

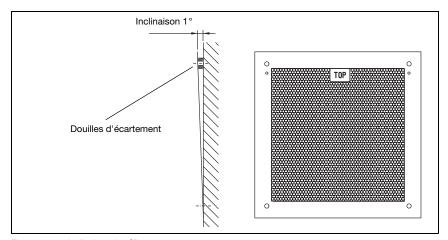


Figure 6.4: Inclinaison du réflecteur

# Adhésifs réfléchissants ...-H

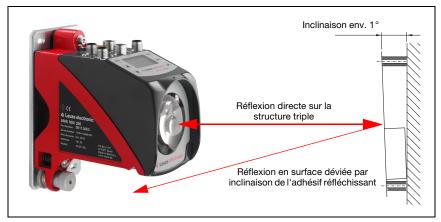


Figure 6.5 : Montage des réflecteurs chauffés

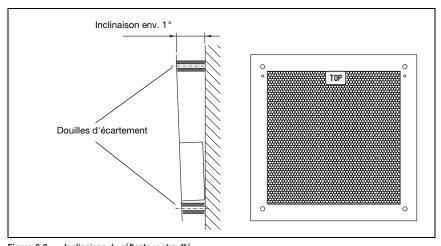


Figure 6.6 : Inclinaison du réflecteur chauffé

# 6.4.3 Inclinaison du réflecteur

| Type de réflecteur   | Inclinaison par douilles d'écartement <sup>1)</sup> |           |
|--|---|-----------|
| Adhésif réfléchissant 200x200-S<br>Adhésif réfléchissant 200x200-M | 2 x 4mm   |           |
| Adhésif réfléchissant 200x200-H                                    | 2 x 15mm  | 2 x 20 mm |
| Adhésif réfléchissant 500x500-S<br>Adhésif réfléchissant 500x500-M | 2 x 10mm  |           |
| Adhésif réfléchissant 500x500-H                                    | 2 x 15mm  | 2 x 25 mm |
| Adhésif réfléchissant 749x914-S                                    | 2 x 20mm  |           |
| Adhésif réfléchissant 914x914-S<br>Adhésif réfléchissant 914x914-M | 2 x 20mm  |           |
| Adhésif réfléchissant 914x914-H                                    | 2 x 15mm  | 2 x 35 mm |

Les douilles d'écartement sont contenues dans la livraison des adhésifs réfléchissants ...-M et ...-H.

Tableau 6.1 : Inclinaison du réflecteur grâce à des douilles d'écartement



Le fonctionnement sûr de l'AMS 304i et, en même temps, la portée max. et l'exactitude, ne sont réalisables qu'avec l'adhésif réfléchissant spécifié par Leuze electronic. Le bon fonctionnement ne peut pas être garanti avec d'autres réflecteurs!

# 7 Raccordement électrique

Les systèmes laser de mesure AMS 304*i* sont raccordés à l'aide de connecteurs M12 de différents codages. Cela garantit une affectation univoque des raccordements.

# Remarque!

Des connecteurs et câbles surmoulés correspondant à tous les raccordements sont disponibles. Pour en savoir plus, voir chapitre 12 « Listes de types et accessoires ».



Figure 7.1: Raccordements de l'AMS 304i

# 7.1 Consignes de sécurité pour le raccordement électrique



### Attention!

Assurez-vous avant le branchement que la tension d'alimentation concorde avec la valeur indiquée sur la plaque signalétique.

Le branchement de l'appareil doit impérativement être effectué par un expert en électrotechnique.

Veillez à ce que la terre de fonction (FE) soit branchée correctement. Un fonctionnement sans perturbations ne peut être garanti que si la terre de fonction a été raccordée de façon réglementaire.

Si vous ne parvenez pas à éliminer certains incidents, mettez l'appareil hors service et protégez-le contre toute remise en marche involontaire.



### Attention!

Pour les applications UL, l'utilisation est admissible exclusivement dans des circuits électriques de classe 2 selon le NEC (National Electric Code).



Les systèmes laser de mesure sont conçus de classe de protection III pour l'alimentation par TBTP (Très Basse Tension de Protection, PELV).

# $\circ$

### Remarque!

L'indice de protection IP 65 n'est atteint que si les connecteurs sont bien vissés ou les capuchons en place !

Les paragraphes suivants donnent une description détaillée des différentes connexions ainsi que des affectations des broches.

# 7.2 PWR - Alimentation en tension et entrée / sortie de commutation

| PWR (prise mâle à 5 pôles, codage A) |        |       |   |  |  |  |
|--------------------------------------|--------|-------|---|--|--|--|
| PWR                                  | Broche | Nom   | Remarque                                      |  |  |  |
| I/O 1                                | 1      | VIN   | Tension d'alimentation positive<br>+18 +30VCC |  |  |  |
| GND 3 0 0 0 1 VIN                    | 2      | I/O 1 | Entrée/sortie de commutation 1                |  |  |  |
| 3,050017                             | 3      | GND   | Tension d'alimentation négative 0VCC          |  |  |  |
| FE 4                                 | 4      | 1/0 2 | Entrée/sortie de commutation 2                |  |  |  |
| I/O 2  Prise mâle M12                | 5      | FE    | Terre de fonction                             |  |  |  |
| (codage A)                           | Filet  | FE    | Terre de fonction (boîtier)                   |  |  |  |

Tableau 7.1: Affectation des raccordements de PWR

Vous trouverez plus de détails concernant la configuration de l'entrée/sortie au chapitre 8 et au chapitre 9.

# 7.3 PROFIBUS BUS IN

| BUS IN (prise mâle à 5 pôles, codage B)                              |        |        |  |  |  |  |
|--|--------|--------|--|--|--|--|
| BUS IN   | Broche | Nom    | Remarque                                   |  |  |  |
| A (N)  | 1      | NC     | Non affecté                                |  |  |  |
| 2  | 2      | A (N)  | Données d'émission / réception ligne A (N) |  |  |  |
| GNDP $3 \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} 1$ N.C. | 3      | GNDP   | Potentiel de référence des données         |  |  |  |
|  | 4      | B (P)  | Données d'émission / réception ligne B (P) |  |  |  |
| FE 4 B (P)   | 5      | SHIELD | Blindage ou terre de fonction              |  |  |  |
| Prise mâle M12<br>(codage B)   | Filet  | FE     | Terre de fonction (boîtier)                |  |  |  |

Tableau 7.2: Affectation des broches de BUS IN

# 7.4 PROFIBUS BUS OUT

| BUS OUT (prise femelle à 5 pôles, codage B) |        |        |   |  |  |  |
|---|--------|--------|---|--|--|--|
| BUS OUT                                     | Broche | Nom    | Remarque                                    |  |  |  |
| A (N)                                       | 1      | VP     | Tension d'alimentation +5V<br>(terminaison) |  |  |  |
| VP (1 0 0 0 3 GNDP                          | 2      | A (N)  | Données d'émission / réception ligne A (N)  |  |  |  |
| 05  | 3      | GNDP   | Potentiel de référence des données          |  |  |  |
| 4 FE<br>B (P)<br>Prise femelle M12          | 4      | B (P)  | Données d'émission / réception ligne B (P)  |  |  |  |
|   | 5      | SHIELD | Blindage ou terre de fonction               |  |  |  |
| (codage B)                                  | Filet  | FE     | Terre de fonction (boîtier)                 |  |  |  |

Tableau 7.3: Affectation des raccordements de BUS OUT

# 7.5 SSI

| SSI (prise mâle à 5 pôles, codage B)                            |        |       |   |  |  |  |
|---|--------|-------|---|--|--|--|
| SSI   | Broche | Nom   | Remarque  |  |  |  |
| DATA-   | 1      | DATA+ | Ligne données + SSI (sortie)                      |  |  |  |
| 2   | 2      | DATA- | Ligne données - SSI (sortie)                      |  |  |  |
| $CLK+$ $3 \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} 1 DATA+$ | 3      | CLK+  | Ligne horloge + SSI<br>(entrée à isolation galv.) |  |  |  |
| FE 4 CLK-   | 4      | CLK-  | Ligne horloge - SSI<br>(entrée à isolation galv.) |  |  |  |
| Prise mâle M12  | 5      | FE    | Terre de fonction                                 |  |  |  |
| (codage B)  | Filet  | FE    | Terre de fonction (boîtier)                       |  |  |  |

Tableau 7.4: Affectation des broches de SSI

# 7.6 Maintenance

| Service (prise femelle à 5 pôles, codage A) |        |          |  |  |  |  |
|---|--------|----------|--|--|--|--|
| SERVICE                                     | Broche | Nom      | Remarque   |  |  |  |
| RS232-TX                                    | 1      | NC       | Non affecté                                      |  |  |  |
| NC 1 (0 0 0)3 GND                           | 2      | RS232-TX | Ligne d'émission RS 232/données de maintenance   |  |  |  |
| NC 1 (0 050)3 GND                           | 3      | GND      | Alimentation en tension 0VCC                     |  |  |  |
| 4 NC<br>RS232-RX                            | 4      | RS232-RX | Ligne de réception RS 232/données de maintenance |  |  |  |
| Prise femelle M12<br>(codage A)             | 5      | NC       | Non utilisé                                      |  |  |  |
| (couage A)                                  | Filet  | FE       | Terre de fonction (boîtier)                      |  |  |  |

Tableau 7.5 : Affectation des broches de Service

# ○ Remarque!

L'interface de maintenance est prévue pour être utilisée par Leuze electronic exclusivement!

# 8 Écran et panneau de commande de l'AMS 304i

# 8.1 Structure du panneau de commande

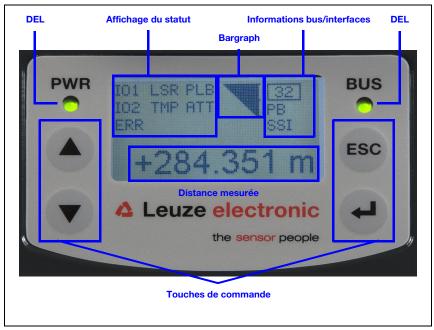


Figure 8.1: Panneau de commande de la variante PROFIBUS AMS 304i

### Remarque!

Cette figure sert seulement d'illustration, elle ne correspond pas à l'AMS 304i pour l'indication d'informations de bus/interface.

# 8.2 Affichage du statut et manipulation

# 8.2.1 Témoins à l'écran

### Messages de statut et d'avertissement à l'écran

I01 Entrée 1 ou sortie 1 active :

Fonction selon le paramétrage. Voir également module 4/5.

I01 Entrée 2 ou sortie 2 active :

Fonction selon le paramétrage. Voir également module 4/5.

### LSR Avertissement de message avant défaillance laser :

Diode laser vieillie, l'appareil reste viable, prévoir un remplacement ou une réparation.

#### TMP Avertissement de surveillance de la température :

Température interne de l'appareil en dehors des limites admissibles.

### PLB Erreur de plausibilité :

Valeur de mesure non plausible. Cause possible : interruption du rayon lumineux, dépassement de la plage de mesure, température interne admissible de l'appareil largement dépassée ou vitesse d'avance >10m/s.

Suivant la configuration, la valeur nulle ou la dernière valeur de mesure valable est envoyée aux interfaces.

### ATT Avertissement de signal de réception :

Fenêtre de sortie du laser ou réflecteur sales ou couverts de pluie, de vapeur d'eau ou de brouillard. Nettoyer et essuyer les surfaces.

### ERR Erreur matérielle interne :

L'appareil doit être renvoyé pour contrôle.

# Bargraph



### Signale l'intensité de la lumière laser recue.

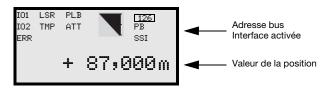
Le trait central représente le seuil d'avertissement **ATT**. La valeur de distance reste valable et est envoyée aux interfaces.

Si le bargraph est vide, l'information de statut PLB apparaît.

La valeur mesurée est interprétée comme n'étant pas plausible. Suivant la configuration, la valeur nulle ou la dernière valeur de mesure valable est envoyée aux interfaces.

#### Informations sur les interfaces

L'adresse bus réglée (« 126 » sur la figure) ainsi que l'identifiant « PB » signalent que l'interface PROFIBUS est activée. L'abréviation « SSI » caractérise une interface SSI activée.



### Valeur de la position

La mesure de la position est représentée dans l'unité paramétrée.

+87,000m Dans le cas du réglage **métrique**, la valeur mesurée est toujours représentée en mètres avec **3 décimales**.

+87,0in Dans le cas du réglage en **pouces (inch)**, la valeur mesurée est toujours représentée en pouces avec **1 décimale**.



#### 8.2.2 Affichage du statut par DEL

### **DEL PWR**

| Р | W | /R |
|---|---|----|
|   |   |    |

#### éteinte

### Appareil éteint

pas de tension d'alimentation



### verte clignotante

# **DEL Power clignote en vert**

- pas de sortie de valeurs de mesure
- tension présente
- autocontrôle en cours
- initialisation en cours
- téléchargement des paramètres en cours
- démarrage en cours

#### **PWR**



### lumière verte permanente DEL Power verte

- AMS 304i ok
- édition des valeurs mesurées
- autocontrôle réussi
- surveillance de l'appareil active



### rouge clignotante

### **DEL Power clignote en rouge**

- appareil ok mais message d'avertissement (ATT, TMP, LSR) actif à l'écran
- interruption du rayon lumineux
- erreur de plausibilité (PLB)

### PWR



# lumière rouge permanente DEL Power rouge

- pas de sortie des valeurs de mesure, détails à l'écran

### **PWR**



### lumière orange permanente DEL Power orange

- validation des paramètres active
- aucune donnée sur l'interface hôte

### **DEL BUS**

éteinte

#### BUS



# **DEL BUS éteinte**

- pas de tension d'alimentation (Power)
- PROFIBUS désactivé ? Interface SSI active !

### BUS



### lumière verte permanente DEL BUS verte

communication PROFIBUS AMS 304i active, bus ok

BUS

verte clignotante DEL BUS clignote en vert

- AMS 304i non connecté au bus



rouge clignotante

### **DEL BUS clignote en rouge**

- échec du paramétrage (« parameter failure »)
- DP Error
- pas d'échange de données (« no data exchange »)

BUS



#### lumière rouge permanente DEL BUS rouge

 erreur sur le bus, pas de constitution de protocole DP vers le maître (« no data exchange »)

### 8.2.3 Touches de commande



Vers le haut naviguer vers le haut/côté.



Vers le bas naviguer vers le bas/côté.



**ESC** quitter la rubrique.



**ENTER** 

confirmer/entrer la valeur, changement de niveau de menu.

### Navigation dans l'arborescence des menus

Les menus d'un niveau donné sont sélectionnés à l'aide des touches vers le haut/vers le bas (A) (v).

Pour activer l'option de menu sélectionnée, appuyer sur la touche de confirmation .

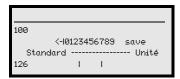
Un appui sur la touche d'échappement permet de passer au niveau immédiatement supérieur.

L'actionnement d'une des touches active l'éclairage de l'écran pendant 10 min.



### Réglage des valeurs

Si la saisie d'une valeur est possible, l'affichage prend l'aspect suivant :



Effacer à l'emplacement

Implie: Entrer un chiffre

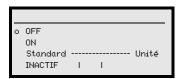
save + @ Enregistrer

Réglez la valeur souhaitée à l'aide des touches (a) (v) et (d). Une erreur d'entrée peut être corrigée en sélectionnant <-I, puis en appuyant sur (e).

Sélectionnez ensuite Enregistrer à l'aide des touches 🌘 🕝 et enregistrez la valeur réglée en appuyant sur 🕡.

### Sélection des options

Si un choix optionnel est possible, l'affichage prend l'aspect suivant :



Sélectionnez l'option voulue à l'aide des touches ( ). Pour activer l'option, appuyez alors sur ( ).

# 8.3 Description des menus

# 8.3.1 Les menus principaux

Une fois que le laser est sous tension, les informations de l'appareil sont présentées pendant quelques secondes. Ensuite, l'écran montre la fenêtre de mesure contenant toutes les informations de statut.





Menu principal Informations de l'appareil

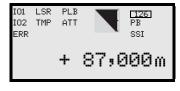
Cette rubrique du menu permet d'obtenir des informations détaillées sur :

- Le type d'appareil,
- Le fabricant,
- · La version logicielle et matérielle,
- Le numéro de série.

Aucune entrée n'est possible à l'écran.

Menu principal Informations réseau

• Explications de l'adresse et de la vitesse de transmission. Aucune entrée n'est possible à l'écran.











Deutsch



# Menu principal Données de statut et mesurées

- · Affichage des messages de statut, d'avertissement et d'erreur.
- Récapitulatif des états des entrées/sorties de commutation
- Bargraph pour le niveau de réception
- Lien
- Valeur mesurée

Aucune entrée n'est possible à l'écran. Voir « Témoins à l'écran » page 39.

### Menu principal Paramètres

· Paramétrage de l'AMS.

Voir « Menu des paramètres » page 44.

### Menu principal Choix de la langue

 Choix de la langue d'affichage. Voir « Menu de sélection de la langue » page 48.

#### Menu principal Maintenance

- · Affichage de messages de statut.
- · Affichage de données de diagnostic. Aucune entrée n'est possible à l'écran.

Voir « Menu de maintenance » page 49.

#### Remarque!

Dans la couverture arrière de ce manuel, vous trouverez une page escamotable donnant l'arborescence complète des menus. Les rubriques des menus y sont brièvement décrites.

#### 8.3.2 Menu des paramètres

### Sous-menu Gestion paramètres

Les fonctions suivantes peuvent être appelées dans le sous-menu Gestion des paramètres:

- Blocage et déblocage de l'entrée des paramètres
- Mise en place d'un mot de passe
- Remise de l'AMS 304i aux réglages par défaut.

Tableau 8.1 : Sous-menu Gestion paramètres

| Niveau 3                  | Niveau 4                      | Niveau 5 | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description   | Standard |
|---------------------------|-------------------------------|----------|---|----------|
| Validation des paramètres |                               |          | ON / OFF Le réglage standard (OFF) empêche la modification involontaire des paramètres. Quand la validation des paramètres est activée (ON), l'écran est représenté inversé. Dans cet état, il est possible de modifier les paramètres manuellement.                                | OFF      |
| Mot de passe              | Activer le<br>mot de<br>passe |          | ON / OFF Pour entrer un mot de passe, la validation des paramètres doit être activée. Si un mot de passe est attribué, des modifications de l'AMS 304i ne peuvent être effectuées qu'après entrée du mot de passe. Le mot de passe maître 2301 surpasse le mot de passe individuel. | OFF      |
|                           | Entrée du<br>mot de<br>passe  |          | Possibilité de réglage d'un mot de passe numérique à 4 chiffres.  |          |
| Param. aux.<br>val.défaut |                               |          | L'appui sur la touche de confirmation après avoir actionné le bouton<br>Param. aux. val.défaut réinitialise tous les paramètres à leur<br>valeur par défaut sans poser aucune autre question.<br>Dans ce cas, la langue de l'affichage est l'anglais.                               |          |

Vous trouverez d'autres informations importantes concernant la gestion des paramètres à la fin du chapitre.

# Sous-menu PROFIBUS

Tableau 8.2: Sous-menu PROFIBUS

| Niveau 3   | Niveau 4 | Niveau 5 | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description  | Standard |
|------------|----------|----------|--|----------|
| Activation |          |          | ON / OFF<br>Active ou désactive l'AMS 304/ comme participant PROFIBUS.   | ON       |
| Adresse    |          |          | Valeur entre 0 et 126<br>Le PROFIBUS admet des adresses entre 0 et 126. L'adresse 126 ne doit<br>pas être utilisée pour le transfert de données. Elle n'est permise que<br>provisoirement pour la mise en service. L'adresse par défaut est 126.<br>L'adresse doit être affectée individuellement pour chaque AMS 304 <i>i</i> . | 126      |

### Sous-menu SSI

Tableau 8.3: Sous-menu SSI

| Niveau 3                     | Niveau 4 | Niveau 5 | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description   | Standard |
|------------------------------|----------|----------|---|----------|
| Activation                   |          |          | ON / OFF Active ou désactive l'AMS 304/ comme participant SSI.  | ON       |
| Codage                       |          |          | Binaire/Gray<br>Indique le format de sortie de la valeur mesurée.   | Gray     |
| Nombre de bits<br>de données |          |          | 24 bits/25 bits/26 bits<br>La valeur mesurée peut être représentée de cette taille de données sur<br>l'interface SSI. | 24 bits  |

Tableau 8.3 : Sous-menu SSI

| Niveau 3                 | Niveau 4 | Niveau 5 | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description   | Standard                                   |
|--------------------------|----------|----------|---|--|
| Résolution SSI           |          |          | 0,001 mm / 0,01 mm / 0,1 mm / 1 mm / 10 mm / Résolution libre<br>La valeur mesurée peut être représentée dans ces résolutions.<br>La valeur de résolution libre est définie dans le sous-menu « Valeur de la<br>position » dans le paramètre « Valeur de la résolution libre ».             | 0,1 mm                                     |
| Bit d'erreur             |          |          | ON/OFF Le paramètre définit si un bit d'erreur est joint au « nombre de bits de données ». Le bit d'erreur est sur le LSB et n'est pas converti pour la représentation Gray de la valeur mesurée.   | ON   |
| Fonction bit<br>d'erreur |          |          | Le bit d'erreur ne peut pas être affecté des messages de statut suivants :<br>Dépassement / Intensité (ATT) / Température (TMP) / Laser LSR) /<br>Plausibilité (PLB) / Matériel (ERR). En cas de mentions multiples, les dif-<br>férents statuts sont combinés par OU dans le bit d'erreur. | Plausibilité<br>(PLB)<br>Matériel<br>(ERR) |
| Taux<br>d'actualisation  |          |          | 1,7 / 0,2ms   | 1,7  |
| Fréquence<br>d'horloge   |          |          | 50 - 79kHz / 80 - 800kHz<br>Choix de la fréquence d'horloge.  | 80 - 800 kHz                               |

# Sous-menu Valeur de la position

Tableau 8.4 : Sous-menu Valeur de la position

| Niveau 3                         | Niveau 4 | Niveau 5 | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description   | Standard    |
|----------------------------------|----------|----------|---|-------------|
| Unité                            |          |          | Métrique/pouces<br>Définit l'unité des distances mesurées.  | Métrique    |
| Sens de comptage                 |          |          | Positif/négatif Positif : la valeur mesurée commence à 0 et croît avec la distance. Négatif : la valeur mesurée commence à 0 et diminue quand la distance augmente. Des valeurs de distance négatives doivent éventuellement être compensées par un décalage (offset) ou un préréglage (preset).  | Positif     |
| Offset                           |          |          | Valeur éditée = valeur mesurée + offset<br>La résolution de la valeur d'offset est indépendante de la « Résolution de<br>la position », elle est entrée en mm ou en pouces/100. La valeur d'offset<br>est effective immédiatement après entrée. Si la valeur de préréglage est<br>activée, elle a priorité par rapport à l'offset. Le préréglage et l'offset ne<br>sont pas combinés. | 0mm         |
| Préréglage                       |          |          | La prise en compte de la valeur de préréglage est activée par impulsion d'apprentissage. L'impulsion d'apprentissage peut être appliquée sur une entrée matérielle du connecteur M12 PWR. L'entrée matérielle doit être configurée en conséquence. Voir également la configuration des E/S.   | 0mm         |
| Valeur de la<br>résolution libre |          |          | La valeur mesurée peut être résolue sur la plage de valeurs 5 50000 par pas d'1/1000. Si par exemple une résolution de 0,875 mm par digit est requise, le paramètre est réglé à 875. Dans l'interface activée, la représentation des mesures doit en plus être réglée sur « résolution libre » (paramètre « Résolution SSI »).  | 1000        |
| Délai d'erreur                   |          |          | ON / OFF<br>Indique si, en cas d'erreur, la valeur de la position donne tout de suite la<br>valeur du paramètre « Valeur de la position en cas d'erreur » ou, pendant<br>le temps du délai d'erreur paramétré, la dernière valeur de position<br>valable.   | Actif/100ms |

Tableau 8.4 : Sous-menu Valeur de la position

| Niveau 3                                    | Niveau 4 | Niveau 5 | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description  | Standard |
|---|----------|----------|--|----------|
| Valeur de la<br>position en cas<br>d'erreur |          |          | Dernière valeur valable/zéro<br>Indique quelle valeur de position est éditée après écoulement du temps<br>du délai d'erreur. | Zéro     |

# Sous-menu I/O (E/S)

Tableau 8.5 : Sous-menu I/O

|                               |                                 | Niveau 5  | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description   | Standard  |
|-------------------------------|---------------------------------|---|---|---|
| I/O 1                         | Configura-<br>tion des<br>ports |   | Entrée/sortie<br>Définition de la fonction d'entrée ou de sortie d'I/O 1.   | Sortie  |
|                               | Entrée de<br>commuta-<br>tion   | Fonction  | Sans fonction/apprentissage du préréglage/laser ON/OFF.   | Sans fonction                                   |
|                               |                                 | Activation  | Actif Low/actif High  | Actif Low                                       |
|                               | Sortie de<br>commuta-<br>tion   | Fonction  | Limite 1 pos. / Limite 2 pos. / Vitesse / Intensité (ATT) / Temp. (TMP) / Laser (LSR) / Plausibilité (PLB) / Matériel (ERR) Les différentes fonctions sont combinées par OU sur la sortie de commutation choisie. | Plausibilité (PLB)<br>, matériel (ERR)          |
|                               |                                 | Activation  | Actif Low/actif High  | Actif Low                                       |
| I/O 2 Configuration des ports |                                 | tion des Définition de la fonction d'entrée ou de sortie d'I/O 2. |   | Sortie  |
|                               | Entrée de<br>commuta-<br>tion   | Fonction  | Sans fonction/apprentissage du préréglage/laser ON/OFF.   | Sans fonction                                   |
|                               |                                 | Activation  | Actif Low/actif High  | Actif Low                                       |
|                               | Sortie de commuta-tion          | Fonction  | Limite 1 pos. / Limite 2 pos. / Vitesse / Intensité (ATT) / Temp. (TMP) / Laser (LSR) / Plausibilité (PLB) / Matériel (ERR) Les différentes fonctions sont combinées par OU sur la sortie de commutation choisie. | Intensité (ATT),<br>Temp. (TMP),<br>Laser (LSR) |
|                               |                                 | Activation  | Actif Low/actif High.   | Actif Low                                       |
| Valeurs limites               | Limite haute 1 pos.             | Activation  | ON / OFF  | OFF   |
|                               |                                 | Entrée des valeurs limites  | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100.  | 0   |
|                               | Limite basse 1 pos.             | Activation  | ON / OFF  | 0FF   |
|                               |                                 | Entrée des valeurs limites  | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100.  | 0   |
|                               | Limite haute 2 pos.             | Activation  | ON / OFF  | OFF   |
|                               |                                 | Entrée des valeurs limites  | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100.  | 0   |
|                               | Limite basse 2 pos.             | Activation  | ON / OFF  | OFF   |
|                               |                                 | Entrée des valeurs limites  | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100.  | 0   |

#### Sous-menu Divers

Tableau 8.6 : Sous-menu Divers

| Niveau 3                 | Niveau 4                        | Niveau 5 | Choix optionnel / possibilité de réglage<br>Description   | Standard     |
|--------------------------|---------------------------------|----------|---|--------------|
| Régulation du chauffage  |                                 |          | Standard (10°C 15°C) / Étendu (30°C 35°) Définit la plage d'activation/désactivation de la régulation du chauffage. La possibilité d'extension de la plage d'activation/désactivation du chauffage permet le cas échéant de parer à des problèmes de condensation. Cependant, l'absence de condensation sur l'optique ne peut pas être garantie sur la plage étendue d'activation/désactivation car la puissance du chauffage est limitée. Ce paramètre est disponible par défaut, mais n'agit que sur les appareils avec chauffage intégré (AMS 304í H). | Standard     |
| Éclairage de<br>l'écran  |                                 |          | 10 minutes/0N<br>L'éclairage de l'écran est éteint au bout de 10 minutes, il reste actif en<br>permanence si le paramètre est « ON ».   | 10 Min       |
| Constraste de<br>l'écran |                                 |          | Faible/Moyen/Fort<br>Le contraste de l'écran peut varier à des températures extrêmes. Le<br>contraste peut être adapté ultérieurement aux 3 niveaux.  | Moyen        |
| Service RS232            | Vitesse de<br>transmis-<br>sion |          | 57,6kbit/s / 115,2kbit/s<br>L'interface de maintenance n'est à disposition que de Leuze à des fins<br>internes.   | 115,2 kbit/s |
|                          | Format                          |          | 8,e,1/8,n,1 L'interface de maintenance n'est à disposition que de Leuze à des fins internes.  | 8,n,1        |

# 8.3.3 Menu de sélection de la langue



5 langues d'affichage sont disponibles :

- Allemand
- Anglais
- Espagnol
- Français
- Italien

L'AMS 304i est livré préréglé en langue anglaise.

# ○ Remarque!

En fonctionnement de l'AMS 304i sur le PROFIBUS, la langue paramétrée dans le fichier GSD est utilisée pour l'affichage.

Pour changer la langue, ni le mot de passe, ni la validation des paramètres n'est nécessaire. La langue à l'écran est un élément de commande passif, il ne s'agit pas d'un paramètre fonctionnel à proprement parler.

#### 8.3.4 Menu de maintenance



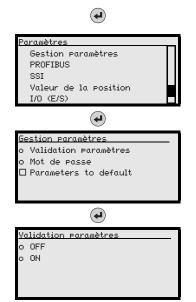
Vous trouverez une description des différentes fonctions au chapitre 11.

# 8.4 Manipulation

Une manipulation est décrite ici par l'exemple d'une validation des paramètres.

### Validation des paramètres

En fonctionnement normal, les paramètres peuvent uniquement être observés. Pour modifier des paramètres, l'option de menu ON doit être activée dans le menu Paramètres -> Gestion des paramètres -> Validation des paramètres. Procédez pour cela comme suit.



Appuyez dans le menu principal sur la touche de confirmation pour basculer dans le menu
Paramètres.

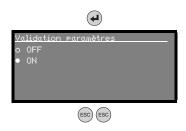
À l'aide des touches ( ), choisissez l'option de menu Gestion paramètres.

Appuyez sur la touche de confirmation pour basculer dans le menu Gestion paramètres.

À l'aide des touches ( ), choisissez dans le menu de gestion des paramètres l'option de menu Validation paramètres.

Appuyez sur la touche de confirmation pour basculer dans le menu Validation paramètres.

À l'aide des touches ( ), choisissez dans le menu de validation des paramètres l'option de menu ON.



Appuyez sur la touche de confirmation pour activer la validation des paramètres.

La DEL PWR brille en orange, l'écran est représenté inversé. Vous pouvez maintenant régler les paramètres individuels à l'écran.

Appuyez deux fois sur la touche d'échappement pour retourner dans le menu de paramètrage.



# Observer et modifier des paramètres

Tant que la validation des paramètres est activée, l'affichage complet de l'AMS 304i est inversé.

Tant que la validation des paramètres est activée, la communication entre la commande et l'AMS 304i est interrompue. La suite de la mise en réseau via BUS OUT est maintenue.

# Remarque!

Si un mot de passe a été mémorisé, la validation des paramètres n'est possible qu'après entrée de ce mot de passe, voir « Mot de passe pour la validation des paramètres » cidessous.

# Remarque!

Les paramètres définis dans le fichier GSD sont prioritaires. Les paramètres définis dans la commande sont réactivés après désactivation de la validation des paramètres sur l'AMS 304i. Le réglage de l'adresse n'est pas écrasé.

Pour l'interface SSI, la communication entre commande et AMS 304i est active, même quand la validation des paramètres est active.

### Remarque!

Des modifications des paramètres SSI par entrée à l'écran ont un effet immédiat.

#### Mot de passe pour la validation des paramètres

L'entrée de paramètres dans l'AMS 304i peut être protégée grâce à un mot de passe numérique. Pour l'AMS 304i, le mot de passe est fixé dans le fichier GSD PROFIBUS, Le mot de passe ne peut donc pas être modifié à l'écran.

Pour valider un paramètre à l'écran (p. ex. changement d'adresse), le mot de passe défini dans le fichier GSD doit être entré. Une fois la validation des paramètres activée après entrée du bon mot de passe, il est possible de modifier temporairement des paramètres à l'écran.

Après désactivation de la validation des paramètres, toutes les modifications entreprises à l'écran sont remplacées par les réglages du fichier GSD (voir ci-dessus), même un nouveau mot de passe le cas échéant. Seul un changement d'adresse reste maintenu après entrée à l'écran.

# Remarque!

Le mot de passe maître 2301 permet de débloquer l'AMS 304i à tout moment.

# 9 Interface PROFIBUS

# 9.1 Généralités concernant le PROFIBUS

L'AMS 304i est conçu comme un appareil PROFIBUS DP pour l'échange de données cyclique (V0) et acyclique (V1).

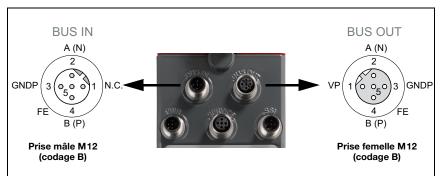
La fonctionnalité du laser est définie grâce à des jeux de paramètres GSD. La vitesse de transmission des données à transmettre est de 12Mbit/s max.

L'interface PROFIBUS peut être utilisée en parallèle avec l'interface SSI. Par défaut, les interfaces PROFIBUS et SSI sont activées.

# Remarque!

L'interface PROFIBUS peut être activée/désactivée à l'écran. Pour l'activation / désactivation de l'interface, la validation des paramètres doit être activée (voir chapitre 8.3.2). L'interface active est affichée à l'écran. Quand PROFIBUS est activé, l'adresse réglée est visible à l'écran.

# 9.2 PROFIBUS - Raccordement électrique



| BUS IN (prise mâle à 5 pôles, codage B) |                    |  |  |  |  |  |
|---|--------------------|--|--|--|--|--|
| Broche                                  | roche Nom Remarque |  |  |  |  |  |
| 1                                       | NC                 | Non affecté                                |  |  |  |  |
| 2                                       | A (N)              | Données d'émission / réception ligne A (N) |  |  |  |  |
| 3                                       | GNDP               | Potentiel de référence des données         |  |  |  |  |
| 4                                       | B (P)              | Données d'émission / réception ligne B (P) |  |  |  |  |
| 5                                       | SHIELD             | Blindage ou terre de fonction              |  |  |  |  |
| Filet                                   | FE                 | Terre de fonction (boîtier)                |  |  |  |  |

| BUS (               | BUS OUT (prise femelle à 5 pôles, codage B) |   |  |  |  |  |  |
|---------------------|---|---|--|--|--|--|--|
| Broche Nom Remarque |   |   |  |  |  |  |  |
| 1                   | VP  | Tension d'alimentation<br>+5V (terminaison) |  |  |  |  |  |
| 2                   | A (N)                                       | Données d'émission / réception ligne A (N)  |  |  |  |  |  |
| 3                   | GNDP  | Potentiel de référence des données          |  |  |  |  |  |
| 4                   | B (P)                                       | Données d'émission / réception ligne B (P)  |  |  |  |  |  |
| 5                   | SHIELD                                      | Blindage ou terre de fonction               |  |  |  |  |  |
| Filet               | FE  | Terre de fonction (boîtier)                 |  |  |  |  |  |

Figure 9.1: PROFIBUS - Raccordement électrique



# Remarque!

Pour la connexion de **BUS IN** et de **BUS OUT**, nous recommandons d'utiliser nos câbles PROFIBUS surmoulés (voir chapitre 12.4.6 « Accessoires - Câbles surmoulés pour PROFIBUS »).



### Attention!

Le système laser de mesure peut servir au branchement de la suite du réseau PROFIBUS. La **suite du réseau** est raccordée sur **BUS OUT**.

Si le système laser de mesure est le dernier participant au réseau, le branchement **BUS OUT** doit être raccordé à une prise de terminaison, Voir « Accessoires - Résistance de terminaison » page 104.

### 9.3 Entrée de l'adresse PROFIBUS

# O Remarque!

Les bases de la manipulation du panneau de commande/de l'écran sont décrites au chapitre 8.2. Pour le réglage de l'adresse, la validation des paramètres doit être activée. L'écran est alors représenté inversé.



#### Attention!

Le système laser de mesure est désactivé sur le PROFIBUS quand la validation des paramètres est activée à l'écran. L'appareil est à nouveau actif sur le PROFIBUS une fois la validation des paramètres désactivée.

### 9.3.1 Entrée de l'adresse PROFIBUS à l'écran

Procédez pour cela comme suit :

- Activez la validation des paramètres.
- ♦ Sélectionnez le sous-menu PROFIBUS.
- Sélectionnez la rubrique Adresse [].
- 🔖 Entrez l'adresse PROFIBUS du système laser de mesure entre 1 et 126 (par défaut : 126).
- ♥ Désactivez la validation des paramètres.

### 9.4 Fichier GSD PROFIBUS

### 9.4.1 Informations générales relatives au fichier GSD

Quand l'AMS 304i est utilisé dans un réseau PROFIBUS, le paramétrage doit avoir lieu exclusivement via le PROFIBUS. La fonctionnalité du système laser de mesure est définie grâce à modules. Les paramètres et leurs fonctions sont structurés en modules dans le fichier GSD. Lors de l'écriture du programme d'automate, un outil de configuration spécifique à l'utilisateur intègre les modules nécessaires et les paramètre pour l'application de mesure.

Quand le système laser de mesure fonctionne sur PROFIBUS, tous les paramètres sont aux valeurs par défaut. Tant que ces paramètres ne sont pas modifiés par l'utilisateur, l'appareil fonctionne aux réglages par défaut qui ont été livrés par Leuze electronic. Vous trouverez les réglages par défaut de l'appareil dans les descriptions de modules suivantes.

# ○ Remarque!

Au moins un module du fichier GSD doit être activé dans l'outil de configuration de la commande, c'est généralement le module **Valeur de position**.

### Remarque!

Parfois les commandes disposent d'un « module universel ». Ce module ne doit pas être activé pour l'AMS 304i.



#### Attention!

L'AMS 304i dispose d'une interface PROFIBUS et d'une interface SSI. Les deux interfaces peuvent être utilisées en parallèle. Si l'AMS 304i est utilisé via PROFIBUS, les paramètres SSI qui différeraient des réglages par défaut doivent aussi être modifiés dans le module PROFIBUS SSI.

Le gestionnaire PROFIBUS remplace les valeurs des paramètres SSI qui ne sont modifiées qu'à l'écran par les valeurs SSI (par défaut) mémorisées dans le fichier GSD.



#### Remarque!

Les paramètres d'un système laser de mesure utilisé sur PROFIBUS peuvent être modifiés à l'écran à des fins de tests. Au moment où la validation des paramètres a lieu à l'écran, l'appareil est désactivé sur le PROFIBUS. Tous les paramètres réglés par les modules PROFIBUS restent effectifs. Il est alors possible d'effectuer des modifications de paramètres à l'écran à des fins de test. Une fois la validation des paramètres à nouveau désactivée à l'écran, seuls les paramètres réglés dans les modules PROFIBUS et les valeurs PROFIBUS par défaut sont effectifs.

Les modifications de paramètres qui ont été effectuées à l'écran ne sont plus effectives sur le PROFIBUS!



### Attention!

Le système laser de mesure ne mémorise pas de façon permanente les paramètres modifiés via PROFIBUS. Le gestionnaire PROFIBUS effectue un téléchargement des paramètres actuellement configurés après Power OFF/ON. Si aucun gestionnaire PROFIBUS n'est disponible après Power OFF/ON, les paramètres réglés à l'écran sont valides.



#### Remarque!

Tous les modules d'entrée et de sortie présentés dans cette documentation sont décrits **du point de vue de la commande :** 

Les entrées décrites (E) sont des entrées de la commande. Les sorties décrites (A) sont des sorties de la commande. Les paramètres décrits (P) sont des paramètres du fichier GSD dans la commande.



### Remarque!

Vous trouverez le fichier GSD actuel pour l'AMS 304i sur notre site internet à l'adresse suivante :

www.leuze.com -> download -> identifier -> Mesure optique de distance et positionnement AMS -> Fichier GSD AMS 3xxi

# 9.4.2 Vue d'ensemble des modules GSD

| Module        | Nom du module  | Contenu du module<br>(P) = paramètre, (A) = sortie, (E) = entrée |
|---------------|--|--|
|               |  | (E) valeur de la position  |
|               | Nom du module  Valeur de la position  Préréglage statique  Préréglage dynamique  I/O 1  I/O 2  Statut et commande  Limite 1 de la position  Limite 2 de la position  Comportement en cas d'erreur  Vitesse | (P) représentation du signe                                      |
| M1            | Valour do la position  | (P) unité  |
| page 59       | valeur de la position  | (P) résolution   |
|               |  | (P) sens de comptage   |
|               |  | (P) offset   |
| M2            |  | (P) valeur de préréglage   |
| page 61       | Préréglage statique  | (A) apprentissage du préréglage                                  |
| paye o i      |  | (A) RAZ du préréglage  |
| М3            |  | (A) valeur de préréglage   |
| page 62       | Préréglage dynamique   | (A) apprentissage du préréglage                                  |
| paye 02       |  | (A) RAZ du préréglage  |
|               |  | (P) sortie ou entrée ?   |
|               |  | (P) niveau/flanc entrée/sortie                                   |
| M4            | 1/0.1  | (P) fonction pour le câblage de la sortie                        |
| page 63       | 1/0 1  | (P) fonction pour le câblage de l'entrée                         |
|               |  | (E) niveau de signal entrée/sortie                               |
|               |  | (A) sortie activée   |
|               |  | (P) sortie ou entrée ?   |
|               |  | (P) niveau/flanc entrée/sortie                                   |
| M5            | 1/0.2  | (P) fonction pour le câblage de la sortie                        |
| page 66       | 1/0 2  | (P) fonction pour le câblage de l'entrée                         |
|               |  | (E) niveau de signal entrée/sortie                               |
|               |  | (A) sortie activée   |
| M6            | Statut at commanda   | (E) diagnostic et statut de l'AMS 304i                           |
| page 69       | Statut et commande   | (A) commande laser ON/OFF  |
| M7<br>page 71 | Limite 1 de la position  | (P) valeurs limite haute et basse de la position                 |
| M8<br>page 72 | Limite 2 de la position  | (P) valeurs limite haute et basse de la position                 |
| -             |  | (P) valeur de la position en cas d'erreur                        |
|               |  | (P) délai message d'erreur position ON/OFF                       |
| M9            | Comportement en cas  | (P) délai message d'erreur position                              |
| page 73       | •  | (P) valeur de la vitesse en cas d'erreur                         |
| -             |  | (P) délai message d'erreur vitesse ON/OFF                        |
|               |  | (P) délai message d'erreur vitesse                               |
| N/40          |  | (E) valeur de la vitesse   |
| M10           | Vitesse  | (P) résolution de la valeur de la vitesse                        |
| page 75       |  | (P) temps d'intégration de la vitesse                            |

|                |  | (P) surveillance de sortie des limites                |
|----------------|--|---|
|                |  | (P) surveillance avec sens oui/non                    |
| M11            | Vitesse  | (P) valeur limite 1 de la vitesse                     |
|                |  | ( )   |
| page 77        | à la valeur limite 1   | (P) valeur limite de la vitesse - hystérésis          |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, début de plage        |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, fin de plage          |
|                |  | (P) surveillance de sortie des limites                |
|                |  | (P) surveillance avec sens oui/non                    |
| M12            | Vitesse  | (P) valeur limite 2 de la vitesse                     |
| page 79        | à la valeur limite 2   | (P) valeur limite de la vitesse - hystérésis          |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, début de plage        |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, fin de plage          |
|                |  | (P) surveillance de sortie des limites                |
|                |  | (P) surveillance avec sens oui/non                    |
| M13            |  | (P) valeur limite 3 de la vitesse                     |
| page 81        | à la valeur limite 3   | (P) valeur limite de la vitesse - hystérésis          |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, début de plage        |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, fin de plage          |
|                |  | (P) surveillance de sortie des limites                |
|                |  | (P) surveillance avec sens oui/non                    |
| M14            | à la valeur limite 3  Vitesse à la valeur limite 4  Vitesse à la valeur limite 4  Vitesse à la valeur limite dynamique  Statut de la vitesse | (P) valeur limite 4 de la vitesse                     |
| page 83        | à la valeur limite 4   | (P) valeur limite de la vitesse - hystérésis          |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, début de plage        |
|                |  | (P) surveillance de la vitesse, fin de plage          |
|                |  | (A) valider / bloquer la commande des valeurs limites |
|                |  | (A) surveillance de sortie des limites                |
| M15            | Vitesse  | (A) surveillance avec sens oui/non                    |
|                | à la valeur limite   | (A) valeur limite dynamique de la vitesse             |
| page oo        | dynamique  | (A) valeur limite de la vitesse - hystérésis          |
|                |  | (A) surveillance de la vitesse, début de plage        |
|                |  | (A) surveillance de la vitesse, fin de plage          |
| M16<br>page 86 | Statut de la vitesse   | (E) statut de la surveillance de la vitesse           |
|                |  | (P) codage Gray/binaire                               |
|                |  | (P) nombre de bits de données                         |
| M17            | Interface SSI  | (P) résolution  |
| page 88        |  | (P) taux d'actualisation                              |
|                |  | (P) fonction bit d'erreur                             |
|                |  | (P) choix de la langue à l'écran                      |
|                |  | (P) éclairage de l'écran                              |
| M18            |  | (P) contraste de l'écran                              |
| page 91        | Divers   | (P) activer / ne pas activer le mot de passe          |
|                |  | (P) mot de passe                                      |
|                |  | (P) régulation du chauffage                           |
| M19            |  | (P) résolution de la position                         |
| page 93        | Résolution libre   | (P) résolution de la vitesse                          |

Tableau 9.1: Vue d'ensemble des modules GSD

# 9.4.3 Description détaillée des modules

# ○ Remarque!

Vous trouverez dans les descriptions détaillées données dans les tableaux ci-dessous des renvois vers des paramètres et données d'entrée / sortie d'autres modules (dernière colonne) qui sont en rapport direct avec le paramètre décrit. Ces renvois doivent impérativement être respectés lors du paramétrage.

Les différents modules sont numérotés entre 1 et 19.

Les paramètres et données d'entrée / sortie au sein d'un module sont codés entre a et z.

# Exemple:

Le paramètre la **Préréglage** dans le module 2 n'est actif que si l'apprentissage du préréglage a lieu dans l'un des modules 2 b, 4 d ou 5 d.

# 9.4.3.2 Module 1 : Valeur de position

# Description

Édition de la valeur actuelle de la position.

En outre, les paramètres de représentation du signe, d'unité, de résolution, de sens de comptage et d'Offset peuvent être réglés ici.

### **Paramètres**

| Paramètres               | Description   |                | Type de | Valeurs possibles  | Défaut | Unité |        | Renvoi         |
|--------------------------|---|----------------|---------|--|--------|-------|--------|----------------|
|                          |   | rel.           | données |  |        | métr. | pouces | vers<br>module |
| a<br>Signe               | Mode d'édition du signe<br>Le signe influence l'édition de la position<br>et de la vitesse.   | 0.0            | Bit     | 0 :complément de deux<br>1 :signe + valeur   | 0      | -     |        | -              |
| b<br>Unité               | Choix de l'unité <sup>1)</sup> Le paramètre influence toutes les valeurs avec unité. Le paramètre agit sur toutes les interfaces.   | 0.1            | Bit     | 0 :métrique<br>1 :pouces (in)  | 0      | -     |        | _              |
| C<br>Résolution          | La résolution de la valeur de la position n'influence que l'édition sur PROFIBUS. La résolution n'a aucun effet sur : - le préréglage statique - le préréglage dynamique - l'offset  L'interface SSI a un paramètre de résolution à part. | 0.2<br><br>0.4 | Bit     | 001=1:0,001<br>010=2:0,01<br>011=3:0,1<br>100=4:1<br>101=5:10<br>110= résolution libre | 4      | mm    | in/100 | 19a            |
| d<br>Sens de<br>comptage | Sens de comptage positif :  | 0.5            | Bit     | <b>0 : positif</b><br>1 : négatif  | 0      | _     |        | -              |

| Le paramètre agit sur toutes les interfaces. Attention: si le préréglage est activé, il a priorité par rapport à l'offset. Le préréglage et l'offset. | interfaces. Attention: si le préréglage est activé, il a priorité pa rapport à l'offset. Le préréglage et l'off set ne sont pas combinés. La résolution de la valeur d'offset est indépendante de la résolution choisie dans le module 1. L'offset entré agit immédiatement sans | 1 - 4 |  | -999999 +999999 | 0 | mm | in/100 | _ |  |
|---|--|-------|--|-----------------|---|----|--------|---|--|
|---|--|-------|--|-----------------|---|----|--------|---|--|

1) voir remarque suivante!

# 

Lors du changement de l'unité de métrique à pouce (ou inversement), les valeurs numériques entrées avant (p. ex. pour l'offset, le préréglage, les valeurs limites, etc.) ne sont pas converties automatiquement. La conversion doit être faite à la main!

# Exemple:

Préréglage = 10000 mm -> commutation de mètres en pouces -> Préréglage = 10000 pouces/100

### Codage hexadécimal du paramètre « Valeur de la position »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Signe<br>Unité<br>Résolution<br>Sens de comptage | Offset      |
|-------------------|--|-------------|
| 01                | 10   | 00 00 00 00 |

#### Données d'entrée

| d'entrée               |                          | rel. | données       |                 |   |        |           | vers   |
|------------------------|--------------------------|------|---------------|-----------------|---|--------|-----------|--------|
| 1                      |                          |      |               |                 |   | métr.  | pouces    | module |
| Valeur de la Édition d | de la position actuelle. | 0    | sign<br>32Bit | -999999 +999999 | - | mise à | l'échelle | 9a     |

#### Données de sortie

Néant

# 9.4.3.3 Module 2 : Préréglage statique

# Description

Ce module permet de régler une valeur de préréglage. La valeur de préréglage est active à la position à laquel l'apprentissage du préréglage a lieu.

# Remarque!

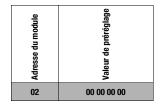
Lors d'un remplacement d'appareil, la valeur de préréglage reste maintenue dans le gestionnaire PROFIBUS. Mais la valeur de préréglage à la position prévue doit être activée à nouveau (apprentissage du préréglage).

#### Paramètres .

| Paramètres      | Description  |      |               | Valeur          | Défaut | Unité |        | Renvoi         |  |
|-----------------|--|------|---------------|-----------------|--------|-------|--------|----------------|--|
|                 |  | rel. | données       |                 |        | métr. | pouces | vers<br>module |  |
| a<br>Préréglage | Valeur de préréglage La prise en compte<br>a lieu lors d'un événement d'apprentis-<br>sage (voir données de sortie). Le para-<br>mètre agit sur toutes les interfaces. La<br>résolution de la valeur de préréglage est<br>indépendante de la résolution choisie<br>dans le module 1. | 0    | sign<br>32Bit | -999999 +999999 | 0      | mm    | in/100 | 2b<br>4d<br>5d |  |
| Taille du parai | nètre : 4 octets   |      |               |                 |        |       |        |                |  |

# Codage hexadécimal du paramètre « Valeur de préréglage »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :



# Données d'entrée

Néant

# Données de sortie

| Données de                               | Description                             |      | Type des | Valeur                               | Défaut | Unité |        | Renvoi         |
|--|---|------|----------|--------------------------------------|--------|-------|--------|----------------|
| sortie                                   |   | rel. | données  |                                      |        | métr. | pouces | vers<br>module |
| b<br>Apprentis-<br>sage du<br>préréglage | Lecture de la valeur de préréglage.     | 0.0  | Bit      | 0→1 apprentissage du pré-<br>réglage | -      | -     |        | 4d<br>5d       |
| C<br>RAZ du<br>préréglage                | La valeur de préréglage est désactivée. | 0.1  | Bit      | 0→1 RAZ du préréglage                | -      | -     |        | 4d<br>5d       |

### 9.4.3.4 Module 3 : Préréglage dynamique

# Description

Ce module permet de régler une valeur de préréglage. La valeur de préréglage est active à la position à laquel l'apprentissage du préréglage a lieu. La valeur de préréglage peut être adaptée dans la commande aux exigences de l'installation sans intervention dans la structure statique des paramètres.

### **Paramètres**

Néant

# Données d'entrée

Néant

### Données de sortie

| Données de                               | Description   | Adr. | Type des      | Valeur                               | Défaut Unité |       |        | Renvoi         |
|--|---|------|---------------|--------------------------------------|--------------|-------|--------|----------------|
| sortie                                   |   | rel. | données       |                                      |              | métr. | pouces | vers<br>module |
| a<br>Apprentis-<br>sage du<br>préréglage | Lecture de la valeur de préréglage.   | 0.0  | Bit           | 0→1 apprentissage du pré-<br>réglage | -            | -     |        | 4d<br>5d       |
| b<br>RAZ du<br>préréglage                | La valeur de préréglage est désactivée.<br>Valeur éditée = valeur mesurée + offset.   | 0.1  | Bit           | 0→1 RAZ du préréglage                | -            | -     |        | 4d<br>5d       |
| C<br>Préréglage                          | La prise en compte à lieu lors d'un<br>événement d'apprentissage.<br>Les données de sortie agissent sur tou-<br>tes les interfaces. La résolution de la<br>valeur de préréglage est indépendante<br>de la résolution choisie dans le<br>module 1. | 1    | sign<br>32Bit | -999999 +999999                      | -            | mm    | in/100 | 3a<br>4d<br>5d |

Taille des données de sortie : 5 octets

# 9.4.3.5 Module 4 : Entrée/sortie I/O 1

# Description

Ce module définit le mode de fonctionnement de l'entrée/sortie I/O 1.

### **Paramètres**

| Paramètres                                | Description  | Adr. | Type des | Valeur  | Défaut | Unité |                        | Renvoi         |
|---|--|------|----------|---|--------|-------|------------------------|----------------|
|   |  | rel. | données  |   |        | métr. | pou-<br>ces-<br>pouces | vers<br>module |
| a<br>Fonction                             | Le paramètre définit si <b>I/O 1</b> fonctionne comme entrée ou comme sortie.  | 0.0  | Bit      | 0 :entrée<br>1 :sortie                                | 1      | -     |                        | 4cd            |
| b<br>Activation                           | Le paramètre définit le niveau de la sor-<br>tie quand l'événement « Sortie » a lieu.<br>Si I/O 1 est paramétré comme entrée, il<br>s'agit d'une entrée à fonctionnement par<br>transition.      | 0.1  | Bit      | 0 :Low<br>transition 1-0<br>1 :High<br>transition 1-0 | 0      | -     |                        | -              |
| С   | Le paramètre définit l'événement qui<br>produit une activation de la sortie. Les<br>différentes fonctions sont combinées par<br><b>OU.</b>   |      |          |   |        | -     |                        |                |
|   | Limite 1 de la position<br>Quand la valeur de la position se trouve<br>en dehors des limites 1 paramétrées, la<br>sortie est mise à 1.   | 1.0  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0      | _     |                        |                |
|   | Limite 2 de la position<br>Quand la valeur de la position se trouve<br>en dehors des limites 2 paramétrées, la<br>sortie est mise à 1.   | 1.1  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0      | _     |                        |                |
| Sortie                                    | Limite de la vitesse<br>Quand la valeur de la vitesse se trouve<br>en dehors des valeurs paramétrées, la<br>sortie est mise à 1. Les surveillances des<br>modules 11 à 15 sont combinées par OU. | 1.2  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0      | -     |                        | 4a             |
|   | Intensité (ATT) Si l'intensité du signal de réception est inférieure au seuil d'avertissement, la sortie est mise à 1.   | 1.3  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0      | _     |                        |                |
|   | Température (TMP)<br>Si la température interne de l'appareil<br>dépasse la valeur limite fixée, la sortie<br>est mise à 1.   | 1.4  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0      | -     |                        |                |
|   | Laser (LSR)<br>Message avant défaillance laser.  | 1.5  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0      | -     |                        |                |
| Plausibilité (PLB)<br>Si des valeurs de m | Plausibilité (PLB) Si des valeurs de mesure non plausibles sont diagnostiquées, la sortie est mise à 1.  | 1.6  | Bit      | 0 = 0FF<br>1 = 0N                                     | 1      | -     |                        |                |

| C           | Matériel (ERR) Si une erreur matérielle est diagnostiquée, la sortie est mise à 1.   | 1.7 | Bit            | 0 = 0FF<br>1 = 0N   | 1   | _ | 4a |
|-------------|--|-----|----------------|---|-----|---|----|
| Sortie      | Sortie pseudodynamique<br>Si le bit 0.0 est mis à 1 dans les données<br>de sortie, la sortie est mise à 1.   | 2.0 | Bit            | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N  | 0   | - | 44 |
| d<br>Entrée | Préréglage L'entrée HW est utilisée comme entrée d'apprentissage du préréglage (valable pour le préréglage statique ou dynami- que). Laser L'entrée HW est utilisée comme Laser OFF. | 3.0 | unsign<br>8Bit | 000 = entrée HW sans<br>fonction<br>001 = entrée HW comme<br>apprentissage du<br>préréglage<br>010 = entrée HW comme<br>Laser OFF | 000 | _ | 4a |

# Codage hexadécimal du paramètre « Entrée / sortie I/O 1 »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Fonction<br>Activation | Limite 1 de la position Limite 2 de la position Limite de la vitesse Intensité (ATT) Température (TMP) Laser (LSR) Plausibilité (PLB) Matériel (ERR) Sortie pseudodynamique | Entrée préréglage / laser |
|-------------------|------------------------|---|---------------------------|
| 04                | 01                     | 00 CO   | 00                        |

### Remarque!

# Comportement de l'AMS 304i lors de Laser ON/OFF:

Si, au moment du démarrage de la diode laser, le spot laser pointe sur le réflecteur, l'AMS 304i délivre des mesures valables au bout d'environ 330ms.

Si, au moment du démarrage de la diode laser, le spot laser **ne pointe pas** sur le réflecteur, l'AMS 304i ne peut pas calculer de valeurs de distance. Si le rayon laser rencontre le réflecteur plus tard alors que l'installation est en marche, l'AMS 304i délivre des mesures valables au bout du temps suivant :

# t = (distance de mesure / 20m) sec.

Exemple : changement de couloir d'un appareil de contrôle de rayonnages alors que

la diode laser n'est pas éteinte pendant le virage.

Distance mesurée  $100m \rightarrow t = 5 \text{ sec.}$ , distance mesurée  $200m \rightarrow t = 10 \text{ sec.}$ 

# Données d'entrée

| Données                               | Description                                 | Adr. | Type des | Valeur   | Défaut | Unité |        | Renvoi         |  |  |
|---------------------------------------|---|------|----------|--|--------|-------|--------|----------------|--|--|
| d'entrée                              |   | rel. | données  |  |        | métr. | pouces | vers<br>module |  |  |
| е                                     | ź   |      | D.:      | 0 :entrée/sortie au niveau<br>de signal <b>inactif</b> |        |       |        |                |  |  |
| État                                  | État du signal de l'entrée ou de la sortie. | 0.0  | Bit      | 1 :entrée/sortie au niveau<br>de signal <b>actif</b>   | _      | _     |        | _              |  |  |
| Taille des données d'entrée : 1 octet |   |      |          |  |        |       |        |                |  |  |

# Données de sortie

| Données de                             | Description  | Adr.     | Type des | Valeur  | Défaut | Unité |        | Renvoi         |  |  |
|--|--|----------|----------|---|--------|-------|--------|----------------|--|--|
| sortie                                 |  | rel. don |          | données   |        | métr. | pouces | vers<br>module |  |  |
| f<br>État                              | Ce bit permet d'activer/désactiver la sortie. La validation en a lieu dans le module 4, paramètre de sortie bit 2.0. | 0.0      | Bit      | Sortie au niveau de signal inactif  1 :sortie au niveau de signal actif | -      | _     |        | 4c             |  |  |
| Taille des données de sortie : 1 octet |  |          |          |   |        |       |        |                |  |  |

# 9.4.3.6 Module 5 : Entrée/sortie I/O 2

# Description

Ce module définit le mode de fonctionnement de l'entrée/sortie I/O 2.

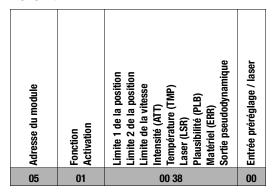
# **Paramètres**

| Paramètres      | Description  | Adr. | Type des | Valeur  | Défaut Unité |       |        | Renvoi         |
|-----------------|--|------|----------|---|--------------|-------|--------|----------------|
|                 |  | rel. | données  |   |              | métr. | pouces | vers<br>module |
| a<br>Fonction   | Le paramètre définit si <b>I/O 2</b> fonctionne comme entrée ou comme sortie.  | 0.0  | Bit      | 0 :entrée<br>1 :sortie                                | 1            | -     |        | 5cd            |
| b<br>Activation | Le paramètre définit le niveau de la sor-<br>tie quand l'événement « Sortie » a lieu.<br>Si I/O 2 est paramétré comme entrée, il<br>s'agit d'une entrée à fonctionnement par<br>transition.      | 0.1  | Bit      | 0 :Low<br>transition 1-0<br>1 :High<br>transition 1-0 | 0            | _     |        | -              |
| С               | Le paramètre définit l'événement qui<br>produit une activation de la sortie. Les<br>différentes fonctions sont combinées par<br><b>0U.</b>   |      |          |   |              | -     |        |                |
|                 | Limite 1 de la position<br>Quand la valeur de la position se trouve<br>en dehors des limites 1 paramétrées, la<br>sortie est mise à 1.   | 1.0  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0            | -     |        |                |
|                 | Limite 2 de la position<br>Quand la valeur de la position se trouve<br>en dehors des limites 2 paramétrées, la<br>sortie est mise à 1.   | 1.1  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0            | -     |        |                |
| Sortie          | Limite de la vitesse<br>Quand la valeur de la vitesse se trouve<br>en dehors des valeurs paramétrées, la<br>sortie est mise à 1. Les surveillances des<br>modules 11 à 15 sont combinées par OU. | 1.2  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0            | -     |        | 5a             |
|                 | Intensité (ATT)<br>Si l'intensité du signal de réception est<br>inférieure au seuil d'avertissement, la<br>sortie est mise à 1.  | 1.3  | Bit      | 0 = 0FF<br>1 = 0N                                     | 1            | -     |        |                |
|                 | Température (TMP)<br>Si la température interne de l'appareil<br>dépasse la valeur limite fixée, la sortie<br>est mise à 1.   | 1.4  | Bit      | 0 = OFF<br>1 = ON                                     | 1            | -     |        |                |
|                 | Laser (LSR)<br>Message avant défaillance laser.  | 1.5  | Bit      | 0 = 0FF<br>1 = 0N                                     | 1            | _     |        |                |
|                 | Plausibilité (PLB) Si des valeurs de mesure non plausibles sont diagnostiquées, la sortie est mise à 1.  | 1.6  | Bit      | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N                              | 0            | -     |        |                |

| C<br>Sortie   | Matériel (ERR) Si une erreur matérielle est diagnostiquée, la sortie est mise à 1.   | 1.7            | Bit            | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N  | 0   | - | 5a |
|---------------|--|----------------|----------------|---|-----|---|----|
|               | Sortie pseudodynamique<br>Si le bit 0.0 est mis à 1 dans les données<br>de sortie, la sortie est mise à 1.   | 2.1            | Bit            | <b>0 = 0FF</b><br>1 = 0N  | 0   | - |    |
| d<br>Entrée   | Préréglage L'entrée HW est utilisée comme entrée d'apprentissage du préréglage (valable pour le préréglage statique ou dynamique). Laser L'entrée HW est utilisée comme Laser OFF. | 3.0<br><br>3.2 | unsign<br>8Bit | 000 = entrée HW sans<br>fonction<br>001 = entrée HW comme<br>apprentissage du<br>préréglage<br>010 = entrée HW comme<br>Laser OFF | 000 | - | 5a |
| Taille du par | amètre : 4 octets  |                |                |   |     |   |    |

### Codage hexadécimal du paramètre « Entrée / sortie I/O 2 »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :



### Remarque!

# Comportement de l'AMS 304i lors de Laser ON/OFF:

Si, au moment du démarrage de la diode laser, le spot laser pointe sur le réflecteur, l'AMS 304i délivre des mesures valables au bout d'environ 330ms.

Si, au moment du démarrage de la diode laser, le spot laser **ne pointe pas** sur le réflecteur, l'AMS 304i ne peut pas calculer de valeurs de distance. Si le rayon laser rencontre le réflecteur plus tard alors que l'installation est en marche, l'AMS 304i délivre des mesures valables au bout du temps suivant :

t = (distance de mesure / 20m) sec.

Exemple : changement de couloir d'un appareil de contrôle de rayonnages alors que

la diode laser n'est pas éteinte pendant le virage.

Distance mesurée 100m -> t = 5 sec., distance mesurée 200m -> t = 10 sec.

# Données d'entrée

| Données                               | Description                                 | Adr. |         | Valeur   | Défaut | Unité |        | Renvoi         |  |
|---------------------------------------|---|------|---------|--|--------|-------|--------|----------------|--|
| d'entrée                              |   | rel. | données |  |        | métr. | pouces | vers<br>module |  |
| e<br>État                             | État du signal de l'entrée ou de la sortie. | 0.0  | Bit     | centrée/sortie au niveau de<br>signal <b>inactif</b> entrée/sortie au niveau de<br>signal <b>actif</b> | -      | -     |        | _              |  |
| Taille des données d'entrée : 1 octet |   |      |         |  |        |       |        |                |  |

# Données de sortie

| Données de                             | Description  | Adr. | Type des | Valeur  | Défaut | Unité |        | Renvoi         |  |  |
|--|--|------|----------|---|--------|-------|--------|----------------|--|--|
| sortie                                 |  | rel. | données  |   |        | métr. | pouces | vers<br>module |  |  |
| f<br>État                              | Ce bit permet d'activer/désactiver la<br>sortie. La validation en a lieu dans le<br>module 5, paramètre de sortie bit 2.0. | 0.0  | Bit      | Sortie au niveau de signal inactif     Sortie au niveau de signal actif | -      | -     |        | 5C             |  |  |
| Taille des données de sortie : 1 octet |  |      |          |   |        |       |        |                |  |  |

### 9.4.3.7 Module 6 : Statut et commande

# Description

Le module communique différentes informations de statut de l'AMS 304i au maître PROFIBUS. Les données de sortie du maître permettent de commander le laser.

### **Paramètres**

Néant

# Données d'entrée

| Données   | Description   | Adr. | Type des | Valeur  | Défaut | Unité |        | Renvoi         |
|---|---|------|----------|---|--------|-------|--------|----------------|
| d'entrée  |   | rel. | données  |   |        | métr. | pouces | vers<br>module |
| a<br>Statut<br>Iaser                            | Donne le statut du laser.   | 1.0  | Bit      | 0 : laser ON<br>1 : laser OFF                     | -      | _     |        | -              |
| b<br>Statut<br>préréglage                       | État du préréglage.   | 1.1  | Bit      | 0 : préréglage inactif<br>1 : préréglage actif    | -      | -     |        | _              |
| C<br>Apprentis-<br>sage du<br>préréglage        | Ce bit bascule lors de chaque apprentis-<br>sage d'une valeur de préréglage.  | 1.2  | Bit      | 0 ou 1  | -      | _     |        | -              |
| d<br>Dépassement                                | La valeur à éditer dépasse la valeur<br>maximale possible sur l'interface SSI. En<br>cas de dépassement, les données de<br>l'interface SSI sont mises à 0xFF. | 1.3  | Bit      | 0 : 0K<br>1 : dépassement                         | -      | -     |        | -              |
| e<br>Intensité<br>(ATT)                         | Si l'intensité du signal de réception est<br>inférieure au seuil d'avertissement, le bit<br>de statut est mis à 1.  | 1.4  | Bit      | 0 : OK<br>1 : avertissement                       | -      | -     |        | _              |
| f<br>Température<br>(TMP)                       | Si la température interne de l'appareil<br>sort des limites fixées, le bit de statut est<br>mis à 1.  | 1.5  | Bit      | 0 :0K<br>1 : température en dehors<br>des limites | -      | -     |        | -              |
| g<br>Laser (LSR)                                | Message avant défaillance laser.  | 1.6  | Bit      | 0 : OK<br>1 : avertissement laser                 | -      | -     |        | -              |
| h<br>Plausibilité<br>(PLB)                      | Si des valeurs de mesure non plausibles<br>sont diagnostiquées, le bit de statut est<br>mis à 1.  | 1.7  | Bit      | 0 : 0K 1 : valeurs de mesure non plausibles       | -      | -     |        | -              |
| i<br>Matériel<br>(ERR)                          | Si une erreur matérielle est diagnostiquée, le bit de statut est mis à 1.   | 0.0  | Bit      | 0 : OK<br>1 : erreur matérielle                   | -      | _     |        | -              |
| j<br>Valeur limite<br>basse de la<br>position 1 | Signale que la valeur limite basse 1 n'est pas atteinte.  | 0.4  | Bit      | 0 : 0K<br>1 : dépassement par le bas              | _      | -     |        | _              |
| k<br>Valeur limite<br>haute de la<br>position 1 | Signale un dépassement de la valeur limite haute 1.   | 0.5  | Bit      | 0 : 0K<br>1 : dépassement par le haut             | _      | -     |        | _              |



| m Valeur limite haute de la position 2 Signale un dépassement de la valeur limite haute 2. 0.7 Bit 0:0K 1:dépassement par le haut | Valeur limite<br>basse de la<br>position 2 | Signale que la valeur limite basse 2 n'est pas atteinte. | 0.6 | Bit | 0 :OK<br>1 :dépassement par le bas | - | - | - |
|---|--|--|-----|-----|------------------------------------|---|---|---|
|   | Valeur limite<br>haute de la               |  | 0.7 | Bit |                                    | - | - | - |

# Données de sortie

| Données de                              | Description           |      |         | Valeur       | Défaut |       | Unité  |                |
|---|-----------------------|------|---------|--------------|--------|-------|--------|----------------|
| sortie                                  |                       | rel. | données |              |        | métr. | nouree | vers<br>module |
| n                                       | Comments to the leave | 0.0  |         | 0 :laser ON  |        |       | •      |                |
| Laser                                   | Commande du laser.    |      | Bit     | 1 :laser OFF | -      | _     |        | _              |
| Taille des données de sortie : 2 octets |                       |      |         |              |        |       |        |                |

### 9.4.3.8 Module 7: Plage limite 1 de la position

# Description

Le paramètre Plage limite 1 de la position définit une plage de distances par une limite inférieure et une limite supérieure. Si la valeur mesurée se trouve en dehors de la plage paramétrée, le bit correspondant dans le module 6 ou, si elle a été paramétrée pour, une sortie est mise à 1.

### **Paramètres**

| Paramètres                     | Description                                | Adr. | Type des      | Valeur          | Défaut | Unité Re |        | Renvoi         |
|--------------------------------|--|------|---------------|-----------------|--------|----------|--------|----------------|
|                                |  | rel. | données       |                 |        | métr.    | pouces | vers<br>module |
| a<br>Limite basse<br>1 pos.    | Donne la limite inférieure de la position. | 03   | sign<br>32Bit | -999999 +999999 | 0      | mm       | in/100 | -              |
| b<br>Limite haute 1<br>pos.    | Donne la limite supérieure de la position. | 47   | sign<br>32Bit | -999999 +999999 | 0      | mm       | in/100 | -              |
| Taille du paramètre : 8 octets |  |      |               |                 |        |          |        |                |

# Codage hexadécimal du paramètre « Plage limite 1 de la position »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Limite basse 1 pos. | Limite haute 1 pos. |
|-------------------|---------------------|---------------------|
| 07                | 00 00 00 00         | 00 00 00 00         |

### Données d'entrée

Néant

### Données de sortie

Néant

## 9.4.3.9 Module 8 : Plage limite 2 de la position

## Description

Le paramètre Plage limite 2 de la position définit une plage de distances par une limite inférieure et une limite supérieure. Si la valeur mesurée se trouve en dehors de la plage paramétrée, le bit correspondant dans le module 6 ou, si elle a été paramétrée pour, une sortie est mise à 1.

## **Paramètres**

| Paramètres                     | Description                                | Adr. | Type des      | Valeur          | Défaut | Unité |        | Renvoi         |
|--------------------------------|--|------|---------------|-----------------|--------|-------|--------|----------------|
|                                |  | rel. | données       |                 |        | métr. | pouces | vers<br>module |
| a<br>Limite basse<br>2 pos.    | Donne la limite inférieure de la position. | 03   | sign<br>32Bit | -999999 +999999 | 0      | mm    | in/100 | -              |
| b<br>Limite haute 2<br>pos.    | Donne la limite supérieure de la position. | 47   | sign<br>32Bit | -999999 +999999 | 0      | mm    | in/100 | _              |
| Taille du naramètre : 8 octets |  |      |               |                 |        |       |        |                |

## Codage hexadécimal du paramètre « Plage limite 2 de la position »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Limite basse 2 pos. | Limite haute 2 pos. |
|-------------------|---------------------|---------------------|
| 08                | 00 00 00 00         | 00 00 00 00         |

## Données d'entrée

Néant

## Données de sortie

## 9.4.3.10 Module 9 : Comportement en cas d'erreur

## Description

Le module met à disposition des paramètres de comportement en cas d'erreur.

Si le calcul de la valeur mesurée/vitesse est perturbé brièvement dans l'appareil (p. ex. erreur de plausibilité à cause d'une interruption du rayon lumineux), le système laser de mesure envoie la dernière valeur mesurée valide pendant un temps xx à paramétrer.

Une fois le temps paramétré dépassé, l'affichage des erreurs et/ou l'édition des valeurs mesurées erronées s'active.

| Paramètres                                    | Description  | Adr. | Type des        | Valeur                               | Défaut | Unité |        | Renvoi         |
|---|--|------|-----------------|--------------------------------------|--------|-------|--------|----------------|
|   |  | rel. | données         |                                      |        | métr. | pouces | vers<br>module |
| a<br>Valeur de la<br>position en              | Indique quelle valeur de position est<br>éditée en cas d'erreur après écoule-<br>ment du temps de position ignorée.  | 0.0  | Bit             | 0 : dernière valeur valide  1 :zéro  | 1      | mm    | in/100 | -              |
| cas d'erreur                                  | Pas de fonction.   | 0.1  | Bit             | toujours 0                           | 0      | -     |        | -              |
| b<br>Ignorer le<br>statut de<br>position      | Indique si le bit de statut PLB est mis à<br>1 immédiatement quand une erreur<br>apparaît ou si rien n'a lieu pendant le<br>temps de position ignorée paramétrée.  | 0.2  | Bit             | 0:0FF<br>1:0N                        | 1      | _     |        | _              |
| C Délai d'erreur (position)                   | Indique si, en cas d'erreur, la valeur de<br>la position donne tout de suite la valeur<br>du paramètre « Valeur de la position en<br>cas d'erreur » ou pendant le « temps du<br>délai d'erreur » paramétré la dernière   | 0.3  | Bit             | 0:0FF<br>1:0N                        | 1      | _     |        | -              |
|   | valeur de position valide.   |      |                 |                                      |        |       |        |                |
| d<br>Temps du<br>délai d'erreur<br>(position) | Des erreurs sont ignorées pendant le temps paramétré. Si aucune valeur de position valide ne peut être déterminée pendant le temps paramétré, la dernière valeur de position valide est émise. Si l'erreur est toujours actuelle après écoulement de ce temps, la valeur mémorisée dans le paramètre « Valeur de la position en cas d'erreur » est éditée. | 12   | unsign<br>16Bit | 100 1000                             | 100    | ms    |        | -              |
| e<br>Vitesse en cas                           | Indique quelle vitesse est éditée en cas<br>d'erreur après écoulement du temps de<br>vitesse ignorée.  | 3.0  | Bit             | 0 :dernière valeur valide<br>1 :zéro | 1      | -     |        | -              |
| d'erreur                                      | Pas de fonction.   | 3.1  | Bit             | toujours 0                           | 0      | -     |        | -              |
| f<br>Ignorer le<br>statut de<br>vitesse       | Indique si le bit de statut PLB est mis à 1 immédiatement quand une erreur a lieu ou si rien n'a lieu pendant le temps de vitesse ignorée.   | 3.2  | Bit             | 0:OFF<br>1:ON                        | 1      | -     |        | _              |

| Délai d'erreur<br>(vitesse)             | donne tout de suite la valeur du para-<br>mètre « Vitesse en cas d'erreur » ou<br>pendant le « temps du délai d'erreur »<br>paramétré la dernière vitesse valide.  | 3.3 | Bit             | 0:0FF<br>1:0N | 1   | _  |   |
|---|--|-----|-----------------|---------------|-----|----|---|
| Temps du<br>délai d'erreur<br>(vitesse) | Des erreurs sont ignorées pendant le temps paramétré. Si aucune valeur de vitesse valide ne peut être déterminée pendant le temps paramétré, la dernière valeur de vitesse valide est émise. Si l'erreur est toujours actuelle après écoulement de ce temps, la valeur mémorisée dans le paramètre « Vitesse en cas d'erreur » est éditée. |     | unsign<br>16Bit | 200 1000      | 200 | ms | - |

# Codage hexadécimal du paramètre « Comportement en cas d'erreur » (position et vitesse)

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

## Données d'entrée

Néant

Données de sortie

## 9.4.3.11 Module 10: Vitesse

## Description

Édition de la vitesse actuelle à la résolution paramétrée. L'unité (en mètres ou en pouces) est réglée dans le module 1 (Valeur de la position), elle est également valable pour la vitesse. Si le module 1 n'est pas paramétré, l'AMS 304*i* fonctionne à l'unité par défaut (métrique).

Le signe de la vitesse dépend du sens de comptage du module 1d.

Par défaut, la vitesse est éditée positive si le réflecteur s'éloigne de l'AMS 304i. Un déplacement du réflecteur vers l'AMS 304i donne une vitesse négative. Si le sens de comptage est « négatif » dans le module 1, le signe de la vitesse est inversé.

Le traitement des valeurs de mesure fait la moyenne pendant le temps choisi de toutes les valeurs de vitesse obtenues en une valeur de vitesse.

## **Paramètres**

| Paramètres                       | Description  | Adr.           | Type des | Valeur  | Défaut | ut Unité |                | Renvoi         |  |
|----------------------------------|--|----------------|----------|---|--------|----------|----------------|----------------|--|
|                                  |  | rel.           | données  |   |        | métr.    | pouces         | vers<br>module |  |
| a<br>Résolution de<br>la vitesse | Ce paramètre détermine la résolution<br>pour la valeur de vitesse.   | 0.0<br><br>0.2 | Bit      | 001=1:1<br>010=2:10<br>011=3:100<br>100=4:1000  | 1      | mm/s     | (in/100)<br>/s | _              |  |
| b<br>Calcul de la<br>moyenne     | Ce paramètre fixe le temps d'intégration<br>(temps de calcul de la moyenne) des<br>valeurs de vitesse calculées. | 0.3<br><br>0.5 | Bit      | 000=0:2<br>001=1:4<br>010=2:8<br><b>011=3:16</b><br>100=4:32<br>101=5:64<br>110=6:128 | 3      | ms       |                | -              |  |
| Taille du paran                  | Taille du paramètre : 2 octets   |                |          |   |        |          |                |                |  |

## Codage hexadécimal du paramètre « Vitesse »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Résolution de la vitesse<br>Calcul de la moyenne |
|-------------------|--|
| 0A                | 00 19  |

## Données d'entrée

| Données  | Description                                      |      | Type des      | Valeur          | Défaut | Unité  |           | Renvoi         |
|----------|--|------|---------------|-----------------|--------|--------|-----------|----------------|
| d'entrée |  | rel. | données       |                 |        | métr.  | pouces    | vers<br>module |
| С        |  |      |               |                 |        |        |           |                |
| Vitesse  | Vitesse actuelle.                                | 0    | sign<br>32bit | -999999 +999999 | 0      | Mise à | l'échelle | _              |
|          | of an all and of an all all and an all all and a |      |               |                 |        |        |           |                |

## Données de sortie

## 9.4.3.12 Module 11 : Valeur limite statique 1 de la vitesse

## Description

La fonction Valeur limite statique 1 de la vitesse compare la vitesse actuelle à une vitesse limite mémorisée par paramétrage. Cette comparaison a lieu dans la plage paramétrée qui est définie par un **Début de plage** et une **Fin de plage**.

# $\tilde{\mathbb{I}}$

## Remarque!

Si le **Début de plage** et la **Fin de plage** sont de valeurs égales, la surveillance de la vitesse n'est pas activée.

Si une surveillance des valeurs limites avec sens est activée dans le paramètre **Choix du sens**, les valeurs du **Début de plage** et de la **Fin de plage** fixent en outre le sens. La surveillance a toujours lieu du **Début de plage** vers la **Fin de plage**. Ainsi par exemple, si le début de plage est de « 5500 » et la fin de plage de « 5000 », la surveillance avec sens a lieu uniquement de « 5500 » à « 5000 ». Dans l'autre sens, la valeur limite est inactive.

Si la surveillance n'a pas de sens, l'ordre du **Début de plage** et de la **Fin de plage** est sans importance. Lors d'un dépassement par le haut ou par le bas, selon le **type de commutation** choisi, le statut de la limite dans le module 16 et, selon le paramétrage, la sortie dans le module 4 ou 5 sont mis à 1 en conséquence.

| Paramètres                                | Description  | Adr.        | Typedes                  | Valeur  | Défaut | Unité |                | Renvoi         |
|---|--|-------------|--------------------------|---|--------|-------|----------------|----------------|
|   |  | rel.        | données                  |   |        | métr. | pouces         | vers<br>module |
| Type de commutation                       | Condition pour le signal « Valeur limite<br>1 de la vitesse » agissant sur la sortie<br>(module 4/5) et le bit de statut (module<br>16). | 0.0         | Bit                      | 0 :dépassement par le haut<br>1 :dépassement par le bas | 0      | _     |                | -              |
| b<br>Choix du sens                        | Surveillance de la valeur limite avec ou sans sens.  | 0.1         | Bit                      | 0 :sans sens<br>1 :avec sens                            | 0      | -     |                | -              |
| C<br>Valeur limite<br>1 de la vitesse     | La valeur limite est comparée à la vitesse actuelle.   | 12          | unsign<br>16Bit          | 0 20000   | 0      | mm/s  | (in/100)<br>/s | 16d            |
| d<br>Hystérésis 1<br>de la vitesse        | Décalage relatif pour éviter le rebondis-<br>sement du signal.   | 34          | unsign<br>16Bit16<br>Bit | 0 20000   | 100    | mm/s  | (in/100)<br>/s | 1              |
| e<br>Valeur<br>limite 1 Début<br>de plage | La valeur limite de la vitesse est sur-<br>veillée à partir de cette position.   | 58          | sign<br>32Bit            | -999999 +999999   | 0      | mm    | in/100         | -              |
| f<br>Valeur<br>limite 1 Fin de<br>plage   | La valeur limite de la vitesse est sur-<br>veillée jusqu'à cette position.   | 9<br><br>12 | sign<br>32Bit            | -999999 +999999   | 0      | mm    | in/100         | _              |
| Taille du paran                           | nètre : 13 octets  |             |                          |   |        |       |                |                |

## Codage hexadécimal du paramètre « Valeur limite statique 1 de la vitesse »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

Données d'entrée

Néant

Données de sortie

## 9.4.3.13 Module 12 : Valeur limite statique 2 de la vitesse

## Description

La fonction **Valeur limite statique 2 de la vitesse** compare la vitesse actuelle à une vitesse limite mémorisée par paramétrage. Cette comparaison a lieu dans la plage paramétrée qui est définie par un **Début de plage** et une **Fin de plage**.

# ĭ

## Remarque!

Si le **Début de plage** et la **Fin de plage** sont de valeurs égales, la surveillance de la vitesse n'est pas activée.

Si une surveillance des valeurs limites avec sens est activée dans le paramètre **Choix du sens**, les valeurs du **Début de plage** et de la **Fin de plage** fixent en outre le sens. La surveillance a toujours lieu du **Début de plage** vers la **Fin de plage**. Ainsi par exemple, si le début de plage est de « 5500 » et la fin de plage de « 5000 », la surveillance avec sens a lieu uniquement de « 5500 » à « 5000 ». Dans l'autre sens, la valeur limite est inactive.

Si la surveillance n'a pas de sens, l'ordre du **Début de plage** et de la **Fin de plage** est sans importance. Lors d'un dépassement par le haut ou par le bas, selon le **type de commutation** choisi, le statut de la limite dans le module 16 et, selon le paramétrage, la sortie dans le module 4 ou 5 sont mis à 1 en conséquence.

| Paramè-                                   | Description  | Adr.        | Type des        | Valeur   | Défaut | Défaut Unité |                | Renvoi         |
|---|--|-------------|-----------------|--|--------|--------------|----------------|----------------|
| tres                                      |  | rel.        | données         |  |        | métr.        | pouces         | vers<br>module |
| Type de commutation                       | Condition pour le signal « Valeur limite<br>2 de la vitesse » agissant sur la sortie<br>(module 4/5) et le bit de statut (module<br>16). | 0.0         | Bit             | 0 :dépassement par<br>le haut<br>1 :dépassement par le bas | 0      | -            |                | I              |
| b<br>Choix du sens                        | Surveillance de la valeur limite avec ou sans sens.  | 0.1         | Bit             | 0 :sans sens<br>1 :avec sens                               | 0      | -            |                | ı              |
| C<br>Valeur limite<br>2 de la vitesse     | La valeur limite est comparée à la vitesse actuelle.   | 12          | unsign<br>16Bit | 0 20000  | 0      | mm/s         | (in/100)<br>/s | 16e            |
| d<br>Hystérésis 2<br>de la vitesse        | Décalage relatif pour éviter le rebondissement du signal.  | 34          | unsign<br>16Bit | 0 20000  | 100    | mm/s         | (in/100)<br>/s | ı              |
| e<br>Valeur<br>limite 2 Début<br>de plage | La valeur limite de la vitesse est<br>surveillée à partir de cette position.   | 58          | sign<br>32Bit   | -999999 +999999  | 0      | mm           | in/100         | -              |
| f<br>Valeur<br>limite 2 Fin de<br>plage   | La valeur limite de la vitesse est<br>surveillée jusqu'à cette position.   | 9<br><br>12 | sign<br>32Bit   | -999999 +999999  | 0      | mm           | in/100         | _              |
|   | nètre : 13 octets  | I           |                 |  |        |              |                |                |

## Codage hexadécimal du paramètre « Valeur limite statique 2 de la vitesse »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Type de commutation<br>Choix du sens | Valeur limite 2 de la vitesse | Hystérésis 2 de la vitesse | Valeur limite 2 Début de plage | Valeur limite 2 Fin de plage |
|-------------------|--------------------------------------|-------------------------------|----------------------------|--------------------------------|------------------------------|
| OC                | 00                                   | 00 00                         | 00 64                      | 00 00 00 00                    | 00 00 00 00                  |

Données d'entrée

Néant

Données de sortie

## 9.4.3.14 Module 13 : Valeur limite statique 3 de la vitesse

## Description

La fonction Valeur limite statique 3 de la vitesse compare la vitesse actuelle à une vitesse limite mémorisée par paramétrage. Cette comparaison a lieu dans la plage paramétrée qui est définie par un **Début de plage** et une **Fin de plage**.

# ĭ

## Remarque!

Si le **Début de plage** et la **Fin de plage** sont de valeurs égales, la surveillance de la vitesse n'est pas activée.

Si une surveillance des valeurs limites avec sens est activée dans le paramètre **Choix du sens**, les valeurs du **Début de plage** et de la **Fin de plage** fixent en outre le sens. La surveillance a toujours lieu du **Début de plage** vers la **Fin de plage**. Ainsi par exemple, si le début de plage est de « 5500 » et la fin de plage de « 5000 », la surveillance avec sens a lieu uniquement de « 5500 » à « 5000 ». Dans l'autre sens, la valeur limite est inactive.

Si la surveillance n'a pas de sens, l'ordre du **Début de plage** et de la **Fin de plage** est sans importance. Lors d'un dépassement par le haut ou par le bas, selon le **type de commutation** choisi, le statut de la limite dans le module 16 et, selon le paramétrage, la sortie dans le module 4 ou 5 sont mis à 1 en conséquence.

| Paramètres                                | Description  | Adr.        | Type des        | Valeur   | Défaut | Unité |                | Renvoi         |
|---|--|-------------|-----------------|--|--------|-------|----------------|----------------|
|   |  | rel.        | données         |  |        | métr. | pouces         | vers<br>module |
| Type de commutation                       | Condition pour le signal « Valeur limite<br>3 de la vitesse » agissant sur la sortie<br>(module 4/5) et le bit de statut (module<br>16). | 0.0         | Bit             | dépassement par le haut  1 :dépassement par le bas | 0      | -     |                | _              |
| b<br>Choix du sens                        | Surveillance de la valeur limite avec ou sans sens.  | 0.1         | Bit             | 0 :sans sens<br>1 :avec sens                       | 0      | -     |                | _              |
| C<br>Valeur limite<br>3 de la vitesse     | La valeur limite est comparée à la vitesse actuelle.   | 12          | unsign<br>16Bit | 0 20000  | 0      | mm/s  | (in/100)<br>/s | 16f            |
| d<br>Hystérésis 3<br>de la vitesse        | Décalage relatif pour éviter le rebondis-<br>sement du signal.   | 34          | unsign<br>16Bit | 0 20000  | 100    | mm/s  | (in/100)<br>/s | _              |
| e<br>Valeur<br>limite 3 Début<br>de plage | La valeur limite de la vitesse est<br>surveillée à partir de cette position.   | 58          | sign<br>32Bit   | -999999 +999999                                    | 0      | mm    | in/100         | -              |
| f<br>Valeur<br>limite 3 Fin de<br>plage   | La valeur limite de la vitesse est<br>surveillée jusqu'à cette position.   | 9<br><br>12 | sign<br>32Bit   | -999999 +999999                                    | 0      | mm    | in/100         | _              |
| Taille du paran                           | nètre : 13 octets  |             |                 |  |        |       |                |                |

## Codage hexadécimal du paramètre « Valeur limite statique 3 de la vitesse »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Type de commutation<br>Choix du sens | Valeur limite 3 de la vitesse | Hystérésis 3 de la vitesse | Valeur limite 3 Début de plage | Valeur limite 3 Fin de plage |
|-------------------|--------------------------------------|-------------------------------|----------------------------|--------------------------------|------------------------------|
| OD                | 00                                   | 00 00                         | 00 64                      | 00 00 00 00                    | 00 00 00 00                  |

Données d'entrée

Néant

Données de sortie

## 9.4.3.15 Module 14 : Valeur limite statique 4 de la vitesse

## Description

La fonction Valeur limite statique 4 de la vitesse compare la vitesse actuelle à une vitesse limite mémorisée par paramétrage. Cette comparaison a lieu dans la plage paramétrée qui est définie par un **Début de plage** et une **Fin de plage**.

# ĭ

## Remarque!

Si le **Début de plage** et la **Fin de plage** sont de valeurs égales, la surveillance de la vitesse n'est pas activée.

Si une surveillance des valeurs limites avec sens est activée dans le paramètre **Choix du sens**, les valeurs du **Début de plage** et de la **Fin de plage** fixent en outre le sens. La surveillance a toujours lieu du **Début de plage** vers la **Fin de plage**. Ainsi par exemple, si le début de plage est de « 5500 » et la fin de plage de « 5000 », la surveillance avec sens a lieu uniquement de « 5500 » à « 5000 ». Dans l'autre sens, la valeur limite est inactive.

Si la surveillance n'a pas de sens, l'ordre du **Début de plage** et de la **Fin de plage** est sans importance. Lors d'un dépassement par le haut ou par le bas, selon le **type de commutation** choisi, le statut de la limite dans le module 16 et, selon le paramétrage, la sortie dans le module 4 ou 5 sont mis à 1 en conséquence.

| Paramètres                                | Paramètres Description   |             | Type des        | Valeur  | Défaut | Unité |                | Renvoi         |
|---|--|-------------|-----------------|---|--------|-------|----------------|----------------|
|   |  | rel.        | données         |   |        | métr. | pouces         | vers<br>module |
| Type de commutation                       | Condition pour le signal « Valeur limite<br>4 de la vitesse » agissant sur la sortie<br>(module 4/5) et le bit de statut (module<br>16). | 0.0         | Bit             | 0 :dépassement par le haut<br>1 :dépassement par le bas | 0      | -     |                | _              |
| b<br>Choix du sens                        | Surveillance de la valeur limite avec ou sans sens.  | 0.1         | Bit             | 0 :sans sens 1 :avec sens                               | 0      | -     |                | -              |
| C<br>Valeur limite<br>4 de la vitesse     | La valeur limite est comparée à la vitesse actuelle.   | 12          | unsign<br>16Bit | 0 20000   | 0      | mm/s  | (in/100)<br>/s | 16g            |
| d<br>Hystérésis 4<br>de la vitesse        | Décalage relatif pour éviter le rebondis-<br>sement du signal.   | 34          | unsign<br>16Bit | 0 20000   | 100    | mm/s  | (in/100)<br>/s | 1              |
| e<br>Valeur<br>limite 4 Début<br>de plage | La valeur limite de la vitesse est<br>surveillée à partir de cette position.   | 58          | sign<br>32Bit   | -999999 +999999   | 0      | mm    | in/100         | _              |
| f<br>Valeur<br>Iimite 4 Fin de<br>plage   | La valeur limite de la vitesse est<br>surveillée jusqu'à cette position.   | 9<br><br>12 | sign<br>32Bit   | -999999 +999999   | 0      | mm    | in/100         | _              |
| Taille du paran                           | nètre : 13 octets  |             |                 |   |        |       |                |                |

## Codage hexadécimal du paramètre « Valeur limite statique 4 de la vitesse »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Type de commutation<br>Choix du sens | Valeur limite 4 de la vitesse | Hystérésis 4 de la vitesse | Valeur limite 4 Début de plage | Valeur limite 4 Fin de plage |
|-------------------|--------------------------------------|-------------------------------|----------------------------|--------------------------------|------------------------------|
| 0E                | 00                                   | 00 00                         | 00 64                      | 00 00 00 00                    | 00 00 00 00                  |

Données d'entrée

Néant

Données de sortie

## 9.4.3.16 Module 15 : Valeur limite dynamique de la vitesse

## Description

La fonction Valeur limite dynamique de la vitesse compare la vitesse actuelle à une vitesse mémorisée à l'intérieur d'une plage définie. Lors d'un dépassement par le haut ou par le bas, le statut de la limite dynamique dans le module 16 et, selon le paramétrage, la sortie sont mis à 1 en conséquence. La Valeur limite, l'Hystérésis, le Début de plage et la Fin de plage sont transmis avec les données de sortie de ce module par le maître PROFIBUS. Les valeurs transmises sont activées par le Bit 0.0, c'est-à-dire que si ce bit est mis à « 1 », l'AMS 304i compare la vitesse actuelle avec les nouvelles conditions limites.

# Remarque!

Si le **Début de plage** et la **Fin de plage** sont de valeurs égales, la surveillance de la vitesse n'est pas activée.

## **Paramètres**

Néant

## Données d'entrée

Néant

## Données de sortie

| Données de                              | Description   | Adr.        | Type des        | Valeur  | Défaut | Unité |                | Renvoi         |
|---|---|-------------|-----------------|---|--------|-------|----------------|----------------|
| sortie                                  |   | rel.        | données         |   |        | métr. | pouces         | vers<br>module |
| a<br>Commande<br>de la valeur<br>limite | Commande le traitement interne des<br>paramètres de limite dynamique trans-<br>mis. | 0.0         | Bit             | 0 :ne pas traiter<br>1 :traiter les<br>paramètres       | -      | -     |                | _              |
| b<br>Type de<br>commutation             | Condition de changement de signal de la sortie/du bit de statut.                    | 0.1         | Bit             | 0 :dépassement par le haut<br>1 :dépassement par le bas | -      | -     |                | -              |
| C<br>Choix du sens                      | Surveillance de la valeur limite avec ou sans sens.                                 | 0.2         | Bit             | 0 :sans sens<br>1 :avec sens                            | -      | _     |                | _              |
| d<br>Limite de la<br>vitesse            | La valeur limite est comparée à la vitesse actuelle.                                | 12          | unsign<br>16Bit | 0 +20000  | _      | mm/s  | (in/100)<br>/s | 16h            |
| e<br>Hystérésis de<br>la vitesse        | Décalage relatif pour éviter le rebondissement du signal.                           | 34          | unsign<br>16Bit | 0 +20000  | -      | mm/s  | (in/100)<br>/s | _              |
| f<br>Valeur<br>limite Début<br>de plage | La valeur limite de la vitesse est surveillée à partir de cette position.           | 58          | sign<br>32Bit   | -999999 +999999   | 0      | mm    | in/100         | _              |
| g<br>Valeur<br>Iimite Fin de<br>plage   | La valeur limite de la vitesse est surveillée jusqu'à cette position.               | 9<br><br>12 | sign<br>32Bit   | -999999 +999999   | 0      | mm    | in/100         | _              |
| Taille des donn                         | ées de sortie : 13 octets consistants   |             |                 |   |        |       |                |                |

## 9.4.3.17 Module 16: Statut de la vitesse

## Description

Ce module communique différentes informations de statut concernant la mesure de la vitesse au maître PROFIBUS.

## **Paramètres**

Néant

## Données d'entrée

| Données  | Description   | Adr. | Type des | Valeur   | Défaut | Unité |        | Renvoi         |  |
|--|---|------|----------|--|--------|-------|--------|----------------|--|
| d'entrée   |   | rel. | données  |  |        | métr. | pouces | vers<br>module |  |
| a<br>Erreur de   | Signale gu'aucune vitesse valide n'a pu                                 |      |          | 0 :OK  |        |       |        |                |  |
| mesure de la<br>vitesse                                      | être déterminée.  | 1.0  | Bit      | 1 :erreur  | -      | _     |        | -              |  |
| b<br>Statut de<br>mouvement                                  | Signale si un mouvement à une vitesse >0,1 m/s est observé.             | 1.1  | Bit      | 0 :pas de mouvement<br>1 :mouvement                        | -      | -     |        | -              |  |
| C<br>Sens du<br>mouvement                                    | Si le statut de mouvement est activé, ce<br>bit en indique le sens.     | 1.2  | Bit      | 0 :sens positif 1 :sens négatif                            | -      | -     |        | -              |  |
| d<br>Statut de la<br>limite 1 de la<br>vitesse               | Signale un dépassement de la valeur limite 1.                           | 1.3  | Bit      | 0 :valeur limite respectée 1 :valeur limite empiétée       | _      | -     |        | 11c            |  |
| E<br>Statut de la<br>limite 2 de la<br>vitesse               | Signale un dépassement de la valeur limite 2.                           | 1.4  | Bit      | 0 :valeur limite respectée 1 :valeur limite empiétée       | -      | -     |        | 12c            |  |
| f<br>Statut de la<br>limite 3 de la<br>vitesse               | Signale un dépassement de la valeur limite 3.                           | 1.5  | Bit      | 0 :valeur limite respectée 1 :valeur limite empiétée       | -      | -     |        | 13c            |  |
| g<br>Statut de la<br>limite 4 de la<br>vitesse               | Signale un dépassement de la valeur limite 4.                           | 1.6  | Bit      | 0 :valeur limite respectée 1 :valeur limite empiétée       | _      | -     |        | 14c            |  |
| h<br>Statut de la<br>limite<br>dynamique<br>de la vitesse    | Signale un dépassement de la valeur limite dynamique.                   | 1.7  | Bit      | 0 :valeur limite<br>respectée<br>1 :valeur limite empiétée | _      | -     |        | 15bd           |  |
| i<br>Comparaison<br>de la vitesse<br>à la valeur<br>limite 1 | Signale si la vitesse actuelle est compa-<br>rée à cette valeur limite. | 0.3  | Bit      | 0 :comparaison inactive<br>1 :comparaison active           | -      | -     |        | -              |  |
| j<br>Comparaison<br>de la vitesse<br>à la valeur<br>limite 2 | Signale si la vitesse actuelle est compa-<br>rée à cette valeur limite. | 0.4  | Bit      | 0 :comparaison inactive<br>1 :comparaison active           | -      | -     |        | -              |  |



| k<br>Comparaison<br>de la vitesse<br>à la valeur<br>limite 3 | Signale si la vitesse actuelle est compa-<br>rée à cette valeur limite. | 0.5 | Bit | 0 :comparaison inactive<br>1 :comparaison active | ı | - | - |
|--|---|-----|-----|--|---|---|---|
| Comparaison<br>de la vitesse<br>à la valeur<br>limite 4      | Signale si la vitesse actuelle est compa-<br>rée à cette valeur limite. | 0.6 | Bit | 0 :comparaison inactive 1 :comparaison active    | _ | _ | - |
| m<br>Comparaison<br>dynamique de<br>la vitesse               | Signale si la vitesse actuelle est compa-<br>rée à cette valeur limite. | 0.7 | Bit | 0 :comparaison inactive<br>1 :comparaison active | _ | _ | _ |
| Taille des donn  | ées d'entrée : 2 octets   |     |     |  |   |   |   |

## Données de sortie

## 9.4.3.18 Module 17: Interface SSI

## Description

Ce module définit les paramètres de l'interface SSI.



## Attention!

L'interface SSI ne peut représenter que des valeurs de distance positives. Si, en raison de l'offset et du sens de comptage, les valeurs calculées à éditer sont négatives, la valeur zéro est éditée sur l'interface SSI! Lors d'un dépassement de capacité des nombres, tous les bits de données sont mis à « 1 ».

Les paramètres **Unité**, **Offset** et **Sens de comptage** du module 1 sont également valables pour l'interface SSI.

## ○ Remarque!

Si, en fonctionnement PROFIBUS, l'interface SSI n'est pas paramétrée via le module 17 (Interface SSI), l'interface SSI est désactivée.

Si l'interface SSI fonctionne sans PROFIBUS (PROFIBUS OFF/SSI ON), le paramétrage a lieu à l'écran.

| Paramètres                                     | Description  | Adr.           | Type des | Valeur   | Défaut |       |        | Renvoi          |
|--|--|----------------|----------|--|--------|-------|--------|-----------------|
|  |  | rel.           | données  |  |        | métr. | pouces | vers<br>module  |
| a<br>Codage                                    | Ce paramètre fixe le codage des données SSI.   | 0.0            | Bit      | 0 :binaire 1 :Gray   | 1      | -     |        | -               |
| b<br>Mode                                      | Ce paramètre définit le nombre de bits de données.   | 0.1<br><br>0.2 | Bit      | <b>00=0 : 24 bits</b><br>01=1 : 25 bits<br>10=2 : 26 bits                                      | 0      | -     |        | -               |
| C<br>Résolution                                | Ce paramètre définit la résolution de la valeur de position SSI.   | 0.3<br><br>0.5 | Bit      | 001=1:0,001<br>010=2:0,01<br><b>011=3:0,1</b><br>100=4:1<br>101=5:10<br>110=6:résolution libre | 3      | mm    | in/100 | 1b<br>6d<br>19a |
| d<br>Taux<br>d'actualisation                   | Ce paramètre fixe le taux d'actualisa-<br>tion des mesures sur l'interface SSI. La<br>mesure est actualisée indépendam-<br>ment de la fréquence d'horloge.   | 0.6            | Bit      | <b>0:1,7ms</b><br>1:0,2ms  | 0      | ms    |        | -               |
| e<br>Fréquence<br>d'horloge                    |  | 0.7            | Bit      | 0:80kHz - 800kHz temps<br>monoflop 20 us<br>1:50kHz - 79 kHz temps<br>monoflop 30 us           | 0      |       |        |                 |
| f  | Bit d'erreur OFF/ON Ce paramètre donne la signification du bit d'erreur. Si le bit d'erreur = OFF, aucun bit n'est joint aux données. Les bits restant 1 à 6 activent les dif- férents événements qui agissent sur le bit d'erreur. Les bits sont combinés par OU. | 1.0            | Bit      | 0:0FF<br>1:0N  | 1      | _     |        | _               |
| Bit d'erreur<br>Attention !<br>Le bit d'erreur | Dépassement La valeur à éditer dépasse la valeur éditable. En cas de dépassement de capacité, tous les bits de données sont mis à 1.   | 1.1            | Bit      | 0 : OFF<br>1 : ON  | 0      | _     |        | -               |
| joint a toujours<br>la valeur<br>suivante :    | Intensité (ATT)<br>Si l'intensité du signal de réception est<br>inférieure au seuil d'avertissement, le<br>bit est mis à 1.  | 1.2            | Bit      | 0:0FF<br>1:0N  | 0      | -     |        | -               |
| 0 : pas<br>d'erreur                            | Température (TMP) Dépassement de la température interne maximale de l'appareil.  | 1.3            | Bit      | <b>0:0FF</b><br>1:0N   | 0      | -     |        | -               |
| 1 : erreur                                     | Laser (LSR)<br>Message avant défaillance laser.  | 1.4            | Bit      | 0:0FF<br>1:0N  | 0      | -     |        | _               |
|  | Plausibilité (PLB)<br>Erreur de plausibilité.  | 1.5            | Bit      | 0:0FF<br>1:0N  | 1      | -     |        | -               |
|  | Matériel (ERR) Erreur matérielle.  | 1.6            | Bit      | 0:0FF<br>1:0N  | 1      | -     |        | -               |

## Codage hexadécimal du paramètre « Interface SSI »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| Adresse du module | Codage<br>Mode<br>Résolution<br>Taux d'actualisation | Bits d'erreur |
|-------------------|--|---------------|
| 11                | 19   | 61            |

## Données d'entrée

Néant

## Données de sortie

Néant

## Ĭ

## Remarque!

## Résolution et valeur de position maximale représentable :

| Réglage SSI                | Distance max. représentable<br>en mètres |           | nax. représentable<br>pouces (in) |  |  |  |
|----------------------------|--|-----------|-----------------------------------|--|--|--|
| 24 bits ; résolution 0,1   | 1.677 m                                  | 16.777 in | ≈ 426 m                           |  |  |  |
| 24 bits ; résolution 0,01  | 167 m                                    | 1.677 in  | ≈ 42 m                            |  |  |  |
| 24 bits ; résolution 0,001 | 16m                                      | 167 in    | ≈ 4 m                             |  |  |  |
| 25 bits ; résolution 0,1   | 3.355 m                                  | 33.554 in | ≈ 852 m                           |  |  |  |
| 25 bits ; résolution 0,01  | 335 m                                    | 3.355 in  | ≈ 85 m                            |  |  |  |
| 25 bits ; résolution 0,001 | 33 m                                     | 335 in    | ≈ 8 m                             |  |  |  |
| 26 bits ; résolution 0,1   | 6.710 m                                  | 67.108 in | ≈ 1.704 m                         |  |  |  |
| 26 bits ; résolution 0,01  | 671 m                                    | 6.710 in  | ≈ 170 m                           |  |  |  |
| 26 bits ; résolution 0,001 | 67 m                                     | 671 in    | ≈ 17 m                            |  |  |  |

Figure 9.19: Interface SSI - résolution et valeur de position maximale représentable

# 9.4.3.20 Module 18 : module pour la langue, l'éclairage et le contraste de l'écran, le mot de passe, la régulation du chauffage

## Description

Des paramètres de manipulation générale sont réglés dans ce module.

| Paramètres                             | Description   | Adr.           | Type des        | Valeur   | Défaut | Unité |        | Renvoi         |
|--|---|----------------|-----------------|--|--------|-------|--------|----------------|
|  |   | rel.           | données         |  |        | métr. | pouces | vers<br>module |
| a<br>Choix de la<br>langue             | Choix de la langue pour l'écran.<br>Une langue présélectionnée à l'écran<br>est écrasée par ce paramètre.   | 0.0<br><br>0.2 | Bit             | 000=0 : anglais<br>001=1 : allemand<br>010=2 : italien<br>011=3 : espagnol<br>100=4 : français | 0      | _     |        | _              |
| b<br>Éclairage de<br>l'écran           | Éteint au bout de 10 min. ou toujours allumé.   | 0.3            | Bit             | 0 : éteint au bout de 10 min.<br>1 : toujours allumé   | 0      | -     |        | -              |
| C<br>Constraste de<br>l'écran          | Réglage du contraste de l'écran.<br>Le contraste change à des températu-<br>res ambiantes extrêmes, il peut être<br>adapté à l'aide de ce paramètre.  | 0.4<br><br>0.5 | Bit             | 000=0 : faible<br><b>001=1 : moyen</b><br>010=2 : grand  | 1      | _     | -      |                |
| d<br>Protection<br>par mot de<br>passe | Protection par mot de passe active/inactive.  | 0.7            | Bit             | <b>0:0FF</b><br>1:0N   | 0      | _     |        | _              |
| e<br>Mot de passe                      | Donne le mot de passe.<br>La protection par mot de passe doit être<br>active.   | 12             | unsign<br>16Bit | 0000 9999  | 0000   | -     |        | -              |
| f<br>Régulation du<br>chauffage        | Définit la plage d'activation/désactiva- tion de la régulation du chauffage. La possibilité d'extension de la plage d'activation/désactivation du chauf- fage permet le cas échéant de parer à des problèmes de condensation. Cependant, l'absence de condensation sur l'optique ne peut pas être garantie sur la plage étendue d'activation/ désactivation car la puissance du chauffage est limitée. Ce paramètre est disponible par défaut, mais n'agit que sur les appareils avec chauffage intégré (AMS 304/ H). | 3.0            | Bit             | 0 = standard<br>(10°C 15°C)<br>1 = étendu<br>(30°C 35°C)                                       | 0      | -     |        | -              |

## Codage hexadécimal du paramètre « Divers »

La valeur représentée dans le tableau ci-dessous donne le codage hexadécimal des réglages par défaut :

| 12 | Adresse du module  |
|----|--|
| 10 | Langue<br>Éclairage de l'écran<br>Constraste de l'écran<br>Protection par mot de passe |
| 00 | Mot de passe   |

## Données d'entrée

Néant

## Données de sortie

## 9.4.3.21 Module 19: Résolution libre

## Description

La résolution libre est utilisée quand les résolutions indiquées en standard ne conviennent pas. Le fonctionnement en résolution libre doit être activé dans le module 18.

Le module 18 et le module 1d doivent être réglés pour la configuration de la résolution libre.

| Résolution b  Ce module permet une mise à l'échelle libre de l'édition des valeurs mesurées pour la position et la vitesse. Les paramètres sont valables pour toutes les interfaces pour lesquelles la résolution « Résolution libre » est choisie. La mesure interne est multipliée en mm/1000 par la valeur réglée. Exemple : la valeur « 3000 » signifie qu'un changement de la mesure de 3 mm modifie la valeur de la position en code binaire de 1 binaire.  Résolution libre de la  Ce module permet une mise à l'échelle lunsign 16Bit  5 50000  1000  - 1c  Ic  Metr. pouces module  module  1000  - 1c  | Paramètres                                 | Description   | Adr. | Type des | Valeur  | Défaut | Unité |        | Renvoi |
|--|--|---|------|----------|---------|--------|-------|--------|--------|
| Résolution libre de l'édition des valeurs mesurées pour la position et la vitesse.  Les paramètres sont valables pour toutes les interfaces pour les position en code binaire de 1 binaire.  Résolution libre de la vitesse  Résolution libre de la vitesse  Les paramètres sont valables pour toutes les interfaces pour lesquelles la résolution « Résolution libre » est choisie. La mesure interme est multipliée en mm/1000 par la valeur réglée.  Exemple : la valeur « 3000 » signifie qu'un changement de la mesure de 3mm modifie la valeur de la position en code binaire de 1 binaire.  Une mesure interne de 3333mm donne lici, avec la résolution libre, une valeur éditée à « 1111 » .  La résolution des paramètres « offset », « préréglage » et « valeurs limites » n'est pas concernée par la résolution |  |   | rel. | données  |         |        | métr. | pouces | 1010   |
| résolution « Résolution libre » est choisie. La mesure interne est multipliée en mm/1000 par la valeur réglée. Exemple : la valeur « 3000 » signifie qu'un changement de la mesure de 3 mm modifie la valeur de la position en code binaire de 1 binaire. Une mesure interne de 3333 mm donne lici, avec la résolution libre, une valeur éditée à « 1111 » .  La résolution des paramètres « offset », « préréglage » et « valeurs limites » n'est pas concernée par la résolution   | a<br>Résolution<br>libre de la<br>position | libre de l'édition des valeurs mesurées<br>pour la position et la vitesse.<br>Les paramètres sont valables pour tou-  | 0 1  |          | 5 50000 | 1000   | ı     |        | 1c     |
|  | b<br>Résolution<br>libre de la<br>vitesse  | résolution « Résolution libre » est choisie. La mesure interne est multipliée en mm/1000 par la valeur réglée. Exemple : la valeur « 3000 » signifie qu'un changement de la mesure de 3 mm modifie la valeur de la position en code binaire de 1 binaire. Une mesure interne de 3333mm donne ici, avec la résolution libre, une valeur éditée à « 1111 ». Larésolution des paramètres « offset », « préréglage » et « valeurs limites » n'est pas concernée par la résolution | 2 3  |          | 5 50000 | 1000   | -     |        | 1c     |

#### 10 SSI

#### 10.1 Principe de fonctionnement de l'interface SSI

La communication des données via l'interface SSI est basée sur la transmission différentielle conformément à RS 422. La valeur de position y est transmise de façon synchrone à une cadence imposée par la commande (CLOCK) en commençant par le MSB (bit de poids le plus fort).

À l'état de repos, la ligne d'horloge tout comme celle de transmission des données sont de niveau HIGH. Lors du premier flanc HIGH-LOW (point ① sur la figure 10.1), les données du registre interne sont mémorisées. Cela garantit que les données ne changent plus pendant la transmission série de la valeur.

Lors du passage suivant du signal d'horloge du niveau LOW au niveau HIGH (point 2 sur la figure 10.1), la transmission de la valeur de position commence avec le bit de poids fort (MSB). Lors de chaque changement du signal d'horloge de LOW à HIGH, le bit suivant (poids décroissant) est envoyé sur la ligne de transmission des données. Une fois le bit de poids le plus faible (LSB) émis, la ligne de transmission des données passe au niveau LOW (fin de transmission) avec le dernier passage du signal d'horloge du niveau LOW au niveau HIGH.

Une bascule monostable redéclenchée par le signal d'horloge impose d'attendre avant que l'interface SSI puisse être appelée pour la prochaine transmission. Il en résulte aussi un temps de pause minimal entre deux séquences consécutives. Une fois le temps tm = 20 µs écoulé, la ligne de transmission des données repasse au niveau de repos (HIGH) (point ③ sur la figure 10.1), ce qui signale que l'échange de données est complètement terminé et que le système est à nouveau prêt à émettre.

## Remarque!



Si le cycle des données est interrompu pendant plus que  $t_m = 20 \mu s$ , un cycle de transmission tout nouveau avec une nouvelle valeur calculée commence avec la nouvelle période.

Si un nouveau cycle de transmission est lancé avant que le temps t<sub>m</sub> ne soit écoulé, la dernière valeur est envoyée une nouvelle fois.



## Attention!

L'interface SSI ne peut représenter que des valeurs de distance positives. Si, en raison de l'offset et du sens de comptage, les valeurs calculées à éditer sont négatives, la valeur zéro est éditée sur l'interface SSI! Lors d'un dépassement de capacité des nombres, tous les bits de données sont mis à « 1 ».

## 10.1.1 Déroulement SSI

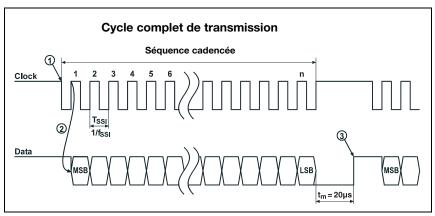


Figure 10.1 : Déroulement de la transmission de données SSI

 $\prod_{i=1}^{\infty}$ 

## Remarque!

Par défaut, le bit LSB est le bit d'erreur.



## Attention!

Valeur du bit d'erreur :

Par défaut, un 25ème bit d'erreur (LSB) est joint à la valeur de mesure de 24bits. Le bit d'erreur n'est pas pris en compte dans le codage Gray de la valeur de mesure. Le bit d'erreur est actif = 1, inactif = 0.



## Remarque!

Les données peuvent être lues à une fréquence comprise entre 80 kHz et 800 kHz.



## Attention!

## Actualisation des valeurs mesurées sur l'interface SSI de l'AMS 304i :

la valeur mesurée est actualisée sur l'interface SSI de l'AMS 304i environ toutes les 1,7ms (par défaut), indépendamment de la fréquence d'horloge.

Le taux d'actualisation sur l'interface peut être réduit à 0,2 ms dans la rubrique SSI à l'écran ou dans le module PROFIBUS 17.

Le plus petit taux d'actualisation est valable uniquement pour l'interface SSI, il n'a aucun effet sur l'interface PROFIBUS DP.

## 10.1.2 Longueur des câbles en fonction du taux de données

Seuls des câbles blindés et torsadés par paires (broche 1 avec 2 et broche 3 avec 4) peuvent être utilisés pour la transmission des données par l'interface SSI (voir chapitre 10.2 « Raccordement électrique SSI »).

La longueur maximale possible du câble dépend du câble utilisé et du taux des données :

| Taux de données               | 80 kBit/s | 100kBit/s | 200 kBit/s | 300 kBit/s | 400 kBit/s | 500kBit/s | 1.000 kBit/s |
|-------------------------------|-----------|-----------|------------|------------|------------|-----------|--------------|
| Longueur max. du câble (typ.) | 500 m     | 400 m     | 200 m      | 100 m      | 50 m       | 25 m      | 10m          |

Tableau 10.1: Longueur max. des câbles en fonction du taux de données

## 10.2 Raccordement électrique SSI

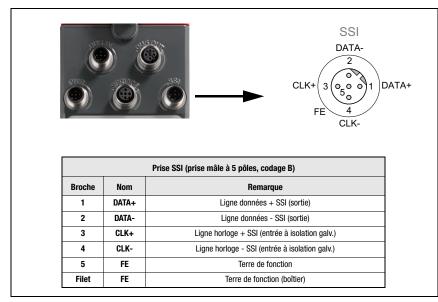


Figure 10.2: Raccordement électrique SSI

## Remarque!

Nous recommandons pour la connexion de l'interface SSI d'utiliser nos câbles surmoulés SSI, voir « Désignations de commande du câble de raccordement PROFIBUS et SSI » page 107.

Le blindage doit être posé des deux côtés.

<sup>♦</sup> Ne posez pas le câble parallèlement aux câbles de puissance.

## 10.3 Généralités concernant les paramètres de l'AMS 304i



## Attention!

## Utilisation simultanée de PROFIBUS et de l'interface SSI :

Les réglages de l'interface SSI sont effectués par le PROFIBUS. Pour utiliser des paramètres différents de ceux qui sont réglés par défaut, il faut les paramétrer dans le module 17 (interface SSI).

## Utilisation de l'interface SSI sans PROFIBUS :

Pour ce mode de fonctionnement, désactiver le PROFIBUS à l'écran (PROFIBUS = OFF). Des paramètres par défaut sont mémorisés dans le système laser de mesure pour l'utilisation de l'interface SSI seule. Les paramètres par défaut peuvent être modifiés à l'écran à tout moment.

Il en est de même pour les paramètres qui ne concernent pas directement l'interface SSI (exemples : I/O 1 ou I/O 2, Valeur de position ou Divers).

L'interface SSI reste active pendant la validation des paramètres. Des modifications de paramètres sont à action immédiate.

## 10.4 Réglages par défaut de l'interface SSI

| Paramètres par défaut qui ne   | sont valables que pour l'interface SSI  |
|--------------------------------|---|
| Activation SSI                 | ON  |
| Codage de la valeur de mesure  | Gray  |
| Mode de transmission           | 24 bits de valeur mesurée + 1 bit d'erreur (erreur : 1 = actif), bit d'erreur = LSB |
| Résolution                     | 0,1 mm  |
| Préaffectation du bit d'erreur | erreur de plausibilité ou matérielle  |
| Taux d'actualisation           | 1,7 ms  |
| Paramètres par défaut qui sor  | nt valables à la fois pour PROFIBUS et SSI  |
| Unité                          | métrique  |
| Sens de comptage               | positif (l'interface SSI ne peut pas représenter de valeurs négatives)              |
| 1/0 1                          | sortie - erreur de plausibilité ou matérielle                                       |
| 1/0 2                          | sortie – erreur de température ou d'intensité ou message avant défaillance laser    |
| Préréglage statique            | +000.000  |
| Préréglage dynamique           | +000.000  |
| Plage limite 1 de la position  | limites inférieure et supérieure : 0 toutes les deux                                |
| Plage limite 2 de la position  | limites inférieure et supérieure : 0 toutes les deux                                |
| Comportement en cas d'erreur   | édition de la position : 0  |
|                                | ignorer le statut de position : actif   |
|                                | temps de position ignorée 100ms   |
| Langue de l'écran              | anglais   |
| Éclairage de l'écran           | OFF au bout de 10 min.  |
| Constraste de l'écran          | moyen   |
| Protection par mot de passe    | inactif   |
| Mot de passe                   | 0000  |

Tableau 10.2 : Réglages par défaut de l'interface SSI

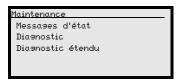
## 10.4.1 Modification à l'écran des réglages SSI

# Remarque! Vous trouverez les bases de la manipulation de l'écran dans le chapitre 8.2.3. Pour pouvoir modifier des paramètres, veuillez activer la validation des paramètres. L'interface SSI reste active pendant la validation des paramètres. Des modifications de paramètres sont à action immédiate.

## 11 Détection des erreurs et dépannage

## 11.1 Maintenance et diagnostic à l'écran de l'AMS 304i

Dans le menu principal de l'AMS 304*i*, un « diagnostic » étendu peut être appelé dans la rubrique Maintenance.



Dans le menu principal Maintenance, actionnez la touche de confirmation pour passer dans les niveaux de menus inférieurs.

Les touches vers le haut/vers le bas ( ) permettent de sélectionner au niveau choisi l'option de menu correspondante. Actionnez la touche de confirmation ( ) pour activer la sélection.

Appuyez sur la touche d'échappement e pour retourner depuis un sous-niveau à l'option de menu directement supérieure.

## 11.1.1 Messages d'état

Les messages d'état sont écrits dans une mémoire circulaire à 25 emplacements. La mémoire circulaire est organisée comme une FIFO. Une activation à part de l'enregistrement des messages d'état n'est pas nécessaire. Power OFF vide la mémoire circulaire.

```
Messages d'état
1 :- / - / -
2 :- / - / -
3 :- / - / -
```

Les messages d'état de la mémoire circulaire sont sélectionnés à l'aide des touches vers le haut/vers le bas (\*). La touche de confirmation (\*) permet d'appeler avec les indications suivantes les informations détaillées concernant le message d'état marqué :

**Type:** désigne le type de message I = info, W = avertissement, E = erreur.

No: numéro interne.

Réf.: explication en texte clair du statut affiché.

Time: horodatage au format hh.mm. Le temps indiqué commence avec Power ON.

Power OFF efface l'horodatage.

## 11.1.2 Diagnostic

La fonction de diagnostic est activée dans l'option de menu Diagnostic. La touche d'échappement désactive la fonction de diagnostic et efface le contenu des enregistrements.

Les données de diagnostic enregistrées sont représentées dans deux champs. Les messages de statut de l'AMS et le bargraph sont affichés dans la moitié supérieure de l'écran. La moitié inférieure contient des indications utiles à Leuze pour des évaluations internes.



Les touches vers le haut/vers le bas ( ) permettent de faire défiler les différents éléments dans la moitié inférieure. Le contenu de la page défilante sert exclusivement à la société Leuze pour des évaluations internes.

Le diagnostic n'a aucune influence sur la communication vers l'interface hôte, il peut être activé pendant le fonctionnement de l'AMS 304i.

## 11.1.3 Diagnostic étendu

L'option de menu Diagnostic étendu sert à l'évaluation interne par Leuze.

## 11.2 Causes des erreurs générales

## 11.2.1 **DEL Power**

Voir également le chapitre 8.2.2.

| Erreur                | Cause possible                       | Mesure   |
|-----------------------|--------------------------------------|--|
| DEL PWR « OFF »       | Tension d'alimentation non raccordée | Contrôler la tension d'alimentation.             |
| DEL PWN « UFF »       | Erreur matérielle                    | Renvoyer l'appareil.                             |
| DEL PWR « clignote en | Interruption du rayon lumineux       | Vérifier l'alignement.                           |
| rouge »               | Erreur de plausibilité               | Vitesse d'avance > 10m/s.                        |
| DEL PWR « statique    | Erreur matérielle                    | Pour la description de l'erreur, voir à l'écran. |
| rouge »               |                                      | L'appareil doit éventuellement être renvoyé.     |

Tableau 11.1: Causes des erreurs générales

## 11.3 Erreurs d'interface

## 11.3.1 DEL BUS

| Erreur                                    | Cause possible                                  | Mesure  |
|---|---|---|
|   | Tension d'alimentation non raccordée            | Contrôler la tension d'alimentation.                              |
| DEL DUO OFF                               | Câblage incorrect                               | Contrôler le câblage.   |
| DEL BUS « OFF » (pas de communication via | Mauvaise terminaison                            | Vérifier la terminaison.  |
| PROFIBUS)                                 | Adresse PROFIBUS fausse                         | Contrôler l'adresse PROFIBUS.                                     |
| T HOT IDOO)                               | PROFIBUS désactivé                              | Activer PROFIBUS dans I'AMS 304i.                                 |
|   | Erreurs de configuration                        | Contrôler la configuration.                                       |
|   | Erreur de communication :                       | Contrôler la configuration.                                       |
| DEL BUS « clignote en                     | échec du paramétrage (« parameter failure »)    | <ul> <li>Effectuer une RAZ sur la commande.</li> </ul>            |
| rouge »                                   | DP Error : pas d'échange des données (« no data |   |
|   | exchange »)                                     |   |
|   | Câblage incorrect                               | Contrôler le câblage.   |
|   | Mauvaise terminaison                            | Vérifier la terminaison.  |
| DEL BUS « rouge »                         | Influences électromagnétiques                   | Vérifier le blindage.   |
| (erreur sporadique sur le                 |   | <ul> <li>Contrôler le Ground et le rattachement à FE.</li> </ul>  |
| PROFIBUS)                                 |   | <ul> <li>Éviter le couplage électromagnétique dû à des</li> </ul> |
|   |   | câbles de puissance parallèles.                                   |
|   | Extension complète du réseau dépassée           | Contrôler l'extension max. du réseau en fonction du               |
|   |   | taux de transfert réglé.  |

Tableau 11.2: Erreur sur le bus

## 11.4 Affichage des statuts à l'écran de l'AMS 304i

| Affichage  | Cause possible   | Mesure   |
|--|--|--|
|  | Interruption du rayon laser  | Le spot laser doit toujours rencontrer le réflecteur.  |
|  | Spot laser en dehors du réflecteur   | Vitesse d'avance > 10 m/s ?  |
| PLB<br>(mesures non plausibles)                                    | Plage de mesure dépassée pour la distance maximale   | Restreindre la course ou choisir un AMS de plus grande plage de mesure.  |
| (moduros non piadoibios)   | Vitesse supérieure à 10 m/s  | Réduire la vitesse.  |
|  | Température ambiante bien en dehors des valeurs autorisées (écran TMP ; PLB)   | Choisir un AMS avec chauffage ou prévoir un refroidissement.   |
|  | Réflecteur sale  | Nettoyer le réflecteur ou la lentille de verre.  |
|  | Lentille de verre de l'AMS sale  |  |
| ATT<br>(niveau de réception<br>insuffisant)                        | Diminution des performances pour cause de neige,<br>pluie, brouillard, vapeur avec condensation ou air<br>fortement pollué (brouillard d'huile, poussière) | Optimiser les conditions ambiantes.  |
|  | Spot laser seulement partiellement sur le réflecteur   | Vérifier l'alignement.   |
|  | Film protecteur sur le réflecteur  | Retirer le film protecteur du réflecteur.  |
| TMP (température de fonction- nement en dehors des spécifications) | Températures ambiantes en dehors des valeurs spécifiées  | En cas de températures trop basses, utiliser le cas<br>échéant un AMS avec chauffage.<br>En cas de températures trop élevées, prévoir un<br>refroidissement ou installer à un autre endroit. |
| LSR  | Message avant défaillance de la diode laser  | Renvoyer l'appareil à la première occasion pour  |
| Avertissement de la diode<br>laser                                 | -  | faire remplacer la diode laser. Prévoir un appareil de rechange.   |
| ERR<br>Erreurs matérielle  | Signale une erreur non réparable du matériel   | Envoyer l'appareil en réparation.  |

| Remarque |
|----------|
|----------|

En cas de maintenance, veuillez faire une copie du chapitre 11.

Faites une croix dans la colonne « Mesures » devant tous les points que vous avez déjà vérifiés, inscrivez vos coordonnées dans les champs ci-dessous et faxez les pages avec votre demande de réparation au numéro de télécopie indiqué en bas de page.

## Coordonnées du client (à remplir svp.)

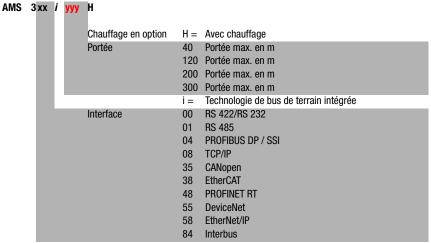
| Type d'appareil :         |  |
|---------------------------|--|
| Société :                 |  |
| Interlocuteur / Service : |  |
| Téléphone (poste) :       |  |
| Télécopie :               |  |
| Rue / N°:                 |  |
| Code postal / Ville :     |  |
| Pays:                     |  |

Télécopie du Service Après-Vente de Leuze :

+49 7021 573 - 199

## 12 Listes de types et accessoires

## 12.1 Codes de désignation



AMS Système de mesure absolue (Absolutes MessSystem)

## 12.2 Aperçu des différents types d'AMS 304i (PROFIBUS)

| Code de désignation | Description   | Référence |
|---------------------|---|-----------|
| AMS 304i 40         | Portée 40 m, interface PROFIBUS/SSI                     | 50113677  |
| AMS 304i 120        | Portée 120 m, interface PROFIBUS/SSI                    | 50113678  |
| AMS 304i 200        | Portée 200 m, interface PROFIBUS/SSI                    | 50113679  |
| AMS 304i 300        | Portée 300 m, interface PROFIBUS/SSI                    | 50113680  |
| AMS 304i 40 H       | Portée 40 m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré  | 50113681  |
| AMS 304i 120 H      | Portée 120 m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré | 50113682  |
| AMS 304i 200 H      | Portée 200 m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré | 50113683  |
| AMS 304i 300 H      | Portée 300 m, interface PROFIBUS/SSI, chauffage intégré | 50113684  |

Tableau 12.1: Aperçu des différents types d'AMS 304i

## 12.3 Types de réflecteurs

| Code de désignation             | Description  | Référence |
|---------------------------------|--|-----------|
| Adhésif réfléchissant 200x200-S | 200 x 200 mm, adhésif réfléchissant, autocollant                     | 50104361  |
| Adhésif réfléchissant 500x500-S | 500 x 500 mm, adhésif réfléchissant, autocollant                     | 50104362  |
| Adhésif réfléchissant 914x914-S | 914 x 914mm, adhésif réfléchissant, autocollant                      | 50108988  |
| Adhésif réfléchissant 200x200-M | 200 x 200 mm, adhésif réfléchissant collé sur une plaque d'aluminium | 50104364  |
| Adhésif réfléchissant 500x500-M | 500 x 500 mm, adhésif réfléchissant collé sur une plaque d'aluminium | 50104365  |
| Adhésif réfléchissant 914x914-M | 914 x 914mm, adhésif réfléchissant collé sur une plaque d'aluminium  | 50104366  |
| Adhésif réfléchissant 200x200-H | 200 x 200 mm, adhésif réfléchissant chauffé                          | 50115020  |
| Adhésif réfléchissant 500x500-H | 500 x 500 mm, adhésif réfléchissant chauffé                          | 50115021  |
| Adhésif réfléchissant 914x914-H | 914 x 914mm, adhésif réfléchissant chauffé                           | 50115022  |

Tableau 12.2: Types de réflecteurs

## 12.4 Accessoires

## 12.4.1 Accessoires - Équerre de montage

| Code de désignation | Description  | Référence |
|---------------------|--|-----------|
| MW 0MS/AMS 01       | Équerre de montage de l'AMS 304i sur des surfaces horizontales | 50107255  |

Tableau 12.3 : Accessoires - Équerre de montage

## 12.4.2 Accessoires - Unité de déviation

| Code de désignation | Description  | Référence |
|---------------------|--|-----------|
| US AMS 01           | Unité de déviation avec équerre de fixation intégrée pour l'AMS 304i.                      | 50104479  |
|                     | Déviation variable du rayon laser de 90° dans différentes directions                       |           |
| US 1 OMS            | Unité de déviation sans équerre de fixation pour la déviation simple de 90° du rayon laser | 50035630  |

Tableau 12.4 : Accessoires - Unité de déviation

## 12.4.3 Accessoires - Connecteurs M12

| Code de désignation | Description  | Référence |
|---------------------|--|-----------|
| KD 02-5-BA          | Connecteur M12, prise femelle de codage B, BUS IN      | 50038538  |
| KD 02-5-SA          | Connecteur M12, prise mâle de codage B, BUS OUT        | 50038537  |
| KD 095-5A           | Connecteur M12, prise femelle de codage A, Power (PWR) | 50020501  |

Tableau 12.5 : Accessoires - Connecteurs M12

## 12.4.4 Accessoires - Résistance de terminaison

| Code de désignation | Description   | Référence |
|---------------------|---|-----------|
| TS 02-4-SA          | Résistance de terminaison M12 pour PR0FIBUS BUS OUT | 50038539  |

Tableau 12.6 : Accessoires - Résistance de terminaison

## 12.4.5 Accessoires - Câbles surmoulés d'alimentation en tension

## Brochage/couleurs des brins du câble de raccordement PWR

| Câble de raccordement PWR (prise femelle à 5 pôles, codage A) |        |       |                       |  |  |  |
|---|--------|-------|-----------------------|--|--|--|
| PWR   | Broche | Nom   | Couleur du conducteur |  |  |  |
| I/O 1   | 1      | VIN   | marron                |  |  |  |
| VIN 1 (0 0 0 0)3 GND  | 2      | I/0 1 | blanc                 |  |  |  |
| 055   | 3      | GND   | bleu                  |  |  |  |
| Prise femelle M12 (codage A)                                  | 4      | I/O 2 | noir                  |  |  |  |
|   | 5      | FE    | gris                  |  |  |  |
|   | Filet  | FE    | nu                    |  |  |  |

## Caractéristiques techniques des câbles d'alimentation en tension

Plage de température en à l'état de repos : -30°C ... +70°C

fonctionnement

en mouvement : -5°C ... +70°C

Matière gaine : PVC

Rayon de courbure > 50 mm

## Désignations de commande des câbles d'alimentation en tension

| Code de désignation | Description   | Référence |
|---------------------|---|-----------|
| K-D M12A-5P-5m-PVC  | Prise femelle M12 codage A, sortie axiale de la prise, extrémité de câble libre, longueur du câble 5 m  | 50104557  |
| K-D M12A-5P-10m-PVC | Prise femelle M12 codage A, sortie axiale de la prise, extrémité de câble libre, longueur du câble 10 m | 50104559  |

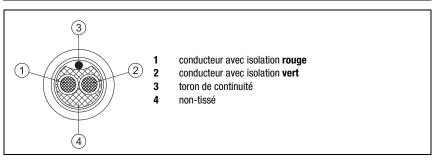
## 12.4.6 Accessoires - Câbles surmoulés pour PROFIBUS

## Généralités

- Câble KB PB... pour la connexion aux connecteurs M12 BUS IN/BUS OUT
- Câble KB SSI... pour la connexion au connecteur M12 SSI
- Câble standard disponible entre 2 et 30m
- Câbles spéciaux sur demande.

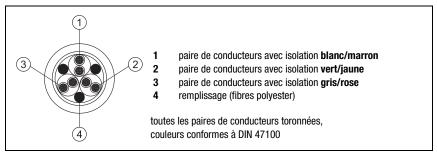
## Brochage du câble de raccordement PROFIBUS

| Câble de raccordement PROFIBUS (prise femelle/mâle 5 pôles, codage B, câble à 2 pôles) |        |       |                             |  |  |  |
|--|--------|-------|-----------------------------|--|--|--|
| A (N)  | Broche | Nom   | Couleur du conducteur       |  |  |  |
| 2  | 1      | NC    | -                           |  |  |  |
|  | 2      | A (N) | vert                        |  |  |  |
| N.C. 1 (0 0 <sub>5</sub> 0)3 N.C.  | 3      | NC    | -                           |  |  |  |
| 4 N.C.   | 4      | B (P) | rouge                       |  |  |  |
| B (P)  | 5      | NC    | -                           |  |  |  |
| Prise femelle M12<br>(codage B)  | Filet  | FE    | terre de fonction (boîtier) |  |  |  |
| N.C. 3 0 0 1 N.C. N.C. 4 B (P)  Prise mâle M12   |        |       |                             |  |  |  |
| (codage B)   |        |       |                             |  |  |  |



## Brochage du câble de raccordement SSI

| Câble de raccordement SSI / IBS (prise femelle à 5 pôles, codage B) |        |       |                       |  |  |  |
|---|--------|-------|-----------------------|--|--|--|
| SSI   | Broche | Nom   | Couleur du conducteur |  |  |  |
| DATA-   | 1      | DATA+ | jaune                 |  |  |  |
| 2   | 2      | DATA- | vert                  |  |  |  |
|   | 3      | CLK+  | gris                  |  |  |  |
| DATA+ 1 (0 0 <sub>5</sub> 0)3 CLK+                                  | 4      | CLK-  | rose                  |  |  |  |
| 4 FE  | 5      | FE    | marron                |  |  |  |
| CLK-<br>Prise femelle M12<br>(codage B)                             | Filet  | FE    | nu                    |  |  |  |



## Caractéristiques techniques des câbles de raccordement PROFIBUS et SSI

Plage de température en à l'état de repos : -40°C ... +80°C

fonctionnement

en mouvement : -5°C ... +80°C

Matière les câbles remplissent les exigences PROFIBUS,

sans halogènes, sans silicone et sans PVC

Rayon de courbure > 80 mm, utilisable sur chaîne d'entraînement

## Désignations de commande du câble de raccordement PROFIBUS et SSI

| Code de désignation | Remarque  | Art. n°  |
|---------------------|---|----------|
| KB PB-2000-BA       | Prise femelle M12 pour BUS IN, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 2m   | 50104181 |
| KB PB-5000-BA       | Prise femelle M12 pour BUS IN, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 5m   | 50104180 |
| KB PB-10000-BA      | Prise femelle M12 pour BUS IN, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 10m  | 50104179 |
| KB PB-15000-BA      | Prise femelle M12 pour BUS IN, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 15 m | 50104178 |

| Code de désignation | Remarque  | Art. n°  |  |  |
|---------------------|---|----------|--|--|
| KB PB-20000-BA      | longueur du câble 20 m  |          |  |  |
| KB PB-25000-BA      | PB-25000-BA Prise femelle M12 pour BUS IN, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 25 m     |          |  |  |
| KB PB-30000-BA      | Prise femelle M12 pour BUS IN, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 30m                  | 50104175 |  |  |
| KB PB-2000-SA       | Prise mâle M12 pour BUS OUT, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 2m                     | 50104188 |  |  |
| KB PB-5000-SA       | Prise mâle M12 pour BUS OUT, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 5m                     | 50104187 |  |  |
| KB PB-10000-SA      | Prise mâle M12 pour BUS OUT, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 10m                    | 50104186 |  |  |
| KB PB-15000-SA      | Prise mâle M12 pour BUS OUT, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 15 m                   | 50104185 |  |  |
| KB PB-20000-SA      | Prise mâle M12 pour BUS OUT, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 20 m                   | 50104184 |  |  |
| KB PB-25000-SA      | Prise mâle M12 pour BUS OUT, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 25 m                   | 50104183 |  |  |
| KB PB-30000-SA      | Prise mâle M12 pour BUS OUT, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 30m                    | 50104182 |  |  |
| KB PB-1000-SBA      | Prise mâle M12 + Prise femelle M12 pour PROFIBUS, sorties axiales du câble, lonqueur du câble 1 m                       | 50104096 |  |  |
| KB PB-2000-SBA      | Prise måle M12 + Prise femelle M12 pour PROFIBUS, sorties axiales du câble, longueur du câble 2m                        | 50104097 |  |  |
| KB PB-5000-SBA      | Prise mâle M12 + Prise femelle M12 pour PROFIBUS, sorties axiales du câble, longueur du câble 5 m                       | 50104098 |  |  |
| KB PB-10000-SBA     | Prise mâle M12 + Prise femelle M12 pour PROFIBUS, sorties axiales du câble, longueur du câble 10 m                      | 50104099 |  |  |
| KB PB-15000-SBA     | 0   |          |  |  |
| KB PB-20000-SBA     | Prise mâle M12 + Prise femelle M12 pour PROFIBUS, sorties axiales du câble, longueur du câble 20 m                      | 50104101 |  |  |
| KB PB-25000-SBA     | Prise mâle M12 + Prise femelle M12 pour PROFIBUS, sorties axiales du câble, longueur du câble 25 m                      | 50104174 |  |  |
| KB PB-30000-SBA     | Prise mâle M12 + Prise femelle M12 pour PROFIBUS, sorties axiales du câble, longueur du câble 30 m                      | 50104173 |  |  |
| KB SSI/IBS-2000-BA  | Prise femelle M12, codage B, pour SSI/Interbus, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 2m  | 50104172 |  |  |
| KB SSI/IBS-5000-BA  | Prise femelle M12, codage B, pour SSI/Interbus, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, lonqueur du câble 5 m | 50104171 |  |  |
| KB SSI/IBS-10000-BA | Prise femelle M12, codage B, pour SSI/Interbus, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 10m | 50104170 |  |  |
| KB SSI/IBS-15000-BA | Prise femelle M12, codage B, pour SSI/Interbus, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 15m | 50104169 |  |  |
| KB SSI/IBS-20000-BA | Prise femelle M12, codage B, pour SSI/Interbus, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 20m | 50104168 |  |  |
| KB SSI/IBS-25000-BA | Prise femelle M12, codage B, pour SSI/Interbus, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 25m | 50108447 |  |  |
| KB SSI/IBS-30000-BA | Prise femelle M12, codage B, pour SSI/Interbus, sortie axiale du câble, extrémité de câble libre, longueur du câble 30m | 50108446 |  |  |

## 13 Maintenance

## 13.1 Recommandations générales d'entretien

Le système laser de mesure ne nécessite normalement aucun entretien de la part de l'utilisateur.

## Nettoyage

En cas d'accumulation de poussière ou si le message d'avertissement (ATT) apparaît, veuillez nettoyer l'appareil à l'aide d'un chiffon doux et si besoin avec un produit nettoyant (nettoyant pour vitres courant).

Contrôlez également l'encrassement éventuel du réflecteur.



## Attention!

Pour le nettoyage, n'utilisez pas de solvant ni de produit nettoyant à l'acétone. Cela troublerait le réflecteur, la fenêtre du boîtier ou l'écran.

## 13.2 Réparation, entretien



## Attention!

Aucune intervention ni modification n'est autorisée sur les appareils en dehors de celles qui sont décrites explicitement dans ce manuel.

Ne jamais ouvrir l'appareil. Vous risquez sinon de perdre la garantie. Certaines caractéristiques ne peuvent plus être garanties si l'appareil a été ouvert.

Les réparations des appareils ne doivent être faites que par le fabricant.

Pour toute réparation, adressez-vous à votre distributeur ou réparateur agréé par Leuze. Vous en trouverez les adresses sur la page intérieure ou arrière de la couverture.



## Remarque!

Veuillez accompagner les systèmes laser de mesure que vous retournez pour réparation à Leuze electronic d'une description la plus détaillée possible du problème.

## 13.3 Démontage, emballage, élimination

## Refaire l'emballage

Pour pouvoir réutiliser l'appareil plus tard, il est nécessaire de l'emballer de sorte qu'il soit protégé.

## Remarque!

La ferraille électronique fait partie des déchets spéciaux. Pour leur élimination, respectez les consignes locales en viqueur.

| A   | D  |
|---|--|
| Accessoires103                                | Déclaration de conformité                    |
| Accessoires - Équerre de montage104           | DEL BUS 41                                   |
| Accessoires - Unité de déviation              | DEL PWR 41                                   |
| Accessoires - Câbles surmoulés105             | Dépannage                                    |
| Accessoires - Résistance de terminaison . 105 | Dépassement                                  |
| Adhésif réfléchissant                         | Description du fonctionnement                |
| Caractéristiques techniques25                 | Diagnostic                                   |
| Encombrement26                                | Diagnostic étendu                            |
| Affichage des statuts à l'écran102            | Distance à des DDLS 200 voisins 20           |
| Affichage du statut                           | Distance parallèle entre AMS 3xxi voisins 20 |
| ATT   | Distances de montage                         |
| ERR102  | Domaines d'application                       |
| PLB102  | • •  |
| TMP102  | E  |
| Affichage du statut LSR102                    |  |
| Alignement                                    | Contraste                                    |
| Aperçu des différents types 15, 103           | Éclairage                                    |
| Assurance de la qualité5                      | Édition des valeurs mesurées                 |
| ATT69   | Encombrement de l'AMS 3xxi                   |
|   | Entrée de l'adresse PROFIBUS                 |
| C   | Entrée/Sortie                                |
| Caractéristiques techniques12                 | IO 1   |
| Adhésifs réfléchissants24                     | IO 2   |
| Caractéristiques générales12                  | Entretien                                    |
| Encombrement14                                | Équerre de montage (en option)               |
| Cas d'erreur                                  | ERR  |
| Causes des erreurs générales101               | Erreur de plausibilité                       |
| CDRH8   | Erreur matérielle interne                    |
| Choix de la langue91                          | Erreurs d'interface                          |
| Classe de laser8                              | Étiquette de mise en garde                   |
| Commande                                      | Exactitude                                   |
| Comportement en cas d'erreur56                | Explication des symboles                     |
| Contenu de la livraison                       |  |
|   | F  |
|   | Fichier GSD                                  |
|   | Tichiel GOD                                  |
|   | н  |
|   | Humidité de l'air                            |
|   | Trainiate de l'aii                           |
|   | 1  |
|   | -<br>I/O 1                                   |
|   | I/O 2  |
|   | Informations sur les interfaces à l'écran 40 |
|   | Installation                                 |
|   | Interface SSI                                |
|   |  |

| L  | P                                |
|--|----------------------------------|
| Limite 1 de la position                          | Panneau de commande39            |
| Limite 2 de la position 56                       | Plage de mesure12                |
| LSR 69   | Plaque signalétique9             |
|  | Plaques signalétiques16          |
| M  | PLB69                            |
| Manipulation                                     | Portée103                        |
| Menu des paramètres                              | Préréglage61                     |
| Divers   | Dynamique                        |
| Gestion paramètres                               | Statique 56, 61                  |
| I/O (E/S)47                                      | Principe de fonctionnement10     |
| PROFIBUS 45                                      | _                                |
| SSI  | R                                |
| Valeur de la position 46                         | Raccordement électrique35        |
| Menu principal                                   | Recommandations de sécurité35    |
| Choix de la langue                               | Raccordements                    |
| Informations réseau                              | Maintenance                      |
| Informations sur l'appareil                      | PROFIBUS BUS IN                  |
| Maintenance                                      | PROFIBUS BUS OUT                 |
| Menu principal Données de statut et mesurées .44 | SSI                              |
| Menus  | Rayonnement laser                |
| Menu de maintenance 49                           | Recommandations de sécurité      |
| Menu de sélection de la langue 48                | Réflecteur24                     |
| Menu des paramètres                              | Aperçu des différents types      |
| Menu principal                                   | Inclinaison                      |
| Message avant défaillance 40                     | Montage                          |
| Messages d'état                                  | Taille29                         |
| Messages de statut et d'avertissement 39         | Réflecteurs chauffés             |
| Mise en route rapide                             | Caractéristiques techniques27    |
| Modules GSD                                      | Encombrement28                   |
| Montage  | Réflexion en surface31           |
| Avec unité de déviation de rayon laser . 21      | Réparations 7, 109               |
| Mot de passe                                     | Résolution                       |
| N  | s                                |
| Nettoyage 109                                    | Sens de comptage59               |
|  | Signal de réception40            |
| 0  | Signe59                          |
| Offset 60  | SSI94                            |
|  | Raccordement électrique96        |
|  | Réglages par défaut 97, 98       |
|  | Status 56, 69                    |
|  | Statut du laser69                |
|  | Stockage                         |
|  | Surveillance de la température40 |
|  | Symboles5                        |

| T                                   |
|-------------------------------------|
| Température de fonctionnement13     |
| Température de stockage13           |
| Tension d'alimentation12            |
| Terminaison37, 53, 105              |
| TMP69                               |
| Touches de commande42               |
| Transport                           |
| Types de réflecteurs104             |
| U                                   |
| Unité59                             |
| Unité de déviation                  |
| Avec équerre de fixation intégrée21 |
| Portée maximale21                   |
| Sans équerre de fixation23          |
| Unité de déviation US 1 OMS         |
| Encombrement23                      |
| Unité de déviation US AMS 01        |
| Encombrement22                      |
| Utilisation conforme de l'appareil7 |
| v                                   |
| Valeur de la position 56, 59        |
| Valeur limite de position 71, 72    |
| Validation des paramètres 49, 51    |
| Vitesse 56, 75                      |
| Limite dynamique 57, 85             |
| Status 57, 86                       |
| Valeur limite 1                     |
| Valeur limite 2 57, 79              |
| Valeur limite 3 57, 81              |
| Valeur limite 4                     |

| Niveau 1                         |          | Niveau 2              | Niveau 3                              | Niveau 4                | Niveau 5          | Choix optionnel / possibilité de réglage   | Informations partir de |
|----------------------------------|----------|-----------------------|---------------------------------------|-------------------------|-------------------|--|------------------------|
| sélection : sélection            |          | sélection : sélection | sélection : sélection                 | (a) (v) : sélection     | (a) v : sélection | (a) (v) : sélection  | partir de              |
|                                  |          | esc : retour          | esc : retour                          | esc : retour            | esc): retour      | e : activer  |                        |
|                                  |          |                       |                                       |                         |                   | ESC): retour   |                        |
| nformations sur l'appa           | areil    |                       |                                       |                         |                   |  | page 43                |
| nformations réseau               |          |                       |                                       |                         |                   |  | page 43                |
| Données de statut et<br>mesurées |          |                       |                                       |                         |                   |  | page 43                |
| Paramètres                       | •        | Gestion paramètres    | Validation des paramètres             |                         |                   | ON / OFF   | page 44                |
|                                  |          |                       | Mot de passe                          | Activer le mot de passe |                   | ON / OFF   |                        |
|                                  |          |                       |                                       | Entrée du mot de passe  |                   | Possibilité de réglage d'un mot de passe numérique à 4 chiffres  |                        |
|                                  |          |                       | Param. aux. val.défaut                |                         |                   | Tous les paramètres sont remis à leurs réglages d'usine  |                        |
|                                  | •        | PROFIBUS              | Activation                            |                         |                   | ON / OFF   | page 45                |
|                                  |          |                       | Adresse                               |                         |                   | Adresse de l'AMS 304i, 0 126   |                        |
|                                  | •        | SSI                   | Activation                            |                         |                   | ON / OFF   | page 45                |
|                                  |          |                       | Codage                                |                         |                   | Binaire/Gray   |                        |
|                                  |          |                       | Nombre de bits de données             |                         |                   | 24 bits/25 bits/26 bits  |                        |
|                                  |          |                       | Résolution SSI                        |                         |                   | 0,001 mm / 0,01 mm / 0,1 mm / 1 mm / 10 mm / Résolution libre  |                        |
|                                  |          |                       | Bit d'erreur                          |                         |                   | ON / OFF   |                        |
|                                  |          |                       | Fonction bit d'erreur                 |                         |                   | Dépassement, Intensité (ATT) Temp. (TMP) Laser (LSR) Plausibilité (PLB) Matériel (ERR)   |                        |
|                                  |          |                       | Taux d'actualisation                  |                         |                   | 1,7 ms / 0,2 ms  |                        |
|                                  |          |                       | Fréquence d'horloge                   |                         |                   | 80kHz - 800kHz, temps monoflop 20us / 50kHz - 79kHz, temps monoflop 30us   |                        |
|                                  | <b>4</b> | Valeur de la position | <b>←</b> Unité                        |                         |                   | Métrique/pouces  | page 46                |
|                                  |          |                       | Sens de comptage                      |                         |                   | Positif/négatif  |                        |
|                                  |          |                       | Offset                                |                         |                   | Entrée de valeurs :  |                        |
|                                  |          |                       | Préréglage                            |                         |                   | Entrée de valeurs  |                        |
|                                  |          |                       | Délai d'erreur                        |                         |                   | ON / OFF   |                        |
|                                  |          |                       | Valeur de la position en cas d'erreur |                         |                   | Dernière valeur valable/Zéro   |                        |
|                                  |          |                       | Valeur de la résolution libre         |                         |                   | 5 50000  |                        |
|                                  | •        | I/0 (E/S)             | <b>₩</b> 1/01                         | Configuration des ports |                   | Entrée/Sortie  | page 47                |
|                                  |          |                       |                                       | Entrée de commutation   | Fonction          | Sans fonction/apprentissage du préréglage/laser ON/OFF   |                        |
|                                  |          |                       |                                       |                         | Activation        | Actif Low/actif High   |                        |
|                                  |          |                       |                                       | Sortie de commutation   | Fonction          | Limite 1 pos. / Limite 2 pos. / Vitesse / Intensité (ATT) / Temp. (TMP) /<br>Laser (LSR) / Plausibilité (PLB) / Matériel (ERR) |                        |
|                                  |          |                       |                                       |                         | Activation        | Actif Low/actif High   |                        |
|                                  |          |                       | <b>₩</b> 1/0 2                        | Configuration des ports |                   | Entrée/Sortie  |                        |
|                                  |          |                       | _                                     | Entrée de commutation   | Fonction          | Sans fonction/apprentissage du préréglage/laser ON/OFF   |                        |
|                                  |          |                       |                                       |                         | Activation        | Actif Low/actif High   |                        |
|                                  |          |                       |                                       | Sortie de commutation   | Fonction          | Limite 1 pos. / Limite 2 pos. / Vitesse / Intensité (ATT) / Temp. (TMP) /<br>Laser (LSR) / Plausibilité (PLB) / Matériel (ERR) |                        |
|                                  |          |                       |                                       |                         | Activation        | Actif Low/actif High   |                        |

|                    |   |                   | • | Valeurs limites         | • | Limite haute 1 pos.     | •                          | Activation                                | ON / OFF   |     |       |
|--------------------|---|-------------------|---|-------------------------|---|-------------------------|----------------------------|---|--|-----|-------|
|                    |   |                   |   |                         |   |                         | •                          | Entrée des valeurs limites                | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100            |     |       |
|                    |   |                   |   |                         | • | Limite basse 1 pos.     | €                          | Activation                                | ON / OFF   |     |       |
|                    |   |                   |   |                         |   | •                       | Entrée des valeurs limites | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100 |  |     |       |
|                    |   |                   |   |                         | • | Limite haute 2 pos.     | 4                          | Activation                                | ON / OFF   |     |       |
|                    |   |                   |   |                         |   |                         | •                          | Entrée des valeurs limites                | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100            |     |       |
|                    |   |                   |   |                         | • | Limite basse 2 pos.     | •                          | Limite pos. act.                          | ON / OFF   |     |       |
|                    |   |                   |   |                         |   |                         | •                          | Valeur de la position                     | Entrée des valeurs en mm ou en pouces/100            |     |       |
|                    |   | Divers            | 4 | Régulation du chauffage |   |                         |                            |   | Standard/Étendu (10°C 15°C/30°C 35°C)                | pag | ge 48 |
|                    |   |                   | • | Arrière-plan de l'écran |   |                         |                            |   | 10 minutes/ON  |     |       |
|                    |   |                   | • | Constraste de l'écran   |   |                         |                            |   | Faible/Moyen/Fort                                    |     |       |
|                    |   |                   | • | Service RS232           | • | Vitesse de transmission |                            |   | 57,6kbit/s / 115,2kbit/s                             |     |       |
|                    |   |                   |   |                         |   | Format                  |                            |   | 8,e,1 / 8,n,1  |     |       |
| Choix de la langue | • |                   |   |                         |   |                         |                            |   | Deutsch / English / Español / Français / Italiano    | pag | ge 48 |
| Maintenance        | • | Messages d'état   |   |                         |   |                         |                            |   |  | pag | ge 49 |
|                    |   | Diagnostic        |   |                         |   |                         |                            |   | Pour le personnel de maintenance de Leuze uniquement |     |       |
|                    | • | Diagnostic étendu |   |                         |   |                         |                            |   | Pour le personnel de maintenance de Leuze uniquement |     |       |